Российская академия архитектуры и строительных наук

Отделение строительных наук

Научный совет «Программные средства в строительстве и архитектуре»



ВЕРИФИКАЦИОННЫЙ ОТЧЕТ

по программному комплексу

MicroFe

Отчет составил: Заместитель директора ООО «ТЕХСОФТ»

Семенов В.А.

Москва 2009

СОДЕРЖАНИЕ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ
Авторы и разработчики программы9
Условия функционирования9
Ограничения на программу9
Возможности MicroFe9
2 МЕТОДЫ И АЛГОРИТМЫ
Конечноэлементная модель12
Исходные данные конечноэлементной модели
3 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ПАТОЛОГИЧЕСКИЕ ТЕСТЫ)17
3.1 Проверка условий полноты конечных элементов17
3.1.1 Проверка точного представления жестких смещений конечного

элемента плоской задачи теории упругости......17

3.4 Защемленное консольное тело с чистым изгибом и прямым изгибом......73

3.9 Проверка влияния коэффициента Пуассона на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки (цилиндрическая область)......89

3.13 Проверка сдвигового запирания КЭ изгибаемой плиты......100

3.15 Проверка сходимости КЭ изгибаемой плиты для круговой области...106

3.20 Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы свободны)....117
 3.21 Пространственная Z-образная пластинчатая конструкция.......119

3.22 Замкнутая сферическая оболочка......121

4 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ЛИНЕЙНАЯ СТАТИКА).....123

4.1 Консольная балка под сосредоточенной нагрузкой......123

4.3 Расчет балочной конструкции......127

 4.5
 Трехступенчатая
 шарнирно
 опертая
 балка,
 нагруженная

 сосредоточенными силами
 132

4.7 Кольцо при нагружении в его плоскости распределенной нагрузкой.....136

- 4.8 Продольно-поперечный изгиб балки......138
- 4.9 Вертикальный консольный стержень......140
- 4.10 Двухшарнирная арка......142
- 4.11 Балка с затяжкой......143

4.15 Круговая жестко заделанная пластина под распределенной нагрузкой...149

4.18 Кручение консольной тонкой плиты......155

4.19 Шестиугольная правильная пластина, защемленная по контуру, под действием равномерно распределенной нагрузки......156 4.20 Определение изгибающих моментов В залеланной пластине 4.21 Криволинейный брус (задача Головина)......160 4.22 Клин с сосредоточенной силой (задача Мичела)......162 4.23 Изгиб клина моментом (задача Инглиса)......164 4.25 Треугольная подпорная стенка......168 4.27 Растяжение пластины с малым круговым отверстием (задача Кирша).....172 4.28 Балка-стенка под равномерно-распределенной нагрузкой......174 4.31 Короткая цилиндрическая оболочка, свободно опертая по торцам...183 4.32 Цилиндрическая оболочка с защемленным краем под действием 4.33 Определение температурных напряжений в круговой цилиндрической оболочке постоянной толщины......187 4.35 Пространственная коробчатая система......191 5.2 Свободные колебания квадратной пластины опертой по контуру......205 5.3 Свободные изгибные колебания прямоугольной пластины опертой по

5

5.4 Свободные колебания квадратной пластины, защемленной по контуру.....210

6
5.5 Свободные колебания квадратной консольной пластины
5.6 Свободные колебания круглой защемленной пластины постоянной
толщины
5.7 Свободные колебания круглой опертой по контуру пластины
постоянной толщины
5.8 Свободные колебания защемленной по торцам круговой
цилиндрической оболочки
5.9 Свободные колебания консольной цилиндрической панели
5.10 Свободные колебания цилиндрической пружины
5.11 Расчет фермы на действие мгновенного импульса
5.12 Нестационарные и гармонические колебания балки постоянного
сечения с двумя сосредоточенными массами
5.13 Гармонические колебания балки постоянного сечения с
распределенной массой
5.14 Кинематическое возбуждение консоли с сосредоточенной массой232
6 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ЛИНЕЙНО-УПРУГАЯ
УСТОЙЧИВОСТЬ)
6.1 Устойчивость рамы
6.2 Устойчивость консольного тела
6.3 Устойчивость однопролетного тела
6.4 Устойчивость двутавра при выпучивании из плоскости
6.5 Устойчивость однопролетного тела при температурном воздействии240
6.6 Устойчивость опертой пластинки242
6.7 Устойчивость пластинки с несмещаемыми кромками
6.8 Устойчивость пластинки с кинематическим воздействием
6.9 Устойчивость пластинки при чистом сдвиге
6.10 Устойчивость ребристой пластины
6.11 Устойчивость защемленной по торцам оболочки от внешнего давления252
6.12 Устойчивость тонкостенной оболочки

	7
7 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (НЕЛИНЕЙНЫЕ ЗАДАЧИ)	256
7.1 Расчет балочной конструкции с односторонними связями	256
7.2 Жесткая балка на подвесках	258
7.3 Квадратная плита на одностороннем жестком основании	260
7.4 Расчет плоской нити	.261
7.5 Вантовая система с вертикальными нагрузками	262
7.6 Большие перемещения квадратной мембраны	
7.7 Большие перемещения круглой мембраны	265
7.8 Большие перемещения Z-образной консоли	266
7.9 Большие перемещения защемленной круговой арки	269
7.10 Изгиб полосы в цилиндрическую оболочку	271
7.11 Пластическое сжатие соосных труб	273
7.12 Изгиб железобетонной плиты опертой в четырех точках	275
7.13 Физически нелинейная устойчивость стальной колонны	277
7.14 Предельное равновесие стальной рамы	280
7.15 Предельное равновесие балочной клетки	282
7.16 Предельное равновесие железобетонной рамы	284
7.17 Предельное равновесие арки	.286
7.18 Предельное равновесие опертой квадратной плиты	.287
7.19 Предельное равновесие прямоугольной плиты	.289
7.20 Предельное равновесие круглых плит	291
7.21 Предельное равновесие тонких прямоугольных пластинок	292
7.22 Предельное равновесие цилиндрической оболочки	294
7.23 Предельное равновесие сферического сегмента	296
СВЕДЕНИЯ О БЫСТРОДЕЙСТВИИ ПК И РАЗМЕРНОСТЯХ ЗАДАЧ	297
МАТРИЦЫ ВЕРИФИКАЦИИ	299
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	.322
ЛИТЕРАТУРА	324

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

Программный комплекс MicroFe является системой программ, основанной на методе предназначенной для расчета строительных конструкций конечных элементов, И разработанной для использования на автоматизированных рабочих местах (АРМ) под Windows-2000, управлением операционной системы Windows NT, Windows XP И Windows Vista. Программа отличается использованием высокоэффективных расчетных алгоритмов и удобством для пользователя. Все это позволяет инженеру выполнять необходимые расчеты непосредственно на своем рабочем месте.

МісгоFe отвечает всем современным требованиям, предъявляемым к программам, находящимся в промышленной эксплуатации.

- Эффективные возможности генерации рассчитываемой модели в интерактивном режиме
- Визуализация рассчитываемой модели и результатов расчета на мониторе, принтере или графопостроителе
- Простота модифицирования рассчитываемой модели непосредственно на экране
- Современные типы конечных элементов, в равной мере аппроксимирующие усилия или напряжения и деформации
- Современные высокоэффективные решатели СЛАУ работающие в параллельном режиме
- Работа в 64-х разрядном режиме при минимальных технических требованиях
- Выборочный вывод результатов расчета
- Возможность связи с другими программами проектирующей системы Ing+

В основу совершенствования программ и модулей комплекса заложен принцип преемственности, по которому более поздние модификации обеспечивают реализацию возможностей более ранних. Наличие модульной структуры и соблюдение этого принципа создает условия, когда модификация комплекса в какой-либо части (включение дополнительного модуля, совершенствование существующего) практически требует дополнительной верификации только в этой части и проверки отсутствия привнесенных ошибок.

1.1 Авторы и разработчики программы

Программный комплекс MicroFe версии 2009 разработан фирмами mb AEC Software GmbH (Германия, г.Кайзерслаутерн) и ООО Техсофт (Россия, Москва). Авторы программы: Dipl.-Ing. J.G.Loewenstein, Dipl.-Ing. K.Ben-Hamida, Dipl.-Ing. M.Scnneider, Dr.-Ing. D.Lutzkanov (Mb AEC), д.т.н., проф. В.А.Семенов, к.т.н. П.Ю.Семенов, к.т.н. В.Л.Лебедев, Т.З.Ахметзянов, С.А.Трубников, А.В.Солдатов, к.т.н. Зебельян З.Х., к.ф.-м.н. Голованов В.А. (ООО Техсофт).

1.2 Условия функционирования

ПК MicroFe работает на компьютерах с операционными системами Windows-2000, Windows NT, Windows XP и Windows Vista. Исходный текст MicroFe написан на алгоритмическом языке программирования С. Ниже приводятся минимальные требования для компьютеров, необходимые для инсталяции. В зависимости от сложности расчета требуется не менее 30 Мбайт свободного места на жестком диске.

- тип процессора:	Pentium 4 и выше
 величина оперативной памяти: 	512 Мб
 объем жесткого диска: 	1 Гб для операционной системы и MicroFe
 версия операционной системы: 	Windows-2000, Windows NT, Windows XP SP2,
	Windows XP 64, Windows Vista и Windows Vista 64.

1.3 Ограничения на программу

Величина проектов, которые могут быть обработаны при помощи MicroFe, определяются исключительно объемом оперативной памяти и объемом свободного места на жестком диске.

1.4 Возможности Місго Fe

Статический анализ:

- 2D-балка со сдвиговой деформацией (3 степени свободы в узле)
- 3D-балка с кручением и сдвиговой деформацией (6 степеней свободы в узле)
- Балки-стенки, плитные и оболочечные элементы с 3-мя или 4-мя узлами (3 степени свободы в узле для балок-стенок и плитных элементов, 6 степеней свободы в узле оболочечных элементов)
- Жесткое или упругое закрепление в произвольной декартовой системе координат
- Нагрузки на узлы и элементы
- Температурные нагрузки для всех элементов
- Комбинации различных нагружений

- Расчет перемещений, усилий в сечениях или, соответственно, напряжений
- Нелинейные связи, односторонне работающие элементы (в том числе одностороннее упругое основание и связи с трением)
- Возможность работы с различными кинематическими гипотезами
- Учет реальных размеров строительных конструкций при формировании расчетной схемы
- Физически нелинейные расчеты, в том числе для слоистого основания (нелинейные материалы типа "Грунт", "Бетон", "Арматура" и т.п.)
- Геометрически нелинейные расчеты плоских и пространственных комбинированных конструкций (в том числе с учетом конечных вращений)
- Устойчивость линейно упругих стержневых, оболочечных и комбинированных систем
- Устойчивость с учетом физической нелинейности стержневых систем

Динамический анализ:

- расчетная модель та же, что и при статическом анализе
- расчет собственных частот и форм колебаний (анализ собственных значений)
- реакция на воздействие гармонических и переходных нагрузок
- анализ нелинейных систем сейсмозащиты

Диалоговый режим ввода рассчитываемой модели:

- возможность генерации при помощи техники позиционного ввода строительных конструкций с произвольным разбиением на элементы
- ввод, расширение, модифицирование или удаление расчетных данных с помощью табличного редактора

Графическое изображение расчетной модели и результатов расчета:

- чертеж расчетной модели в плоскостном и перспективном изображении
- изображения исходной и деформированной конструкции, а также величин усилий и деформаций в виде изолиний и значений
- функциональные диаграммы реакций в зависимости от времени и частоты

Комбинированные элементы высокой точности:

• балки-стенки, плитные и оболочечные элементы формируются в MicroFe как гибридные элементы; напряжения и, соответственно, усилия представлены квадратичной аппроксимацией, а перемещения точки с помощью квадратичной аппроксимации. Это гарантирует то, что и напряжения и перемещения определяются с высокой точностью.

Комбинация различных типов элементов:

 механически возможные соединения различных типов элементов реализуются при вводе, расчете и при представлении результатов. Конструктивные расчеты железобетонных и металлических конструкций в соответствии с действующими СНиП 52-01-2003, СП 52-101-2003, СНиП 2.01.07-85, СНиП 2.03.01-84, СНиП 2.02.01-83, СНиП II-7-81*, СНиП II-23-81 и нормативно-методическими материалами других стран

- Расчет пульсационной составляющей ветровой нагрузки в соответствии со СНиП 2.01.07-85, а также по другим нормативно-методическим материалам
- Расчеты на сейсмические воздействия в соответствии со СНиП II-7-81*, расчет по линейноспектральному методу, по многокомпонентным акселерограммам, определение сейсмических нагрузок с учетом ротационных свойств воздействия и неравномерного в плане поля ускорений грунта.

Интерактивная графика:

- удобный интерактивный графический контроль конечноэлементной модели и выборочный вывод графических результатов
- * пространственное изображение конструкций 3D
- * графическое представление узлов, элементов, граничных условий и нагрузок.

Связь ASCII:

• Для связи с математическим обеспечением, которым владеет пользователь, предлагается пересечение в формате ASCII.

Файл DXF:

• Для связи с внешними графическими средствами математического обеспечения (например AUTOCAD), предлагается пересечение в формате DXF.

Связь с САД:

• Для связи с распространенными программами CAD (ViCADo, ProCAD, Dicad), предлагается вывод данных на соответствующее внешнее запоминающее устройство.

Модули генерации:

• Дополнительно к основному модулю MicroFe в распоряжении пользователя находятся модули генерации, служащие для сокращения затрат по вводу.

Общие возможности расчетов:

- Все общие расчеты могут выполняться в многопроцессорном режиме.
- Программа работает как в 32-х разрядном режиме, так и в 64-х разрядном режиме.

2 МЕТОДЫ И АЛГОРИТМЫ

2.1 Конечноэлементная модель

В расчетах по методу конечных элементов расчетная модель конструкции, в дальнейшем именуемая конечноэлементной моделью, состоит из набора конечных элементов, связанных между собой в узлах. Связи элементов в этих узлах реализуются с учетом наиболее важных кинематических связей реальной конструкции. Система всех взаимосвязанных узлов образует узловую сетку, отражающую геометрический образ силовой расчетной схемы исследуемой конструкции.

Конечноэлементная модель конструкции формируется исходя из физических представлений о работе конструкции и ее частей.

Геометрия конечноэлементной модели задается координатами узлов. Связи узлов между собой отражают структуру расчетной схемы - топологию.

Все узлы и элементы нумеруются возрастающей последовательностью целых чисел. Номера узлов каждого элемента образуют топологическую информацию для данного элемента.

Конечный элемент представляет собой модель области исследуемого объекта. Разными типами конечных элементов моделируется различное поведение области конструкции. Выражением свойств этой модели являются матрица жесткости и узловые нагрузки, которые определяются через размеры элемента, его геометрические характеристики, характеристики материала, приложенные распределенные нагрузки.

Независимо от вида нагрузки (распределенная, сосредоточенная, поверхностная, объемная) и ее физической основы (статическая, инерционная, весовая, температурная и т.п.) она считается в конечном счете приложенной в узлах расчетной схемы (узловые нагрузки - усилия и моменты).

На конечноэлементную модель должны быть наложены граничные условия в виде закреплений и величин заданных перемещений узлов.

Элементы балки-стенки, плиты и оболочки, используемые в программном комплексе являются треугольными и четырехугольными плоскими гибридными элементами. Для элемента балки-стенки в узле рассматривается 3 степени свободы. Для конечных элементов плоской оболочки рассматривается 6 степеней свободы в узле. Теория этих элементов дана в [1-6].

Для пространственной задачи теории упругости используются объемные конечные элементы в виде пирамид с треугольным и четырехугольным основаниями, а также конечные элементы в виде призм с треугольным и четырехугольным основаниями с 3 степенями свободы в узле [7].

Для стержневых элементов используются матрицы жесткости (в том числе с учетом сдвига и геометрической жесткости) приведенные, например, в [8-10].

Для динамического расчета для всех типов конечных элементов используются согласованные (полные, недиагональные) матрицы масс [9,11].

Свойства конечных элементов используемых в ПК МісгоFе таковы, что, решая плоские задачи при помощи плоских конечных элементов и их пространственных аналогов, получаем одинаковые результаты. Например, решая плоскую стержневую задачу при помощи 3D стержневых элементов, получим такие же результаты, как и при использовании 2D стержневых элементов; или решая плоскую задачу теории упругости при помощи элементов плоской оболочки, получим точно такие же результаты, как и при использовании элементов балки-стенки.

Для обеспечения сходимости расчета методом конечных элементов и получения корректных результатов необходимо, чтобы используемые конечные элементы удовлетворяли следующим условиям:

1. Функции формы конечных элементов должны обеспечивать непрерывность поля перемещений на границах, разделяющих элементы.

2. Функции формы конечных элементов должны включать моды перемещений КЭ как жесткого целого.

3. Функции формы КЭ должны включать моды перемещений, соответствующие состоянию однородной деформации.

Первое условие обычно называют условием конформности, а второе и третье условия – условиями полноты. Конечные элементы (как плоские так и объемные) удовлетворяют всем этим требованиям. Удовлетворение первого условия легко видно из анализа используемых интерполяционных функций [2-6]

$$u_{n} = \frac{1-\xi}{2}u_{n1} - \frac{1-\xi^{2}}{4}\omega_{1} + \frac{1+\xi}{2}u_{n2} - \frac{-1+\xi^{2}}{4}\frac{l}{2}\omega_{2}$$
$$w = \frac{1-\xi}{2}w_{1} - \frac{1-\xi^{2}}{4}\theta_{t1} + \frac{1+\xi}{2}w_{2} - \frac{-1+\xi^{2}}{4}\frac{l}{2}\theta_{t2}$$

Здесь u_n - перемещение нормальное к границе элемента в его срединной плоскости, wперемещение нормальное к границе элемента перпендикулярно его срединной плоскости. Таким образом, при изломе геометрии в пространстве, т.е. например, при переходе от горизонтальной плиты к вертикальной стене непрерывность перемещений сохраняется. Эти функции используются как для трех-, так и для четырехугольников. Поэтому при переходе через границы конечных элементов разной геометрии непрерывность перемещений также сохраняется. Выполнение второго и третьего необходимых условий, для конечных элементов используемых в MicroFe, иллюстрируется выполнением тестов из раздела 3.1. Собственно говоря, выполнение этих условий уже является достаточным для верификации корректности конечных элементов. Отметим, что из результатов приведенных в разделе 3.1, а также из соотношений использованных в [2-6] не следует требование выпуклости геометрии четырехугольных конечных элементов (естественно, что противоположные стороны четырехугольников при этом не должны иметь внутренних точек пересечения). В то же самое время выполнение этих трех условий еще ничего не говорит о качестве конечных элементов (насколько хорошо учитывают КЭ различные особенности расчетной схемы). Проверка качества используемых в ПК конечных элементов иллюстрируется специальными тестами (Pathological tests), приведенными в других параграфах раздела 3. На основе результатов этого тестирования определены оценки качества КЭ (*PTS* - Pathological Tests Score) [18]

$$PTS = \left[1 - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{(\sigma_i^* - 1)^2 + (\delta_i^* - 1)^2}{2}\right)^{1/2}\right] \times 100\%.$$

Здесь n – количество испытаний (тестов), σ_i^* , δ_i^* - нормализованные напряжения и перемещения.

Для четырехугольных элементов плоской оболочки используемых в MicroFe на основе тестов из раздела 3 получено PTS = 93.68% при n = 232, а для объемных элементов - PTS = 81.91% при n = 58, что является очень высокими характеристиками элементной базы.

Используемые алгоритмы

Для решения систем линейных алгебраических уравнений метода конечных элементов используются варианты алгоритма Гаусса для схемы профильного хранения матрицы жесткости и схемы разреженного строчного формата.

Учет односторонних связей производится итерационным методом. Сначала решается задача в предположении, что все связи двухсторонние, а на следующих итерациях проверяется выполнение условий работы односторонних связей (растяжение-сжатие), в том случае если полученные реакции не удовлетворяют заданным связям, то на следующей итерации устраняются или вводятся соответствующие связи. Итерационный процесс прекращается, когда не требуется корректировка связей.

Для решения обобщенной задачи на собственные значения применяется метод итераций подпространства [11].

Для решения задачи вынужденных колебаний применяется метод разложения по собственным формам колебаний.

Подробное описание этих методов и алгоритмов имеется в многочисленной литературе (см. например [8-11]).

Для решения задач с физической нелинейностью, заданной диаграммами, для стержней и оболочек используются многослойные конечные элементы. Методики решения этих задач при помощи многослойных элементов имеются в [12,13].

Решение задач предельного равновесия осуществляется при помощи метода псевдожесткостей [14,15].

Задачи устойчивости стержневых систем с учетом физической нелинейности решаются при помощи алгоритма корректировки модулей [16].

2.2 Исходные данные конечноэлементной модели

Исходные данные к задаче включают:

- * Общие сведения
- * Системы координат
- * Координаты узловых точек
- * Топологию (нумерация узловых конечных элементов), типы конечных элементов
- * Узловые и другие типы нагрузок
- * Кинематические ограничения
- * Характеристики материалов
- * Входные данные к элементам
- * Температурные поля (температуры в узлах, элементах, перепады температур).

3 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ПАТОЛОГИЧЕСКИЕ ТЕСТЫ)

Представленная в разделе выборка примеров основана на стремлении охватить разнообразные проблемные области, использование различных конечных элементов, типов нагрузок, граничных условий.

3.1 Проверка условий полноты конечных элементов

3.1.1 Проверка точного представления жестких смещений конечного элемента плоской задачи теории упругости

1. Название задачи. Спектральные свойства матрицы жесткости (МЖ) конечного элемента (КЭ) плосконапряженного состояния (плоскодеформированного состояния).

2. Формулировка задачи. Рассматриваются треугольный и четырехугольный КЭ с различными соотношениями сторон и углов элемента. Определяются собственные значения и собственные вектора матрицы жесткости КЭ.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^{10} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h=0.2 м	- толщина КЭ;
l ₁ =l ₂ = 0.5 м	- длины соседних сторон КЭ
α	- угол между сторонами 1 и 2

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается один треугольный или четырехугольный конечный элемент плосконапряженного состояния без краевых условий.

5. Подобласть верификации. Проверка сходимости: спектральные свойства конечного элемента (КЭ) плосконапряженного состояния (плоскодеформированного состояния). Проверялось включают ли функции формы конечного элемента моды перемещений конечного элемента как жесткого целого.

6. Аналитическое решение. Если функции формы конечного элемента содержат моды перемещений конечного элемента как жесткого целого, то три первых собственных значения матрицы жесткости равняются нулю, а соответствующие им собственные вектора представляют независимые жесткие смещения элемента:

 $(K - \lambda E)u = 0,$

Здесь *К* – матрица жесткости КЭ, λ – собственные значения МЖ, *E* – единичная матрица, *u* – собственный вектор МЖ.

7. Численное решение по МісгоFе.

- треугольный КЭ:

Сравнение численных результатов с аналитическим для треугольного КЭ в зависимости от угла между сторонами 1 и 2 α представлено в таблице 3.1.1.1. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ, $\eta = l_{max}/l_{min}$, l_{max} , l_{min} – длины наибольшей и наименьшей сторон КЭ. На рис. 3.1.1.1.а и 3.1.1.1.б приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =5° и α =175°.

	Теория		МісгоFе, α градусы										
		5	10	20	30	40	50	60	70	80	90		
λ_{I}	0	0	1.3.10-11	0	0	0	0	$1.7 \cdot 10^{-11}$	0	0	0		
λ_2	0	6.1·10 ⁻¹¹	5.2·10 ⁻¹⁰	0	0	3.9·10 ⁻¹⁰	2.0.10 ⁻¹⁰	$2.8 \cdot 10^{-10}$	0	1.8.10-11	0		
λ_3	0	8.0·10 ⁻¹⁰	1.9·10 ⁻⁹	2.0.10-11	4.4·10 ⁻¹¹	$4.1 \cdot 10^{-10}$	$2.3 \cdot 10^{-10}$	$4.4 \cdot 10^{-10}$	3.4·10 ⁻¹⁰	2.3.10-11	3.6.10 ⁻¹¹		
$\ \mathbf{K}\ $	-	$8.0 \cdot 10^{10}$	$4.2 \cdot 10^7$	$2.2 \cdot 10^7$	$1.5 \cdot 10^7$	$1.2 \cdot 10^7$	9.9·10 ⁶	$8.8 \cdot 10^{6}$	$1.0 \cdot 10^7$	$1.2 \cdot 10^7$	$1.4 \cdot 10^7$		
η	-	11.4	5.74	2.88	1.93	1.46	1.18	1.00	1.15	1.29	1.41		

Таблица 3.1.1.1(продолжение)

	Теория		MicroFe, а градусы											
		100	110	120	130	140	150	160	170	175				
λ_1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0				
λ_2	0	0	5.3·10 ⁻¹⁰	0	$2.6 \cdot 10^{-10}$	1.2·10 ⁻⁹	3.7.10 ⁻¹⁰	$1.5 \cdot 10^{-10}$	0	0				
λ_3	0	1.2.10 ⁻¹¹	6.4·10 ⁻¹⁰	$3.1 \cdot 10^{-10}$	6.8·10 ⁻¹⁰	1.7·10 ⁻⁹	1.8·10 ⁻⁹	3.1·10 ⁻⁹	5.2.10-10	9.5·10 ⁻¹⁰				
$\ \mathbf{K}\ $	-	$1.7 \cdot 10^7$	$2.1 \cdot 10^7$	$2.6 \cdot 10^7$	$3.2 \cdot 10^7$	$4.2 \cdot 10^7$	$5.6 \cdot 10^7$	$8.5 \cdot 10^7$	$1.7 \cdot 10^8$	$3.3 \cdot 10^8$				
η	-	1.53	1.64	1.73	1.82	1.88	1.93	1.97	1.992	1.998				



Рисунок 3.1.1.1.а



Рисунок 3.1.1.1.б

- четырехугольный КЭ с одинаковыми длинами сторон (ромбовидная структура):

Сравнение численных результатов с аналитическим для ромбовидного КЭ в зависимости от угла между сторонами 1 и 2 α представлено в таблице 3.1.1.2. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ. На рис. 3.1.1.2.a и 3.1.1.2.б приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =5° и α =70°.

	Теория		MicroFe, а градусы										
		5	10	20	30	40	50	60	70	80	90		
λ_1	0	0	0	0	0	0	0	1.5.10-11	0	0	0		
λ_2	0	0	1.4·10 ⁻⁹	2.6.10-11	0	8.6·10 ⁻¹⁰	6.2·10 ⁻¹¹	$4.9 \cdot 10^{-10}$	0	0	0		
λ_3	0	0	$2.4 \cdot 10^{-9}$	1.6·10 ⁻¹⁰	0	1.2.10-9	$5.2 \cdot 10^{-10}$	$8.0 \cdot 10^{-10}$	0	5.2·10 ⁻¹⁰	9.9·10 ⁻¹¹		
$\ \mathbf{K}\ $	-	$1.5 \cdot 10^8$	$7.6 \cdot 10^7$	$4.0 \cdot 10^7$	$2.6 \cdot 10^7$	$2.1 \cdot 10^7$	$1.7 \cdot 10^7$	$1.4 \cdot 10^{7}$	$1.2 \cdot 10^{7}$	$9.8 \cdot 10^{6}$	$8.5 \cdot 10^{6}$		



Рисунок 3.1.1.2.а



Рисунок 3.1.1.2.б

- вырожденный четырехугольный КЭ (с тремя узлами на одной прямой):

Сравнение численных результатов с аналитическим для вырожденного КЭ в зависимости от угла α представлено в таблице 3.1.1.3. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ. На рис. 3.1.1.3.а - 3.1.1.3.в приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =1°, α =90°и α =129°.

	-			-								
	Теория		МісгоFе, α градусы									
		1	5	90	129	132						
λ_1	0	2.1.10-9	0	0	0	0						
λ_2	0	1.0.10-8	0	6.2·10 ⁻¹¹	7.3·10 ⁻⁸	3.0·10 ⁻⁶						
λ_3	0	4.9·10 ⁻⁸	1.7·10 ⁻⁹	$2.4 \cdot 10^{-10}$	2.4.10-6	0.00014						
$\ \mathbf{K}\ $	-	$1.6 \cdot 10^{10}$	$2.0.10^{8}$	$1.7 \cdot 10^{7}$	$1.1 \cdot 10^{8}$	$2.3 \cdot 10^{8}$						
η	-	84.85	17.54	1.41	6.40	13.45						



Рисунок 3.1.1.3.а



Рисунок 3.1.1.3.в

- невыпуклый четырехугольный КЭ:

Сравнение численных результатов с аналитическим для невыпуклого КЭ в зависимости от угла β представлено в таблице 3.1.1.4. На рис. 3.1.1.4 приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для β =233°.

	Теория	Micr	MicroFe, β градусы								
		233	254	262							
λ_1	0	3.4.10 ⁻¹¹	0	0							
λ_2	0	5.6.10-10	0	$1.1 \cdot 10^{-10}$							
λ_3	0	2.6.10-9	7.2·10 ⁻⁹	1.3.10-8							
K	-	$3.5 \cdot 10^7$	$7.1 \cdot 10^7$	$1.4 \cdot 10^8$							
η	-	1.26	1.13	1.06							



Рисунок 3.1.1.4

3.1.2 Проверка точного представления жестких смещений конечного элемента изгиба пластин

1. Название задачи. Спектральные свойства матрицы жесткости (МЖ) изгибного конечного элемента (КЭ) пластин.

2. Формулировка задачи. Рассматриваются треугольный и четырехугольный КЭ с различными соотношениями сторон и углов элемента. Определяются собственные значения и собственные вектора матрицы жесткости КЭ.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^{10} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 0.2 м	- толщина КЭ;
$l_1 = l_2 = 0.5$ м	- длины соседних сторон КЭ;
α	- угол между сторонами 1 и 2.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается один треугольный или четырехугольный конечный элемент изгибного состояния без краевых условий.

5. Подобласть верификации. Проверка сходимости: спектральные свойства конечного элемента (КЭ) изгибного состояния. Проверялось включают ли функции формы конечного элемента моды перемещений конечного элемента как жесткого целого.

6. Аналитическое решение. Если функции формы конечного элемента содержат моды перемещений конечного элемента как жесткого целого, то три первых собственных значения матрицы жесткости равняются нулю, а соответствующие им собственные вектора представляют независимые жесткие смещения элемента:

 $(K - \lambda E)u = 0,$

Здесь K – матрица жесткости КЭ, λ – собственные значения МЖ, E – единичная матрица, u – собственный вектор МЖ.

7. Численное решение по МісгоFе.

- треугольный КЭ:

Сравнение численных результатов с аналитическим для треугольного КЭ в зависимости от угла между сторонами 1 и 2 α представлено в таблице 3.1.2.1. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ, $\eta = l_{max}/l_{min}$, l_{max} , l_{min} – длины наибольшей и наименьшей сторон КЭ. На рис. 3.1.2.1.а и 3.1.2.1.б приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =5° и α =175°.

Таблица 3.1.2.1

	Теория		МісгоFе, а градусы										
		5	10	20	30	40	50	60	70	80	90		
λ_{I}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	5.1·10 ⁻¹³		
λ_2	0	0	0	0	0	6.9·10 ⁻¹²	1.6·10 ⁻¹²	0	0	0	$5.7 \cdot 10^{-12}$		
λ_3	0	0	1.9·10 ⁻¹²	1.4·10 ⁻¹²	$2.3 \cdot 10^{-12}$	1.4.10 ⁻¹¹	$2.2 \cdot 10^{-12}$	1.7.10 ⁻¹¹	0	1.5.10 ⁻¹²	6.4·10 ⁻¹¹		
$\ \mathbf{K}\ $	-	$2.6 \cdot 10^7$	$1.3 \cdot 10^7$	$6.3 \cdot 10^{6}$	$4.0 \cdot 10^{6}$	$2.8 \cdot 10^{6}$	$2.1 \cdot 10^{6}$	$1.8 \cdot 10^{6}$	$2.2 \cdot 10^{6}$	$2.6 \cdot 10^{6}$	$3.2 \cdot 10^{6}$		
η	-	11.4	5.74	2.88	1.93	1.46	1.18	1.00	1.15	1.29	1.41		

Таблица 3.1.2.1(продолжение)

	Теория		MicroFe, а градусы							
		100	110	120	130	140	150	160	170	175
λ_1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
λ_2	0	0	8.7·10 ⁻¹³	0	0	0	$1.2 \cdot 10^{-12}$	0	$1.7 \cdot 10^{-12}$	0
λ_3	0	$2.2 \cdot 10^{-12}$	1.5.10-11	3.5·10 ⁻¹²	3.1.10 ⁻¹¹	0	$1.2 \cdot 10^{-11}$	1.4.10 ⁻¹¹	$2.8 \cdot 10^{-11}$	0
K	-	$4.1 \cdot 10^{6}$	$5.2 \cdot 10^{6}$	$6.7 \cdot 10^{6}$	$8.8 \cdot 10^{6}$	$1.2 \cdot 10^7$	$1.7 \cdot 10^7$	$2.6 \cdot 10^7$	$5.4 \cdot 10^7$	$1.1 \cdot 10^{8}$
η	-	1.53	1.64	1.73	1.82	1.88	1.93	1.97	1.992	1.998



Рисунок 3.1.2.1.а



Рисунок 3.1.2.1.б

- четырехугольный КЭ с одинаковыми длинами сторон (ромбовидная структура):

Сравнение численных результатов с аналитическим для ромбовидного КЭ в зависимости от угла между сторонами 1 и 2 α представлено в таблице 3.1.2.2. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ. На рис. 3.1.2.2.a и 3.1.1.2.6 приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =5° и α =70°.

т 🦟	2	1 0	\mathbf{a}
Гаопина	- 1	12	1
гаолица	υ.	1.4.	_

	Теория		MicroFe, а градусы								
		5	10	20	30	40	50	60	70	80	90
λ_1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
λ_2	0	0	1.5.10-11	0	0	0	$5.7 \cdot 10^{-12}$	0	0	0	0
λ_3	0	0	9.8·10 ⁻¹⁰	0	0	6.4·10 ⁻¹¹	4.5.10-11	0	0	0	$4.2 \cdot 10^{-12}$
K	-	$4.8 \cdot 10^7$	$2.4 \cdot 10^7$	$1.2 \cdot 10^7$	$7.4 \cdot 10^{6}$	$5.1 \cdot 10^{6}$	$3.8 \cdot 10^{6}$	$2.9 \cdot 10^{6}$	$3.4 \cdot 10^{6}$	$2.0 \cdot 10^{6}$	$1.7 \cdot 10^{6}$



Рисунок 3.1.2.2.а



Рисунок 3.1.2.2.б

- вырожденный четырехугольный КЭ (с тремя узлами на одной прямой):

Сравнение численных результатов с аналитическим для вырожденного КЭ в зависимости от угла α представлено в таблице 3.1.2.3. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ. На рис. 3.1.2.3.a - 3.1.2.3.в приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для α =1°, α =90°и α =129°.

	Теория	MicroFe, а градусы						
		1	5	90	129	132		
λ_{I}	0	0	0	0	0	0		
λ_2	0	0	1.6·10 ⁻¹⁰	0	0	0		
λ_3	0	$3.5 \cdot 10^{-10}$	1.9·10 ⁻¹⁰	0	6.2·10 ⁻⁹	$2.0 \cdot 10^{-7}$		
$\ \mathbf{K}\ $	-	3.8·10 ⁹	$4.8 \cdot 10^7$	$5.8 \cdot 10^{6}$	$3.7 \cdot 10^7$	$7.9 \cdot 10^7$		
η	-	84.85	17.54	1.41	6.40	13.45		

Таблица 3.1.2.3



Рисунок 3.1.2.3.в

- невыпуклый четырехугольный КЭ:

Сравнение численных результатов с аналитическим для невыпуклого КЭ в зависимости от угла β представлено в таблице 3.1.2.4. На рис. 3.1.2.4 приведены собственные вектора матрицы жесткости соответствующие λ_1 , λ_2 и λ_3 для β =233°.

	Теория	Micr	оFe, β гра	дусы
		233	254	262
λ_1	0	0	0	$2.4 \cdot 10^{-10}$
λ_2	0	0	0	3.5·10 ⁻¹⁰
λ_3	0	0	0	$3.8 \cdot 10^{-10}$
$\ \mathbf{K}\ $	-	$1.3 \cdot 10^7$	$2.7 \cdot 10^7$	$5.5 \cdot 10^7$
η	-	1.26	1.13	1.06



Рисунок 3.1.2.4

3.1.3 Проверка точного представления жестких смещений объемного конечного элемента теории упругости

1. Название задачи. Спектральные свойства матрицы жесткости (МЖ) объемного конечного элемента (КЭ).

2. Формулировка задачи. Рассматриваются КЭ в виде пирамид с треугольным и четырехугольным основаниями, а также КЭ в виде призм с треугольным и четырехугольным основаниями. Определяются собственные значения и собственные вектора матрицы жесткости КЭ.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^{10} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 0.2 м	- толщина КЭ;
l= 0.5 м	- длины ребер основания и высоты КЭ.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается один КЭ без краевых условий.

5. Подобласть верификации. Проверка сходимости: спектральные свойства конечного элемента (КЭ) теории упругости. Проверялось включают ли функции формы конечного элемента моды перемещений конечного элемента как жесткого целого.

6. Аналитическое решение. Если функции формы конечного элемента содержат моды перемещений конечного элемента как жесткого целого, то шесть первых собственных значений матрицы жесткости равняются нулю, а соответствующие им собственные вектора представляют независимые жесткие смещения элемента:

 $(K - \lambda E)u = 0,$

Здесь K – матрица жесткости КЭ, λ – собственные значения МЖ, E – единичная матрица, u – собственный вектор МЖ.

7. Численное решение по МісгоFе.

Сравнение численных результатов с аналитическим для различных КЭ представлено в таблице 3.1.3.1. Через ||К|| обозначена норма матрицы жесткости КЭ.

Таблица 3.1.3.1

	Теория		Mic	roFe	
		Пирамида,	Пирамида,	Призма,	Призма,
		треугольное	четырехугольное	треугольное	четырехугольное
		основание	основание	основание	основание
λ_1	0	0	0	0	0
λ_2	0	0	0	7.9·10 ⁻¹¹	5.0.10-11
λ_3	0	$1.7 \cdot 10^{-11}$	0	$1.2 \cdot 10^{-10}$	$1.8 \cdot 10^{-10}$
λ_4	0	$2.0 \cdot 10^{-10}$	$2.8 \cdot 10^{-11}$	$3.4 \cdot 10^{-10}$	3.9·10 ⁻¹⁰
λ_5	0	$3.9 \cdot 10^{-10}$	$7.5 \cdot 10^{-11}$	$6.0 \cdot 10^{-10}$	$4.5 \cdot 10^{-10}$
λ_6	0	$6.7 \cdot 10^{-10}$	$2.2 \cdot 10^{-10}$	$9.4 \cdot 10^{-10}$	$5.6 \cdot 10^{-10}$
$\ \mathbf{K}\ $	-	$9.4 \cdot 10^{6}$	$1.7 \cdot 10^{7}$	$1.4 \cdot 10^{7}$	$1.5 \cdot 10^{7}$

3.1.4 Проверка точного представления состояний постоянных деформаций конечного элемента плоской оболочки

1. Название задачи. Анализ представления состояний постоянных деформаций конечного элемента плоской оболочки. Patch-тест с постоянными деформациями. Источник [MacNeal R., Harder R. A proposed standart set of problems to test finite element accuracy. Finite Element Anal. Des., 1987, 1, P.1793-1799.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается прямоугольная пластинка с заданными смещениями кромок, соответствующими постоянным деформациям. Определяются напряжения (усилия) в узлах пластинки.

3. Исходные данные.

$E = 1.0 \cdot 10^6 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	- коэффициент Пуассона,
h = 0.1 м	- толщина пластинки;
l ₁ = 0.24 м	- длина пластинки;
l ₂ = 0.12 м	- ширина пластинки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается четыре расчетных схемы состоящих из 8 узлов. Первая расчетная схема состоит из 5-ти четырехугольных конечных элементов плоской оболочки (рис.3.1.4.1а). Вторая расчетная схема состоит из 10-ти треугольных конечных элементов плоской оболочки (рис.3.1.4.1б). Третья расчетная схема состоит из 3-х четырехугольных конечных элементов и 4-х треугольных конечных элементов плоской оболочки (рис.3.1.4.1в). Четвертая расчетная схема состоит из 5-ти четырехугольных конечных элементов и 4-х треугольных конечных элементов плоской оболочки (рис.3.1.4.1в). Четвертая расчетная схема состоит из 5-ти четырехугольных конечных элементов плоской оболочки (рис.3.1.4.1в). Четвертая расчетная схема состоит из 5-ти четырехугольных конечных элементов плоской оболочки, три из которых являются невыпуклыми (рис.3.1.4.1г). На рис.3.1.4.1а показаны координаты всех узлов, а на рис.3.1.4.16 – номера узлов для схем 1-3. На рис.3.1.4.1г показаны координаты и номера всех узлов для схемы 4.

Краевые условия для всех схем следующие:

Узел 1 -
$$u_x = 0$$
, $u_y = 0$, $u_z = 0$, $\varphi_x = 0$, $\varphi_y = 0$, $\varphi_z = 0$

Узлы 2, 3, 4 -
$$u_{\chi} = 0$$
, $u_{\chi} = 0$, $\varphi_{\chi} = 0$, $\varphi_{\chi} = 0$, $\varphi_{\chi} = 0$.

Шесть кинематических нагружений:

Нагружение 1: $u_x^{(2)} = u_x^{(3)} = 0.00024 m$ - растяжение по оси OX;

Нагружение 2: $u_y^{(3)} = u_y^{(4)} = 0.00012 m$ - растяжение по оси ОУ;

Нагружение 3: $u_x^{(3)} = u_x^{(4)} = 0.00012 m$, $u_y^{(2)} = u_y^{(3)} = 0.00024 m$ - чистый сдвиг в

плоскости ХОУ;

Нагружение 4: $\varphi_y^{(2)} = \varphi_y^{(3)} = 0.024 pa\partial$ - цилиндрический изгиб относительно оси OY; Нагружение 5: $\varphi_x^{(3)} = \varphi_x^{(4)} = 0.012 pa\partial$ - цилиндрический изгиб относительно оси OX;

Нагружение 6: $\varphi_x^{(2)} = \varphi_x^{(3)} = 0.024 pad$, $\varphi_y^{(3)} = \varphi_y^{(4)} = -0.012 pad$ - чистое кручение.













Рис.3.1.4.1г

5. Подобласть верификации. Проверка сходимости конечного элемента (КЭ) плоской оболочки. Проверялось включают ли функции формы конечного элемента моды перемещений конечного элемента соответствующие состояниям постоянных деформаций.

6. Аналитическое решение. Если функции формы конечного элемента содержат моды перемещений конечного элемента соответствующие состояниям постоянных деформаций, то получим точное решение для напряжений.

Нагружение 1:

$$\begin{split} \varepsilon_x &= 1.0 * 10^{-3}, \ \varepsilon_y = 0, \ \gamma_{xy} = 0, \ \sigma_y = v * \sigma_x, \ \tau_{xy} = (\gamma_{xy} * E)/(2(1+v)) = 0, \\ \sigma_x &= (\varepsilon_x * E)/(1-v^2) = 106666(6), \ \sigma_y = v * \sigma_x = 26666(6), \\ m_x &= 0, \ m_y = 0, \ m_{xy} = 0 \end{split}$$

Нагружение 2:

Индексы *х* и *у* меняются местами и соответственно имеем:

$$\sigma_x = 26666(6), \ \sigma_y = 106666(6), \ \tau_{xy} = 0,$$

 $m_x = 0, \ m_y = 0, \ m_{xy} = 0$

Нагружение 3:

$$\varepsilon_x = 0, \varepsilon_y = 0, \gamma_{xy} = 2.0 \times 10^{-3}, \sigma_x = 0, \sigma_y = 0, \tau_{xy} = (\gamma_{xy} \times E)/(2(1 + v)) = 800,$$

 $m_x = 0, m_y = 0, m_{xy} = 0$

Нагружение 4:

$$\sigma_x = 0, \sigma_y = 0, \tau_{xy} = 0,$$

 $m_x = -0.155140 \quad m_y = -0.038785 \quad m_{xy} = 0$

Нагружение 5:

$$\sigma_x = 0, \sigma_y = 0, \tau_{xy} = 0,$$

 $m_x = 0.038785, m_y = 0.155140, m_{xy} = 0$

Нагружение 6:

$$\sigma_x = 0, \, \sigma_y = 0, \, \tau_{xy} = 0,$$

 $m_x = 0, \, m_y = 0, \, m_{xy} = 0.116355$
7. Численное решение по МісгоFе.

- Первая расчетная схема из 5-ти четырехугольных конечных элементов плоской оболочки:

Нагружение 1. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.2а и рис. 3.1.4.2б





Рис. 3.1.4.26 (σ_y)

Нагружение 2. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $\sigma_x, \, \sigma_y$ приведены на рис. 3.1.4.3
а и рис. 3.1.4.36



Рис. 3.1.4.36 (σ_y)

Нагружение 3. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для τ_{xy} приведены на рис. 3.1.4.4



Рис. 3.1.4.4 (т ду)

Нагружение 4. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.5а и рис. 3.1.4.56



Рис. 3.1.4.5а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.56 (*m*_y)

Нагружение 5. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.6а и рис. 3.1.4.66



Рис. 3.1.4.6а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.66 (*m*_y)

Нагружение 6. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для m_{xy} приведены на рис. 3.1.4.7



Рис. 3.1.4.7 (*m*_{xy})

- Вторая расчетная схема из 10-ти треугольных конечных элементов плоской оболочки:

Нагружение 1.
$$\tau_{xy} = 0$$
, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.8а и рис. 3.1.4.8б



Рис. 3.1.4.86 (σ_y)

Нагружение 2. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.9а и рис. 3.1.4.96



Рис. 3.1.4.96 (σ_y)

Нагружение 3. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для τ_{xy} приведены на рис. 3.1.4.10



Рис. 3.1.4.10 (τ_{xy})

Нагружение 4. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.11а и рис. 3.1.4.116



Рис. 3.1.4.11а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.116 (*m*_y)

Нагружение 5. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.12а и рис. 3.1.4.12б



Рис. 3.1.4.12а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.126 (m_y)

Нагружение 6. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для *m*_{*xy*} приведены на рис. 3.1.4.13



Рис. 3.1.4.13 (*m*_{xy})

- Третья расчетная схема из 3-х четырехугольных конечных элементов и 4-х

треугольных конечных элементов плоской оболочки:

Нагружение 1. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.14а и рис. 3.1.4.14б



Рис. 3.1.4.14б (σ_y)

Нагружение 2. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $\sigma_x, \, \sigma_y$ приведены на рис. 3.1.4.15
а и рис. 3.1.4.15б



Рис. 3.1.4.15б (σ_y)

Нагружение 3. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для τ_{xy} приведены на рис. 3.1.4.16



Рис. 3.1.4.16 (au_{xy})

Нагружение 4. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.17а и рис. 3.1.4.176



Рис. 3.1.4.17а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.176 (*m*_y)

Нагружение 5. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.18а и рис. 3.1.4.18б





Рис. 3.1.4.18б (*m*_y)

Нагружение 6. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для *m*_{*xy*} приведены на рис. 3.1.4.19



Рис. 3.1.4.19 (*m*_{xy})

- Четвертая расчетная схема из 5-ти четырехугольных конечных элементов плоской оболочки, три из которых невыпуклы:

Нагружение 1. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.20а и рис. 3.1.4.20б



Нагружение 2. $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для σ_x , σ_y приведены на рис. 3.1.4.21а и рис. 3.1.4.216





Нагружение 3. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для τ_{xy} приведены на рис. 3.1.4.22



Нагружение 4. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_{\chi} = 0$, $m_{\chi} = 0$ приведены на рис. 3.1.4.23а и рис. 3.1.4.23б



Рис. 3.1.4.23а (*m*_x)



Нагружение 5. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для $m_x = 0$, $m_y = 0$ приведены на рис. 3.1.4.24а и рис. 3.1.4.24б



Рис. 3.1.4.24а (*m*_x)



Рис. 3.1.4.24б (*m*_y)

Нагружение 6. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\tau_{xy} = 0$, $m_x = 0$, $m_y = 0$, $m_{xy} = 0$

Результаты для *m*_{*xy*} приведены на рис. 3.1.4.25



3.1.5 Проверка точного представления состояний постоянных деформаций объемного конечного элемента теории упругости

1. Название задачи. Анализ представления состояний постоянных деформаций конечного элемента теории упругости (объемный КЭ). Patch-тест с постоянными деформациями. Источник [MacNeal R., Harder R. A proposed standart set of problems to test finite element accuracy. Finite Element Anal. Des., 1987, 1, P.1793-1799.]

2. Формулировка задачи. Рассматривается куб с ребрами длиной 3 с заданными смещениями граней, соответствующими постоянным деформациям. Определяются напряжения в узлах призмы.

3. Исходные данные.

Е = 1500 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	 коэффициент Пуассона,
h = 3 м	- высота куба;
11 = 3 м	- длина куба;
l ₂ = 3 м	- ширина куба.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема состоящая из 16 узлов и 7-ти призматических объемных конечных элементов (рис.3.1.5.1а). На рис.3.1.5.1а показаны координаты всех узлов, а на рис.3.1.5.1б – номера узлов.

Краевые условия следующие:

Узлы 1-4, 9 - 12 - $u_{\chi} = 0$, $u_{\chi} = 0$, $u_{\chi} = 0$

Шесть кинематических нагружений:

Нагружение 1: $u_x^{(2)} = u_x^{(3)} = u_x^{(10)} = u_x^{(11)} = 0.003 \, \text{м}$ - растяжение по оси ОХ; Нагружение 2: $u_y^{(3)} = u_y^{(4)} = u_y^{(11)} = u_y^{(12)} = 0.003 \, \text{м}$ - растяжение по оси ОУ; Нагружение 3: $u_z^{(9)} = u_z^{(10)} = u_z^{(11)} = u_z^{(12)} = 0.003 \, \text{м}$ - растяжение по оси ОZ; Нагружение 4: $u_x^{(3)} = u_x^{(4)} = u_x^{(11)} = u_x^{(12)} = 0.003 \, \text{м}$ - чистый сдвиг по оси ОХ; Нагружение 5: $u_y^{(9)} = u_y^{(10)} = u_y^{(11)} = u_y^{(12)} = 0.003 \, \text{м}$ - чистый сдвиг по оси ОХ; Нагружение 6: $u_z^{(2)} = u_z^{(3)} = u_z^{(10)} = u_z^{(11)} = 0.003 \, \text{м}$ - чистый сдвиг по оси ОХ;







Рис.3.1.5.1б

5. Подобласть верификации. Проверка сходимости объемного конечного элемента. Проверялось включают ли функции формы конечного элемента моды перемещений конечного элемента соответствующие состояниям постоянных деформаций.

6. Аналитическое решение. Если функции формы конечного элемента содержат моды перемещений конечного элемента соответствующие состояниям постоянных деформаций, то получим точное решение для напряжений.

Нагружение 1:

$$\begin{split} \varepsilon_x &= 1.0 * 10^{-3}, \ \varepsilon_y = \varepsilon_z = 0, \ \gamma_{xy} = \gamma_{xz} = \gamma_{yz} = 0, \ \sigma_y = \sigma_z = v * \sigma_x / (1 - v), \\ \sigma_x &= (\varepsilon_x * E) / ((1 - 2v^2 / (1 - v))) = 1.8, \ \sigma_y = \sigma_z = 0.6, \\ \sigma_{xy} &= (\gamma_{xy} * E) / (2(1 + v)) = 0, \ \sigma_{xz} = (\gamma_{xz} * E) / (2(1 + v))) = 0, \\ \sigma_{yz} &= (\gamma_{yz} * E) / (2(1 + v)) = 0 \end{split}$$

Нагружение 2:

$$\sigma_x = 0.6, \ \sigma_y = 1.8, \ \sigma_z = 0.6, \ \sigma_{xy} = 0, \ \sigma_{xz} = 0, \ \sigma_{yz} = 0$$

Нагружение 3:

$$\sigma_x = 0.6, \ \sigma_y = 0.6, \ \sigma_z = 1.8, \ \sigma_{xy} = 0, \ \sigma_{xz} = 0, \ \sigma_{yz} = 0$$

Нагружение 4:

$$\varepsilon_{x} = \varepsilon_{y} = \varepsilon_{z} = 0, \ \gamma_{xy} = 1.0 \times 10^{-3}, \ \gamma_{xz} = \gamma_{yz} = 0, \ \sigma_{x} = \sigma_{y} = \sigma_{z} = 0,$$

$$\sigma_{xy} = (\gamma_{xy} \times E)/(2(1+v)) = 0.6, \ \sigma_{xz} = \sigma_{yz} = 0$$

Нагружение 5:

$$\sigma_x = 0, \ \sigma_y = 0, \ \sigma_z = 0, \ \sigma_{xy} = 0, \ \sigma_{xz} = 0, \ \sigma_{yz} = 0.6$$

Нагружение 6:

$$\sigma_x = 0, \ \sigma_y = 0, \ \sigma_z = 0, \sigma_{xy} = 0, \ \sigma_{xz} = 0.6, \ \sigma_{yz} = 0$$

7. Численное решение по МісгоFе.

Нагружение 1. $\sigma_{xy} = 0$, $\sigma_{xz} = 0$, $\sigma_{yz} = 0$

Результаты для σ_x приведены на рис. 3.1.5.2a, а для σ_y , σ_z рис. 3.1.5.2б



Рис. 3.1.5.2а

Рис. 3.1.5.2б

Нагружение 2. $\sigma_{xy} = 0$, $\sigma_{xz} = 0$, $\sigma_{yz} = 0$

Результаты для σ_y приведены на рис. 3.1.5.2a, а для σ_x , σ_z рис. 3.1.5.2б Нагружение 3. $\sigma_{xy} = 0$, $\sigma_{xz} = 0$, $\sigma_{yz} = 0$ Результаты для σ_z приведены на рис. 3.1.5.2a, а для σ_x , σ_y рис. 3.1.5.2б Нагружение 4. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\sigma_z = 0$, $\sigma_{xz} = 0$, $\sigma_{yz} = 0$ Результаты для σ_{xy} приведены на рис. 3.1.5.3



Рис. 3.1.5.3

Нагружение 5. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\sigma_z = 0$, $\sigma_{xy} = 0$, $\sigma_{xz} = 0$

Результаты для σ_{yz} приведены на рис. 3.1.5.3

Нагружение 6. $\sigma_x = 0$, $\sigma_y = 0$, $\sigma_z = 0$, $\sigma_{xy} = 0$, $\sigma_{yz} = 0$

Результаты для $\sigma_{_{XZ}}$ приведены на рис. 3.1.5.3

3.2 Проверка влияния искажения геометрии конечных элементов на точность результатов для КЭ плоской оболочки и теории упругости

 Название задачи. Анализ изменения перемещений и напряжений в зависимости от искажения геометрии конечных элементов (дисторсия КЭ). Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается призматическое упругое тело размерами 2x2x10м в условиях чистого изгиба и прямого изгиба. Определяются перемещения в точке С и напряжения в точке В (рис.3.2.1a).

3. Исходные данные.

Е = 1500 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	 коэффициент Пуассона,
h = b =2 м	- размеры поперечного сечения тела;
l = 10 м	- длина тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается по восемь расчетных схем состоящих из 1, 2-х и 5-ти объемных конечных элементов теории упругости и конечных элементов плоской оболочки. На рис.3.2.1а приведены расчетные схемы для объемных КЭ, а на рис.3.2.1б – расчетные схемы А1, А7 и А8 для КЭ плоской оболочки. Краевые условия показаны на рис. 3.2.1а. Рассмотрены 4 нагружения, показанные на рис.3.2.2-3.2.5.





Рис.3.2.1а







Рис.3.2.2a (Нагружение 1 - объемные КЭ, чистый изгиб относительно оси Z)



Рис.3.2.26 (Нагружение 1 – КЭ оболочки, чистый изгиб относительно оси Z)



Рис.3.2.3а (Нагружение 2 - объемные КЭ, прямой изгиб относительно оси Z)



Рис.3.2.36 (Нагружение 2 – КЭ оболочки, прямой изгиб относительно оси Z)



Рис.3.2.4а (Нагружение 3 - объемные КЭ, чистый изгиб относительно оси Ү)



Рис.3.2.46 (Нагружение 3 – КЭ оболочки, чистый изгиб относительно оси Y)



Рис.3.2.5а (Нагружение 4 - объемные КЭ, прямой изгиб относительно оси Ү)



Рис.3.2.5б (Нагружение 4 – КЭ оболочки, прямой изгиб относительно оси Y)

5. Подобласть верификации. Проверка соответствия погрешностей конечных элементов при искажении геометрии (дисторсии) КЭ при нагрузках в плоскости и из плоскости элементов.

6. Аналитическое решение и численное решение по МісгоFe. Сопоставление численных результатов с аналитическим для соответствующих перемещений приведено в табл.3.2.1, а для напряжений – в табл.3.2.2. В таблицах 3.2.3 и 3.2.4 приведены относительные перемещения (u_p/u_t) и напряжения (σ_p/σ_t) , характеризующие относительную погрешность расчетных значений для различных моделей. В этих же таблицах для сравнения приведены результаты, получаемые при расчетах моделей А1, А7 и А8 с использованием классических изопараметрических конечных элементов (Q4).

Модель	ŀ	<Э плоско	Эплоской оболочки Объемные КЗ			Объемные КЭ		
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4
A1	100.0	77.6	100.0	80.5	100.0	77.6	100.0	77.6
A2	100.0	96.4	100.0	99.2	100.0	96.0	100.0	96.0
A3	100.0	96.4	100.0	99.2	70.8	74.0	50.1	57.6
A4	99.3	94.5	100.0	98.4	47.4	56.9	46.4	55.5
A5	99.7	94.6	100.0	98.6	48.8	56.9	68.0	71.1
A6	94.5	85.7	100.0	93.8	19.0	32.9	22.6	33.5
A7	98.2	99.2	100.0	102.7	93.4	97.4	94.1	97.5
A8	100.0	101.8	100.0	103.5	100.0	101.6	100.0	101.6
Q4	9.00	9.34	-	-	9.00	9.31	-	-
(A1)								
Q4	38.9	45.4	-	-	44.4	49.6	-	-
(A7)								
Q4	68.7	70.0	-	-	66.7	68.6	-	-
(A8)								
Теория	100.0	102.6	100.0	102.6	100.0	102.6	100.0	102.6

Таблица 3.2.1 Перемещения

Модель	КЭ плоской оболочки					Объемные КЭ		
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4
A1	3000	2240	3000	2423	3000	2250	3000	2250
A2	3000	3360	3000	3690	3000	3375	3000	3375
A3	3000	3360	3000	3690	2079	2631	1512	2176
A4	2986	3646	3000	3920	1104	2058	1104	2043
A5	3102	3075	3000	3426	1419	2025	2128	2514
A6	3227	2809	3000	2912	446	1079	922	1189
A7	3048	4236	3000	4349	2972	4121	3007	3961
A8	3000	4168	3000	4440	3000	4050	3000	4050
Q4 (A1)	289.2	208.2	-	-	297.3	211.8	-	-
Q4 (A7)	2111	2940	-	-	1804	2455	-	-
Q4 (A8)	2181	2946	-	-	2200	2917	-	-
Теория	3000	4500	3000	4500	3000	4500	3000	4500

Таблица 3.2.2 Напряжения

Таблица 3.2.3 Относительные перемещения (u_p / u_t)

Модель	КЭ плоской оболочки					Объемные КЭ			
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4	
A1	1.000	0.756	1.000	0.785	1.000	0.756	1.000	0.756	
A2	1.000	0.940	1.000	0.967	1.000	0.936	1.000	0.936	
A3	1.000	0.940	1.000	0.967	0.708	0.721	0.501	0.561	
A4	0.993	0.921	1.000	0.959	0.474	0.555	0.464	0.541	
A5	0.997	0.922	1.000	0.961	0.488	0.555	0.680	0.693	
A6	0.945	0.835	1.000	0.914	0.190	0.321	0.226	0.327	
A7	0.982	0.967	1.000	1.001	0.934	0.949	0.941	0.950	
A8	1.000	0.992	1.000	1.009	1.000	0.990	1.000	0.990	
Q4 (A1)	0.090	0.091	-	-	0.090	0.091	-	-	
Q4 (A7)	0.389	0.442	-	-	0.444	0.483	-	-	
Q4 (A8)	0.687	0.682	-	-	0.667	0.669	-	-	
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	

Модель	ŀ	(Эплоско	й оболочн	ки	Объемные КЭ			
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.4
A1	1.000	0.498	1.000	0.538	1.000	0.500	1.000	0.500
A2	1.000	0.747	1.000	0.820	1.000	0.750	1.000	0.750
A3	1.000	0.747	1.000	0.820	0.693	0.585	0.504	0.488
A4	0.995	0.810	1.000	0.871	0.368	0.457	0.368	0.454
A5	1.034	0.683	1.000	0.761	0.473	0.450	0.709	0.559
A6	1.076	0.624	1.000	0.647	0.147	0.240	0.307	0.264
A7	1.016	0.941	1.000	0.966	0.991	0.918	1.002	0.880
A8	1.000	0.926	1.000	0.987	1.000	0.900	1.000	0.900
Q4	0.096	0.046	-	-	0.099	0.047	-	-
(A1)								
Q4	0.704	0.653	-	-	0.601	0.546	-	-
(A7)								
Q4	0.727	0.655	-	-	0.733	0.648	-	-
(A8)								
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000

Таблица 3.2.4 Относительные напряжения (σ_p / σ_t)

3.3 Защемленная консольная пластинка с прямым изгибом

 Название задачи. Анализ изменения перемещений и напряжений в зависимости от искажения геометрии конечных элементов (дисторсия КЭ). Источник [Sze K., Chen W., Cheung Y. An efficient quadrilateral plane element with drilling degrees of freedom using orthogonal stress modes. Computers and Structures, Vol. 42, No 5, 1992].

2. Формулировка задачи. Рассматривается тонкая консольная пластинка размерами 12х48м и толщиной 1 м в условиях прямого изгиба. Определяются перемещения в точке А и напряжения в точке В (рис.3.3.1).

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^7 \text{ k}\Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	 коэффициент Пуассона
h = 12 м	- ширина пластинки;
l = 48 м	- длина пластинки
t = 1 м	- толщина тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается по две расчетных схемы состоящих из 4х объемных конечных элементов теории упругости и конечных элементов плоской оболочки. На рис.3.3.1 приведены расчетные схемы КЭ плоской оболочки, а на рис.3.3.2 – расчетные схемы для объемных КЭ. Краевые условия показаны на рис. 3.3.1. Нагружение показано на этих же рисунках.



Рис.3.3.1



Рис.3.3.2

5. Подобласть верификации. Проверка соответствия погрешностей конечных элементов при искажении геометрии (дисторсии) КЭ при прямом изгибе.

6. Аналитическое решение и численное решение по МісгоFe. Сопоставление численных результатов с аналитическим для перемещений и напряжений приведено в табл.3.3.1. Перемещения в т.А получено линейной интерполяцией перемещений в т.1 и т.2. В таблице 3.3.2 приведены относительные перемещения (u_p / u_t)и напряжения (σ_p / σ_t),

характеризующие относительную погрешность расчетных значений. В этих же таблицах для сравнения приведены результаты, получаемые с использованием классических изопараметрических конечных элементов (Q4).

Таблица 3.3.1

Модель,	Регулярна	ая сетка КЭ	Нерегулярная сетка КЭ	
КЭ	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения
Оболочки	0.3495	70.0	0.3466	70.8
Объемные	0.3451	70.0	0.3258	65.4
Теория	0.3573	80.0	0.3573	80.0
Q4	0.2426	50.9	0.2130	40.7
(оболочки)				
Q4	0.2383 (0.667)	55.2	0.2089 (0.585)	49.1
(объемные)				

Таблица 3.3.2

Модель,	Регулярна	ая сетка КЭ	Нерегулярная сетка КЭ	
КЭ	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения
	(u_p / u_t)	$(\sigma_p^{}/\sigma_t^{})$	(u_p / u_t)	$(\sigma_p^{}/\sigma_t^{})$
Оболочки	0.978	0.875	0.969	0.885
Объемные	0.966	0.875	0.912	0.818
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000
Q4	0.679	0.636	0.596	0.509
(оболочки)				
Q4	0.667	0.690	0.585	0.614
(объемные)				
3.4 Защемленное консольное тело с чистым изгибом и прямым изгибом

 Название задачи. Анализ изменения перемещений и напряжений в зависимости от искажения геометрии конечных элементов (дисторсия КЭ). Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.]

2. Формулировка задачи. Рассматривается консольное тело размерами 2x2x10м в условиях чистого и прямого изгиба. Определяются перемещения в точке А и напряжения в точке В (рис.3.4.1) в зависимости от величины дисторсии "*e*".

3. Исходные данные.

Е = 1500 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	- коэффициент Пуассона,
h = 2 м	- ширина поперечного сечения тела;
l = 10 м	- длина тела
t = 2 м	- толщина поперечного сечения тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается пять расчетных схем состоящих из 2-х конечных элементов плоской оболочки. На рис. 3.4.1 приведены эти расчетные схемы. Краевые условия показаны на рис. 3.4.1. Нагружения показаны на рис. 3.4.2.



Рис.3.4.1а



Рис.3.4.2б (прямой изгиб)

5. Подобласть верификации. Проверка соответствия погрешностей конечных элементов при искажении геометрии (дисторсии) КЭ при чистом изгибе и прямом изгибе.

6. Численное решение по МісгоFe. Сопоставление численных результатов с аналитическим для перемещений u_z и напряжений σ_{xx} приведено ранее в разделе 3.2. Здесь приводятся сопоставление результатов полученных для расчетных схем с дисторсией по отношению к результатам без дисторсии. Сопоставление результатов приведено в табл.3.4.1. В табл. 3.4.2 приведены относительные перемещения (u_p / u_t) и напряжения (σ_p / σ_t) , характеризующие относительную погрешность расчетных значений.

Таблица 3.4.1

e	Чисть	ій изгиб	Прямой изгиб		
	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения	
0	100.00	3000	96.41	3360	
1	97.47	3067	90.26	3561	
2	86.42	3493	79.83	3923	
3	68.09	3717	69.04	4839	
4	50.40	3590	55.39	5327	

Таблица 3.4.2

e	Чисты	ій изгиб	Прямой изгиб		
	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения	
	(u_p / u_t)	$(\sigma_p^{}/\sigma_t^{})$	(u_p / u_t)	(σ_p / σ_t)	
0	1.000	1.000	0.929	1.000	
1	0.975	1.022	0.870	1.060	
2	0.864	1.164	0.768	1.168	
3	0.681	1.239	0.665	1.440	
4	0.504	1.197	0.534	1.585	
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000	

3.5 Проверка влияния переменного поперечного сечения упругого тела на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки и теории упругости

 Название задачи. Анализ точности перемещений и напряжений в зависимости от переменного поперечного сечения упругого тела для конечных элементов. Источник
 [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается защемленное по левому торцу призматическое упругое тело длиной 20 м размеры поперечного сечения которого изменяются от 2x1м до 1x1м в условиях единичного растяжения, единичного чистого изгиба и единичного прямого изгиба. Определяются перемещения в точке С и напряжения в точке В (рис.3.5.1).

3. Исходные данные.

Е = 1000 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
h = b =2 м	- размеры поперечного сечения левого торца тела;
h = 2м, b =1 м	- размеры поперечного сечения левого торца тела;
l = 20 м	- длина тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается две расчетных схемы состоящих из 6-ти объемных конечных элементов теории упругости и конечных элементов плоской оболочки. На рис.3.5.2а приведена расчетная схема для объемных КЭ, а на рис.3.5.2б – расчетная схема для КЭ плоской оболочки. Краевые условия соответствуют жесткому защемлению левого торца. Рассмотрены для каждой расчетной схемы 3 нагружения, показанные на рис.3.5.2-3.5.4.



Рис.3.5.1



Рис.3.5.2а (Нагружение 1 - объемные КЭ, единичное растяжение)



Рис.3.5.26 (Нагружение 1 – КЭ оболочки, единичное растяжение)



Рис.3.5.3а (Нагружение 2 - объемные КЭ, чистый изгиб)



Рис.3.5.36 (Нагружение 2 – КЭ оболочки, чистый изгиб)



Рис.3.5.4а (Нагружение 3 - объемные КЭ, прямой изгиб)



Рис.3.5.4б (Нагружение 3 – КЭ оболочки, прямой изгиб)

5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений и напряжений в зависимости от переменного поперечного сечения упругого тела для конечных элементов.

6. Аналитическое решение и численное решение по MicroFe. Сопоставление численных результатов с аналитическим для соответствующих перемещений приведено в табл.3.5.1, а для напряжений – в табл.3.5.2.

	КЭ плоской оболочки			Объемные КЭ		
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3
MicroFe	0.0139	0.6032	6.5401	0.0137	0.5994	6.4579
Теория	0.0139	0.5950	6.5725	0.0139	0.5950	6.5725
(u_p / u_t)	1.0000	1.0138	0.9951	0.9856	1.0074	0.9826

Таблица 3.5.1 Перемещения

Таблица 3.5.2 Напряжения

	КЭ плоской оболочки			Объемные КЭ		
	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3	Нагр.1	Нагр.2	Нагр.3
MicroFe	0.4805	1.6388	30.0089	0.5217	1.7075	31.1805
Теория	0.5000	1.5000	30.0000	0.5000	1.5000	30.0000
(σ_p / σ_t)	0.9610	1.0925	1.0003	1.0434	1.1383	1.0394

3.6 Проверка влияния соотношения размеров конечного элемента на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки и теории упругости

1. Название задачи. Анализ точности перемещений и напряжений в зависимости от соотношения размеров конечных элементов. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается консольное тело размерами 2bx2cxl в условиях чистого изгиба. Определяются перемещения в точке A и напряжения в точке B (рис.3.6.1).

3. Исходные данные.

$E = 2.06 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	- коэффициент Пуассона,
b= c=0.06м	- размеры поперечного сечения тела;
1	- длина тела (варьируется).

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается по пять расчетных схем состоящих из 1го объемного конечного элемента теории упругости и 1-го конечного элемента плоской оболочки. На рис.3.6.1а приведена расчетная схема для объемного КЭ, а на рис.3.6.16 – расчетная схема для КЭ плоской оболочки. Краевые условия соответствуют жесткому защемлению левого торца. Рассмотрены для каждой расчетной схемы нагружения чистого изгиба, показанные на рис.3.6.16 и рис.3.6.18.



Рис.3.6.1а



Рис.3.6.1б



Рис.3.6.1в

5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений и напряжений в зависимости от соотношения размеров конечных элементов.

6. Аналитическое решение и численное решение по МісгоFe. Сопоставление численных результатов с аналитическим для перемещений u_z и напряжений σ_{xx} приведено в табл.3.6.1-3.6.3. В табл. 3.6.3 приведены относительные перемещения (u_p / u_t) и напряжения (σ_p / σ_t), характеризующие относительную погрешность расчетных значений.

2b/l	Расчет п	o MicroFe	Теория		
	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения	
	(*10 ⁻⁶)		(*10 ⁻⁶)		
1	3.350	5750	3.333	5750	
2	13.40	5750	13.33	5750	
4	53.59	5750	53.33	5750	
8	214.4	5750	213.3	5750	
16	857.5	5750	853.3	5750	

Таблица 3.6.1 (КЭ плоской оболочки)

Таблица 3.6.2 (объемный КЭ)

2b/l	Расчет п	o MicroFe	Теория		
	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения	
	(*10 ⁻⁶)		(*10 ⁻⁶)		
1	3.350	5750	3.333	5750	
2	13.64	5714	13.33	5750	
4	53.61	5740	53.33	5750	
8	213.5	5748	213.3	5750	
16	853.1	5749	853.3	5750	

Таблица 3.6.3

2b/l	КЭ плоско	ой оболочки	Объемный КЭ		
	Перемещения	Напряжения	Перемещения	Напряжения	
	(u_p / u_t)	$(\sigma_p^{}/\sigma_t^{})$	(u_p / u_t)	(σ_p / σ_t)	
1	1.005	1.000	1.005	1.000	
2	1.005	1.000	1.023	0.994	
4	1.005	1.000	1.005	0.998	
8	1.005	1.000	1.001	1.000	
16	1.005	1.000	1.000	1.000	

3.7 Оценка точности результатов для КЭ плоской оболочки при трапецеидальном и параллелограммном запираниях

1. Название задачи. Анализ точности перемещений и напряжений в зависимости от конфигурации конечных элементов. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается консольное тело размерами hxtxl в условиях чистого изгиба, прямого изгиба в двух плоскостях и растяжения. Определяются перемещения в точке А и напряжения в точке В (рис.3.7.1).

3. Исходные данные.

$\mathbf{E} = 1 \cdot 10^7 \ \kappa \Pi \mathbf{a}$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
h=0.2м	- высота поперечного сечения тела;
t=0.1м	- толщина поперечного сечения тела
l=6м	- длина тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается три расчетных схемы состоящих из 6-го конечных элементов плоской оболочки (рис3.7.1). Краевые условия соответствуют жесткому защемлению левого торца. Нагружения приведены на рис.3.7.2.



Рис.3.7.1







Рис.3.7.2г (нагружение 4)

5. Подобласть верификации. Оценка точности результатов для КЭ плоской оболочки при трапецеидальном и параллелограммном запираниях.

6. Аналитическое решение и численное решение по МісгоFe. Сопоставление численных результатов с теоретическими для перемещений в т. А и напряжений в точке В приведено в табл.3.7.1-3.7.4. В табл. 3.6.3 приведены относительные перемещения (u_p / u_t) и напряжения (σ_p / σ_t), характеризующие относительную погрешность расчетных значений. В таблицах 3.7.1 и 3.7.2 для сравнения приведены результаты, получаемые с использованием классических изопараметрических конечных элементов (Q4).

	Нагружение 1			Нагружение 2		
	Равн.	Трапец.	Парал.	Равн.	Трапец.	Парал.
MicroFe,	0.1073	0.1036	0.1042	0.4239	0.4169	0.4238
и						
MicroFe,	0.993	0.958	0.964	0.981	0.965	0.981
u/u _t						
Теория	0.1081	0.1081	0.1081	0.4321	0.4321	0.4321
Q4, <i>u</i>	0.0101	0.0029	0.0037	-	-	-
Q4,	0.093	0.027	0.034	-	-	-
u / u_t						

Таблица 3.7.1 Перемещения

Таблица 3.7.2 Перемещения

	H	Іагружение	Нагружение 4			
	Равн.	Трапец.	Парал.	Равн.	Трапец.	Парал.
MicroFe, <i>u</i>	3.00x10 ⁻⁵	3.01x10 ⁻⁵	2.99x10 ⁻⁵	0.2668	0.2531	0.2681
MicroFe, u / u_t	1.000	1.003	0.997	0.988	0.937	0.993
Теория	3.00×10^{-5}	3.00×10^{-5}	3.00×10^{-5}	0.2700	0.2700	0.2700
Q4, <i>u</i>	-	-	-	0.0251	0.0059	0.0084
Q4, <i>u / u</i> _t	-	-	-	0.093	0.022	0.031

Таблица 3.7.3 Напряжения

	Н	агружение	1	Нагружение 2			
	Равн.	Трапец.	Парал.	Равн.	Трапец.	Парал.	
MicroFe,	8250.0	8444.4	8194.7	17405.8	17218.0	16992.7	
σ							
MicroFe,	0.917	0.938	0.911	0.967	0.957	0.944	
σ / σ_t							
Теория	9000.0	9000.0	9000.0	18000.0	18000.0	18000.0	

Таблица 3.7.4 Напряжения

	Н	агружение	3	Нагружение 4			
	Равн.	Трапец.	Парал.	Равн.	Трапец.	Парал.	
MicroFe,	52.39	50.33	54.35	15000.0	15364.7	17701.2	
σ							
MicroFe,	1.048	1.007	1.087	1.000	1.024	1.180	
σ / σ_t							
Теория	50.00	50.00	50.00	15000.0	15000.0	15000.0	

3.8 Проверка влияния коэффициента Пуассона на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки и теории упругости (прямоугольная область)

1. Название задачи. Анализ точности определения перемещений в зависимости от значений коэффициента Пуассона близких к 0.5. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается консольное тело размерами 2x2x10м в условиях прямого изгиба. Определяются перемещения в точке A (рис.3.8.1).

3. Исходные данные.

E = 2.06·108 кПа- модуль упругости,μ- коэффициент Пуассона (варьируется),b= c=2 м- размеры поперечного сечения тела;l=10 м- длина тела.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается по восемь расчетных схем состоящих из 5-ти конечных элементов регулярной и нерегулярной геометрии. Для объемных КЭ схемы показаны на рис.3.8.1а, а для КЭ плоской оболочки – на рис.3.8.1б. Краевые условия показаны на этих же рисунках. Рассмотрено для каждой расчетной схемы нагружение прямого изгиба, показанное на рис.3.8.2а и рис.3.8.2б.



Рис.3.8.1а















5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений в зависимости от значений коэффициента Пуассона (Пуассоново запирание).

6. Численное решение по MicroFe. Здесь приводятся сопоставление результатов перемещений полученных для расчетных схем с различными значениями коэффициента Пуассона по отношению к перемещениям полученным для расчетных схем при μ=0.3. Сопоставление результатов приведено в табл.3.8.1.-3.8.2.

μ	Регулярная	Нерегулярная	Теория		
	$v / v_{0.3}^r$	$v / v_{0.3}^{ir}$	$v_t / v_{t,0.3}$		
0.3	1.000000	1.000000	1.000000		
0.4	1.001943	1.003012	1.002327		
0.49	1.003690	1.004727	1.004422		
0.499	1.003847	1.004847	1.004629		
0.4999	1.003866	1.004867	1.004642		
0.49999	1.003866	1.004867	1.004642		
0.499999	1.003866	1.004867	1.004642		
0.49999999	1.003866	1.004867	1.004642		

Таблица 3.8.1 (КЭ плоской оболочки)

Таблица 3.8.2 (объемный КЭ)

μ	Регулярная	Нерегулярная	Теория
	$v / v_{0.3}^r$	$v/v_{0.3}^{ir}$	$v_t / v_{t,0.3}$
0.3	1.000000	1.000000	1.000000
0.4	0.998720	1.001754	1.002327
0.49	0.997379	0.998372	1.004422
0.499	0.997280	0.997729	1.004629
0.4999	0.997267	0.997661	1.004642
0.49999	0.997265	0.997653	1.004642
0.499999	0.997265	0.997653	1.004642
0.49999999	0.997265	0.997653	1.004642

3.9 Проверка влияния коэффициента Пуассона на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки (цилиндрическая область)

 Название задачи. Анализ точности определения перемещений в зависимости от значений коэффициента Пуассона близких к 0.5 для плоско-деформированного состояния.
 Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается фрагмент цилиндрического тела размеры, которого приведены на рис.3.9.1 под внутренним давлением. Определяются радиальные перемещения для точек внутреннего радиуса при плоско-деформированном состоянии (рис.3.9.1).

3. Исходные данные.

$E = 1 \cdot 10^3 $ кПа	- модуль упругости,
μ	- коэффициент Пуассона (варьируется)
r= 3 м	- внутренний радиус;
R=9 M	- внешний радиус;
$P=1 \kappa H/m^2$	- внутреннее давление.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема состоящая из 35-ти конечных элементов плоской оболочки(рис.3.9.1). Краевые условия показаны на этом же рисунке.



Рис.3.9.1

5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений в зависимости от значений коэффициента Пуассона (Пуассоново запирание).

6. Численное решение по MicroFe. В табл.3.9.1 приводится сопоставление результатов радиальных перемещений точек внутреннего радиуса полученных для расчетных схем с различными значениями коэффициента Пуассона по отношению к точным решениям. В этой же таблице для сравнения приведены результаты, получаемые с использованием классических изопараметрических конечных элементов (Q4).

μ	MicroFe			Tec	рия	Q4		
	$v * 10^{-3}$	v/v _{0.3}	v/v^t	$v^{t} * 10^{-3}$	$v^{t} / v_{0.3}^{t}$	$v * 10^{-3}$	v/v _{0.3}	v/v^t
0.3	4.5359	1.0000	0.9898	4.5825	1.0000	4.5183	1.0000	0.986
0.49	4.9631	1.0942	0.9848	5.0399	1.0998	4.2587	0.9425	0.845
0.499	4.9822	1.0984	0.9846	5.0602	1.1042			
0.4999	4.9824	1.0984	0.9842	5.0623	1.1047	0.2683	0.0594	0.053

Таблица 3.9.1

3.10 Проверка влияния мембранного запирания на точность результатов для конечных элементов плоской оболочки

1. Название задачи. Анализ точности определения перемещений и напряжений для непрямоугольных КЭ плоской оболочки при прямом изгибе. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается косоугольное тело размеры которого приведены на рис.3.10.1, подверженное прямому изгибу. Определяются вертикальные перемещения т. С, максимальные напряжения в т. А и минимальные напряжения в т. В (рис.3.10.1).

3. Исходные данные.

Е = 1 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.333$	 коэффициент Пуассона,
t= 1 м	- толщина тела;
F=1 кН	- внешняя нагрузка.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются три расчетные схемы состоящие из 4-х (сетка 2x2), 16-ти (сетка 4x4) и и 64-х (сетка 8x8) конечных элементов плоской оболочки (рис.3.10.2). Краевые условия показаны на рис.3.10.1.



Рис.3.10.1



Рис.3.10.2

5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений и напряжений для косоугольных конечных элементов (мембранное запирание).

6. Численное решение по MicroFe. В табл.3.10.1 приводятся значения перемещений и напряжений для различных сеток. Там же приведены теоретические результаты и результаты, получаемые с использованием классических изопараметрических конечных элементов (Q4). В табл.3.10.2 приведены относительные значения перемещений и напряжений для различных сеток.

	2x2			4x4			8x8		
	v ^C	σ^A_{max}	σ^B_{min}	v ^C	σ^A_{max}	σ^B_{min}	v ^C	σ^A_{max}	σ^B_{min}
MicroFe	22.10	0.1877	0.2064	23.42	0.2289	0.2050	23.78	0.2358	0.2035
Теория	23.90	0.2360	0.2010	23.90	0.2360	0.2010	23.90	0.2360	0.2010
Q4	11.85	0.1031	0.1071	18.31	0.1784	0.1445			

Таблица 3.10.1

Таблица 3.10.2

	2x2			4x4			8x8		
	v^C / v_t	$\sigma^A \sigma_t^A$	σ^B / σ_t^B	v^C / v_t	$\sigma^A \sigma_t^A$	σ^B / σ_t^B	v^C / v_t	$\sigma^A \sigma^A_t$	σ^B / σ_t^B
MicroFe	0.925	0.795	1.027	0.980	0.970	1.020	0.995	0.999	1.012
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000
Q4	0.496	0.437	0.533	0.766	0.756	0.719			

3.11 Проверка КЭ изгибаемой плиты для чистого изгиба, поперечного сдвига и кручения

Название задачи. Patch тесты для изгибаемых плит. Источник [K.Mallikarjuna,
 U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6,
 dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается изгибаемая плита размеры которой приведены на рис.3.11.1. На этом же рисунке показаны нагружения и краевые условия. Определяются максимальные вертикальные перемещения, максимальные нормальные напряжения (для нагружений изгиба) и максимальное касательное напряжение (для нагружения кручения).

3. Исходные данные.

Е = 10000 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
t = 1 м	- толщина плиты;
M = 2 к H м	- внешний изгибающий момент на левый торец плиты;
$F = 4 \kappa H$	- внешняя поперечная нагрузка на левый торец плиты;
T= 2 кН	- внешний крутящий момент на левый торец и заднюю грань

плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются для каждого нагружения три расчетные схемы состоящие из 1-го и 9-ти (регулярная и нерегулярная сетки) конечных элементов плоской оболочки (рис.3.11.1). Краевые условия для различных нагружений показаны на рис.3.11.1.





5. Подобласть верификации. Анализ точности перемещений и напряжений для изгибного напряженного состояния.

6. Численное решение по MicroFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.11.1 – 3.11.3 приводятся значения перемещений и напряжений для различных сеток для чистого изгиба, поперечного сдвига и кручения соответственно. Так как, в MicroFe, кроме теории изгиба плит Рейснера-Миндлина, реализована также и теория изгиба плит Кирхгофа-Лява, приводятся результаты для обеих теорий.

Таблица 3.11.1 (чистый изгиб)

	Схема (a)		Схем	wa (b)	Cхема (c)	
	W	σ_{xx}	W	σ_{xx}	W	σ_{xx}
MicroFe	0.010	1.1480	0.012	1.1773	0.012	1.1563
(Миндлин)						
MicroFe	0.011	1.2000	0.012	1.2000	0.012	1.1750
(Кирхгоф)						
Эталон	0.012	1.2	0.012	1.2	0.012	1.2

Таблица 3.11.2 (поперечный сдвиг)

	Cхема (a)		Схем	Ma (b)	Cxe	Схема (с)		
	W	σ_{xx}	W	σ_{xx}	W	σ_{xx}		
MicroFe	0.141	21.2251	0.151	21.4996	0.150	21.4021		
(Миндлин)								
MicroFe	0.147	24.0000	0.151	24.0000	0.150	23.1600		
(Кирхгоф)								
Эталон	0.16	24.0	0.16	24.0	0.16	24.0		

Таблица 3.11.3 (кручение)

	Схема (a)		Cxer	Ma (b)	Схема (с)		
	W	m _{xy}	W	m _{xy}	W	m _{xy}	
MicroFe (Миндлин)	0.0312	0.2000	0.0312	0.2000	0.0312	0.2000	
МісгоFe (Кирхгоф)	0.0312	0.2927	0.0312	0.2527	0.0312	0.2405	
Эталон	0.0312	0.2	0.0312	0.2	0.0312	0.2	

3.12 Проверка сходимости КЭ изгибаемой плиты для прямоугольной области

1. Название задачи. Тесты на сходимость перемещений для прямоугольной изгибаемой плиты. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается шарнирно опертая и защемленная по контуру прямоугольная изгибаемая плита, нагруженная сосредоточенной нагрузкой в центре плиты и равномерно-распределенной нагрузкой (рис.3.12.1). Определяются вертикальные перемещения в центре плиты.

3. Исходные данные.

$\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона, $t = 0.01 \text{ м}$ - толщина плиты; $a = 2 \text{ м}$ - ширина плиты; $b = 2 \text{ и } 10 \text{ м}$ - длина плиты; $P = 4 \cdot 10^4 \text{ кH}$ - сосредоточенная сила в центре плиты; $q = 1 \cdot 10^4 \text{ кH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	$E = 1.7472 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$t = 0.01 \text{ M}$ - толщина плиты; $a = 2 \text{ M}$ - ширина плиты; $b = 2 \text{ и } 10 \text{ M}$ - длина плиты; $P = 4 \cdot 10^4 \text{ кH}$ - сосредоточенная сила в центре плиты; $q = 1 \cdot 10^4 \text{ кH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона,
$a = 2 M$ - ширина плиты; $b = 2 u 10 M$ - длина плиты; $P = 4 \cdot 10^4 \text{ kH}$ - сосредоточенная сила в центре плиты; $q = 1 \cdot 10^4 \text{ kH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	t = 0.01 м	- толщина плиты;
$b = 2 \ \text{и} \ 10 \ \text{м}$ - длина плиты; $P = 4 \cdot 10^4 \ \text{кH}$ - сосредоточенная сила в центре плиты; $q = 1 \cdot 10^4 \ \text{кH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	а = 2 м	- ширина плиты;
$P = 4 \cdot 10^4 \text{ кH}$ - сосредоточенная сила в центре плиты; $q = 1 \cdot 10^4 \text{ кH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	b = 2 и 10 м	- длина плиты;
$q = 1 \cdot 10^4 \text{ кH/m}^2$ - равномерно распределенная нагрузка по области плиты.	$P = 4 \cdot 10^4 \text{ kH}$	- сосредоточенная сила в центре плиты;
	$q=1\cdot 10^4 \text{ кH/m}^2$	- равномерно распределенная нагрузка по области плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается два варианта расчетных схем (вариант а) - регулярная сетка и вариант b) - нерегулярная сетка) из конечных элементов плоской оболочки размерностью – 2x2, 4x4, 8x8 и 16x16 для соотношения b/a = 1 и 2x10, 4x20, 8x40 и 16x80 для соотношения b/a = 5 (рис.3.12.2).



Рис.3.12.1



Рис.3.12.2 Γ (b/a = 5)

5. Подобласть верификации. Анализ сходимости перемещений для прямоугольной плиты.

6. Численное решение по МісгоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.12.1 – 3.12.8 приводятся значения перемещений *w* для различных сеток для сосредоточенной нагрузки и распределенной нагрузки. Там же приведены значения нормализованных перемещений $\hat{w} = w/w^{\text{эталон}}$.

Таблица 3.12.1 (Сосредоточенная нагрузка, b/a = 1, шарнирное опирание)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x2	4x4	8x8	16x16	2x2	4x4	8x8	16x16
$w \cdot 10^6$	10.23	11.23	11.49	11.57	8.70	10.98	11.44	11.56
ŵ	0.882	0.968	0.991	0.997	0.750	0.947	0.986	0.997
Эталон ·10 ⁶	11.60	11.60	11.60	11.60	11.60	11.60	11.60	11.60

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x2	4x4	8x8	16x16	2x2	4x4	8x8	16x16
$\mathbf{w} \cdot 10^6$	3.907	4.060	4.064	4.063	3.261	3.997	4.055	4.062
ŵ	0.962	1.000	1.000	1.000	0.803	0.984	0.998	1.000
Эталон-10 ⁶	4.062	4.062	4.062	4.062	4.062	4.062	4.062	4.062

Таблица 3.12.2 (Распределенная нагрузка, b/a = 1, шарнирное опирание)

Таблица 3.12.3 (Сосредоточенная нагрузка, b/a = 1, защемление)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x2	4x4	8x8	16x16	2x2	4x4	8x8	16x16
$\mathbf{w} \cdot 10^6$	4.405	5.110	5.471	5.577	4.151	4.961	5.437	5.569
ŵ	0.787	0.913	0.977	0.996	0.741	0.886	0.971	0.994
Эталон · 10 ⁶	5.60	5.60	5.60	5.60	5.60	5.60	5.60	5.60

Таблица 3.12.4 (Распределенная нагрузка, b/a = 1, защемление)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x2	4x4	8x8	16x16	2x2	4x4	8x8	16x16
$w \cdot 10^6$	1.101	1.195	1.249	1.262	1.027	1.181	1.247	1.262
ŵ	0.874	0.948	0.991	1.002	0.815	0.937	0.990	1.002
Эталон · 10 ⁶	1.26	1.26	1.26	1.26	1.26	1.26	1.26	1.26

Таблица 3.12.5 (Сосредоточенная нагрузка, b/a = 5, шарнирное опирание)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x10	4x20	8x40	16x80	2x10	4x20	8x40	16x80
$w \cdot 10^6$	15.243	16.472	16.825	16.927	11.507	14.484	16.090	16.694
ŵ	0.899	0.971	0.992	0.998	0.678	0.854	0.949	0.984
Эталон ·10 ⁶	16.96	16.96	16.96	16.96	16.96	16.96	16.96	16.96

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x10	4x20	8x40	16x80	2x10	4x20	8x40	16x80
$\mathbf{w} \cdot 10^6$	12.291	12.806	12.931	12.962	10.925	12.530	12.867	12.946
ŵ	0.948	0.987	0.997	0.999	0.842	0.966	0.992	0.998
Эталон-10 ⁶	12.97	12.97	12.97	12.97	12.97	12.97	12.97	12.97

Таблица 3.12.6 (Распределенная нагрузка, b/a = 5, шарнирное опирание)

Таблица 3.12.7 (Сосредоточенная нагрузка, b/a = 5, защемление)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x10	4x20	8x40	16x80	2x10	4x20	8x40	16x80
$w \cdot 10^6$	5.431	6.631	7.078	7.202	2.147	5.013	6.414	6.978
ŵ	0.751	0.917	0.979	0.996	0.297	0.693	0.887	0.965
Эталон-10 ⁶	7.23	7.23	7.23	7.23	7.23	7.23	7.23	7.23

Таблица 3.12.8 (Распределенная нагрузка, b/a = 5, защемление)

		Регуляр	ная сетка		Нерегулярная сетка			
	2x10	4x20	8x40	16x80	2x10	4x20	8x40	16x80
$w \cdot 10^6$	1.930	2.436	2.563	2.595	0.963	2.270	2.528	2.586
ŵ	0.754	0.951	1.001	1.014	0.376	0.887	0.988	1.010
Эталон-10 ⁶	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56

3.13 Проверка сдвигового запирания КЭ изгибаемой плиты

1. Название задачи. Тесты на сдвиговое запирание для прямоугольной изгибаемой плиты. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается шарнирно опертая по контуру квадратная изгибаемая плита, нагруженная равномерно-распределенной нагрузкой (рис.3.13.1). Определяются вертикальные перемещения в центре плиты и распределение реакций по контуру плиты.

3. Исходные данные.

$E = 1.7472 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона,
$t = (10^{-7} - 0.4)a$	- толщина плиты;
а = 2 м	- ширина плиты;
b = 2 м	- длина плиты;
$q = 1 \cdot 10^4 \text{ kH/m}^2$	- равномерно распределенная нагрузка по области плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается два варианта расчетных схем (вариант а) - регулярная сетка и вариант b) - нерегулярная сетка) из конечных элементов плоской оболочки размерностью 8х8 (рис.3.13.2).

b



Рис.3.13.1



Рис.3.13.2

5. Подобласть верификации. Анализ сдвигового запирания конечных элементов изгиба теории Рейснера-Миндлина.

6. Численное решение по МістоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.13.1 – 3.13.2 приводятся нормированные значения вертикальных перемещений в центре плиты для различных соотношений толщины и длины плиты. Табл.3.13.1 соответствует регулярной сетке, а табл.3.13.2 - нерегулярной сетке. Эталонные значения перемещений вычислялись по формуле $w_c = 0.00406 * D^{-1}qa^4(1+4.6(t/a)^2)$ [Доннел Л.Г. Балки, пластины и оболочки. М.: Наука, 1982]. Нормированные перемещения определялись по формуле

$$\overline{w}_c = w_c \frac{D}{qa^4} 10^3 = 4.06(1+4.6(t/a)^2)$$
. На рис.3.13.1-3.13.4 показано распределение по

опорному контуру узловых реакций $A_z * 10^6$ для t/a = 0.4, t/a = 0.01, $t/a = 10^{-4}$ и $t/a = 10^{-7}$. Как видно из таблиц и рисунков сдвиговое запирание для ПК МісгоFe отсутствует. Этот вывод можно было сделать уже на основе анализа собственных значений матрицы жесткости приведенном в п.3.1.

t/a	10-7	10-5	10 ⁻⁴	0.01	0.05	0.1	0.2	0.4
MicroFe	4.06	4.06	4.06	4.07	4.12	4.28	4.92	7.47
Эталон	4.06	4.06	4.06	4.06	4.11	4.25	4.81	7.05

Таблица 3.13.1

Таблица 3.13.2

t/a	10-7	10-5	10 ⁻⁴	0.01	0.05	0.1	0.2	0.4
MicroFe	4.06	4.06	4.06	4.06	4.11	4.27	4.91	7.46
Эталон	4.06	4.06	4.06	4.06	4.11	4.25	4.81	7.05



Рис. 3.13.1 Реакции $A_z * 10^6 (t/a = 0.4)$



Рис. 3.13.2 Реакции $A_z * 10^6 (t/a = 0.01)$



Рис. 3.13.4 Реакции $A_z * 10^6 (t/a = 10^{-7})$

3.14 Проверка сходимости КЭ изгибаемой плиты для косоугольной области

1. Название задачи. Тесты на сходимость перемещений для косоугольной изгибаемой плиты. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается защемленная по одному краю косоугольная изгибаемая плита, нагруженная равномерно-распределенной нагрузкой (рис.3.14.1). Определяются вертикальные перемещения в т.А и т.В.

3. Исходные данные.

Е = 100 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
t = 4 M	- толщина плиты;
L = 100 м	- габарит плиты;
$\beta = 70^{\circ}, 50^{\circ}, 30^{\circ}$	- угол между сторонами плиты;
q= 1 кH/м ²	- равномерно распределенная нагрузка по области плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются расчетные схемы из конечных элементов плоской оболочки размерностью – 4х4, 8х8 и 16х16 (рис.3.14.2). Краевые условия приведены на рис. 3.14.1.







Рис.3.14.2

5. Подобласть верификации. Анализ сходимости перемещений для косоугольной плиты.

6. Численное решение по МісгоFе и сравнение с эталонным решением. В табл.3.14.1 приводятся значения относительных вертикальных перемещений $w = w^* Et^3 / (qL^4)$ в точках А и В для различных сеток. В табл.3.14.2 приведены нормированные вертикальные перемещения $\hat{w} = w / w^{3manoh}$.

Таблица 3.14.1

	$\beta = 70^{\circ}$		$\beta =$	50°	$\beta = 30^{\circ}$	
	WA	WB	WA	WB	WA	WB
4x4	1.39163	1.02992	1.08923	0.51463	0.72800	0.13192
8x8	1.41916	1.04050	1.14879	0.53233	0.80131	0.14705
16x16	1.42724	1.04328	1.17189	0.53863	0.83587	0.15401
Эталон	1.42970	1.04420	1.18180	0.54680	0.85020	0.15620

Таблица 3.14.2

	$\beta = 70^{\circ}$		β =	$\beta = 50^{\circ}$		$\beta = 30^{\circ}$	
	\overline{W}_A	\overline{W}_B	\overline{w}_A	\overline{W}_B	\overline{w}_A	\overline{W}_B	
4x4	0.973	0.986	0.922	0.941	0.856	0.845	
8x8	0.993	0.996	0.972	0.974	0.942	0.941	
16x16	0.998	0.999	0.992	0.985	0.983	0.986	
Эталон	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	

3.15 Проверка сходимости КЭ изгибаемой плиты для круговой области

Название задачи. Тест на сходимость перемещений для круговой изгибаемой плиты.
 Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements.
 Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается шарнирно опертая и защемленная по контуру круговая изгибаемая плита, нагруженная сосредоточенной в центре и равномернораспределенной нагрузкой (рис.3.15.1). Определяются вертикальные перемещения в центре плиты.

3. Исходные данные.

Е = 10920 кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
t = 0.01 м	- толщина плиты;
R = 5м и 50 м	- радиус плиты;
$P = 4 \kappa H$	- сосредоточенная нагрузка в центре плиты (т.С);
$q=1 \ \kappa H/m^2$	- равномерно распределенная нагрузка по области плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются расчетные схемы из конечных элементов плоской оболочки – 3 (модель 1), 12 (модель 2) и 48 (модель 3) КЭ элементов на четверть плиты (рис.3.15.2).



Рис.3.15.1



Рис.3.15.2

5. Подобласть верификации. Анализ сходимости перемещений для круговой плиты.

6. Численное решение по МістоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.15.1 -3.15.2 приводятся значения вертикальных перемещений $w = w_C * 10^{-3}$ в точке С для различных сеток и опираний для случая R = 5м .В табл.3.15.3 - 3.15.4 приводятся значения вертикальных перемещений в точке С для различных сеток и опираний для случая R = 50м ($w = w_C * 10^{-5}$ для сосредоточенной нагрузки и $w = w_C * 10^{-7}$ для распределенной нагрузки). Там же приведены нормированные вертикальные перемещения $\hat{w} = w/w^{3manoh}$. Как видно из таблиц для конечных элементов используемых в МісгоFe наблюдается замечательная точность даже на грубых сетках и сходимость как по сгущению сетки, так и по соотношению t/R.

	Сосред	оточенная н	агрузка	Распределенная нагрузка			
	модель 1	модель 2	модель 3	модель 1	модель 2	модель 3	
W	5.035	5.030	5.043	40.692	40.047	39.874	
\widehat{W}	0.997	0.996	0.999	1.022	1.005	1.001	
Эталон	5.050	5.050	5.050	39.832	39.832	39.832	

Таблица 3.15.1	(шарнирное о	пирание, R=5м)
----------------	--------------	----------------

Таблица 3.15.2 (защемление, R=5м)

	Cocpe	цоточенная н	ыагрузка	Распределенная нагрузка			
	модель 1	модель 2	модель 3	модель 1	модель 2	модель 3	
W	1.634	1,890	1.963	7.574	9.227	9.633	
Ŵ	0.822	0.950	0.987	0.774	0.943	0.984	
Эталон	1.989	1.989	1.989	9.787	9.787	9.787	

	Сосред	оточенная н	агрузка	Распределенная нагрузка			
	модель 1	модель 2	модель 3	модель 1	модель 2	модель 3	
W	5.035	5.030	5.043	40.692	40.047	39.874	
\widehat{W}	0.997	0.996	0.999	1.022	1.005	1.001	
Эталон	5.050	5.050	5.050	39.832	39.832	39.832	

Таблица 3.15.3 (шарнирное опирание, R=50м)

Таблица 3.15.4 (защемление, R=50м)

	Сосред	оточенная н	агрузка	Распределенная нагрузка			
	модель 1	модель 2	модель 3	модель 1	модель 2	модель 3	
W	1.634	1.889	1.963	7.573	9.227	9.633	
Ŵ	0.822	0.950	0.987	0.774	0.943	0.984	
Эталон	1.989	1.989	1.989	9.787	9.787	9.787	
3.16 Проверка наличия у матрицы жесткости мод с нулевой энергией (соосно нагруженная плита)

1. Название задачи. Тест на наличие мод с нулевой энергией для элемента плоской оболочки. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается защемленная по левому торцу прямоугольная плита, нагруженная сосредоточенной силой соосно приложенной к правому торцу плиты (рис.3.16.1). Определяются горизонтальные перемещения в т.С (точка приложения нагрузки) и напряжения в плите.

3. Исходные данные.

$E = 1.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	 коэффициент Пуассона,
t = 0.1 м	- толщина плиты;
а = 2 м	- ширина плиты;
b = 6 м	- длина плиты;
$\mathbf{P} = 1 \mathrm{\kappa H}$	- сосредоточенная нагрузка на правый торец плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема из 12-ти конечных элементов плоской оболочки (рис.3.16.1).



Рис.3.16.1

5. Подобласть верификации. Тест на наличие мод с нулевой энергией.

6. Численное решение по МісгоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.16.1. приводятся значения горизонтальных перемещений $w = w_C * 10^6$ в точке C и напряжения σ_{xx} при x=3. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в МісгоFe наблюдается хорошая точность даже на грубой сетке, которая иллюстрирует отсутствие ложных мод матрицы жесткости.

Таблица 3.16.1

	$w = w_C * 10^6$	$\sigma_{_{XX}}$	
	2.61		
MicroFe	3.61	4.965 - 5.072	
Эталон (PN6X1)	3.31	4.751	
LAG9	4.161	4.917 - 5.038	
9-node V-P	4.134	4.917 - 5.038	

3.17 Проверка наличия у матрицы жесткости мод с нулевой энергией (плита опертая в угловых точках)

1. Название задачи. Тест на наличие мод с нулевой энергией для элемента плоской оболочки. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается опертая в угловых точках квадратная плита, нагруженная равномерно-распределенной поперечной нагрузкой (рис.3.17.1). Определяются вертикальные перемещения в центре плиты (т.В).

3. Исходные данные.

$E = 1.0 \cdot 10^4 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
t = 1 м	- толщина плиты;
a = b = 10 м и 100 м	- ширина и длина плиты;
q=1	- равномерно распределенная нагрузка по области плиты.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема из 256-ти конечных элементов плоской оболочки (сетка 16х16).



u = v = w = 0 at corners

Рис.3.17.1

5. Подобласть верификации. Тест на наличие мод с нулевой энергией.

6. Численное решение по МісгоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.17.1. приводятся значения вертикальных перемещений $w = w_C * 10^9$ в точке В. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в МісгоFe наблюдается хорошая точность, которая иллюстрирует отсутствие ложных мод матрицы жесткости.

Таблица 3.17.1

	a/t = 10	a/t = 1000
MicroFe	3.07	$2.80 \cdot 10^8$
Эталон	2.53	

3.18 Цилиндрическая панель под действием собственного веса (крыша Scordelis-Lo)

 Название задачи. Цилиндрическая панель под действием собственного веса. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается цилиндрическая панель, шарнирно-опертая по торцевым (криволинейным) границам и свободными прямолинейными гранями, нагруженная собственным весом (рис.3.18.1). Определяются вертикальные перемещения в середине прямолинейной грани (т.А).

3. Исходные данные.

$E = 4.32 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.01$	- коэффициент Пуассона,
t = 0.25 м	- толщина панели;
R = 25м	- радиус панели;
L = 50 м	- длина панели;
ρ=0.0367347 т/м ³	- плотность панели;
$\theta = 40^{\circ}$	- угол раствора.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются расчетные схемы из 8-ти и 64-х конечных элементов плоской оболочки для четверти панели (сетки 4х4 и 8х8).



Рис.3.18.1

5. Подобласть верификации. Тест на точность и сходимость КЭ плоской оболочки для изогнутых поверхностей.

6. Численное решение по MicroFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.18.1. приводятся значения вертикальных перемещений в точке А (*w_A*). Там же приведены и

нормированные значения вертикальных перемещений $\widehat{w} = w_A / w_A^{\mathfrak{smanoh}}$. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в MicroFe наблюдается прекрасная точность и сходимость результатов расчета.

Таблица 3.18.1

	W _A	\widehat{W}
4x4	0.3148	1.020
8x8	0.3090	1.001
Эталон	0.3086	1.000

3.19 Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы оперты на диафрагму)

 Название задачи. Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы оперты на диафрагму).
 Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы оперты на диафрагму) (рис.3.19.1). Определяется перемещение в точке под силой.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^6 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
t = 3 м	- толщина оболочки;
R = 300м	- радиус оболочки;
L = 600 м	- длина оболочки;
$P = 4 \kappa H$	- сосредоточенная нагрузка.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются расчетные схемы 4х4, 8х8, 16х16 и 32х32 для одной восьмой части оболочки.



Рис.3.19.1

5. Подобласть верификации. Тест на точность и сходимость КЭ плоской оболочки для изогнутых поверхностей.

6. Численное решение по Місго Е и сравнение с эталонным решением. В табл.3.19.1.

приводятся значения перемещений в точке по силой (w^*10^5) для различных сеток. Там же

приведены и нормированные значения вертикальных перемещений $\hat{w} = w / w^{эталон}$. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в MicroFe наблюдается хорошая сходимость результатов расчета.

T 6	2	10	1
		IQ	
таолица	Э.	. 1 / .	. 1

	w*10 ⁵	\widehat{W}
4x4	0.97346	0.533
8x8	1.54190	0.845
16x16	1.75351	0.961
32x32	1.81859	0.997
Эталон	1.82488	1.000

3.20 Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы свободны)

1. Название задачи. Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы свободны). Источник [Кантин Д. Смещения криволинейных конечных элементов как жесткого целого// Ракетная техника и космонавтика.- 1970.- Т.8, 7.-с.84-88].

2. Формулировка задачи. Рассматривается замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием самоуравновешенной системы двух сосредоточенных сил (торцы свободны) (рис.3.20.1). Определяется перемещение в точке под силой для двух вариантов значений толщины и нагрузки.

3. Исходные данные.

$E = 7.4 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3125$	- коэффициент Пуассона,
R = 12.5 см	- радиус оболочки;
L = 26.2 см	- длина оболочки;
1-й вариант	
t = 0.238 см	- толщина оболочки;
Р=0.453 кН	- сосредоточенная нагрузка;
2-й вариант	
t = 0.0393 см	- толщина оболочки;
Р = 0.000453 кН	- сосредоточенная нагрузка.

4. Конечноэлементная модель. Рассматриваются расчетные схемы 5х10 и 10х20 для одной восьмой части оболочки.



Рис.3.20.1

5. Подобласть верификации. Тест на точность и сходимость КЭ плоской оболочки для изогнутых поверхностей.

6. Численное решение по МісгоFе и сравнение с эталонным решением. В табл.3.20.1. приводятся значения перемещений в точке по силой (w) для различных сеток. Там же приведены и нормированные значения вертикальных перемещений $\hat{w} = w/w^{эталон}$. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в МісгоFe наблюдается хорошая сходимость результатов расчета.

	1-й вариант		2-й вариант	
	(R/t=52.5)		(R/t=31	8.1)
	<i>W</i> , см	\widehat{W}	<i>W</i> , см	\widehat{W}
5x10	0.283	0.979	0.0607	0.971
10x20	0.285	0.986	0.0612	0.979
Эталон	0.289	1.000	0.0625	1.000

Таблица 3.20.1

3.21 Пространственная Z-образная пластинчатая конструкция

1. Название задачи. Пространственная Z-образная пластинчатая конструкция работающая на кручение и изгиб. Источник [K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements. Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.].

2. Формулировка задачи. Рассматривается пространственная Z-образная пластинчатая конструкция работающая на кручение и изгиб, состоящая из трех пластинок и защемленная по правому торцу (рис.3.21.1). Определяются напряжения σ_{xx} в точках A и B.

3. Исходные данные.

$E = 2.1 \cdot 10^8 \ \kappa \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона,
t = 0.1 м	- толщина пластин;
а = 1м	- ширина вертикальных пластин;
b = 2M	- ширина горизонтальной пластины;
L = 10 м	- длина конструкции;
$p = 600 \mathrm{\kappa}\mathrm{H/m^2}$	- вертикальная распределенная нагрузка по правым кромкам

вертикальных пластин.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема состоящая из 24-х конечных элементов плоской оболочки и 36 узлов.



Рис.3.21.1

5. Подобласть верификации. Тест на точность КЭ плоской оболочки для пространственных пластинчатых систем.

6. Численное решение по МісгоFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.21.1. приводятся значения напряжений σ_{xx} в точках A и B. Там же приведены и нормированные значения напряжений $\hat{\sigma}_{xx} = \sigma_{xx} / \sigma_{xx}^{_{3}manoh}$. Значения напряжения в т.В получено линейным интерполированием напряжений в соседних точках. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в MicroFe наблюдается хорошая точность результатов расчета напряжений.

	$\sigma^{A}{}_{xx}$,	$\bar{\sigma}^{A}_{xx}$	σ^{B}_{xx} ,	$\hat{\sigma}^{B}_{xx}$
	МПа		МПа	
MicroFe	114.7	1.063	37.4	1.039
Эталон	108	1.000	36	1.000

Таблица 3.21.1

3.22 Замкнутая сферическая оболочка

1. Название задачи. Замкнутая сферическая оболочка под действием двух самоуравновешенных сил. Источник [Lee S.W., Wong S.C., Rhin J.J. Study of nine-node mixed formulation finite element for thin plates and shells// Computers snd Structures.- 1985.-V.21, N6.- P.1325-1334].

2. Формулировка задачи. Рассматривается замкнутая сферическая оболочка под действием двух самоуравновешенных сил. (рис.3.22.1). Определяется прогиб под силой.

3. Исходные данные.

$E = 7.03 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.0$	 коэффициент Пуассона,
t = 0.000254 м	- толщина оболочки;
R = 0.254 M	- радиус оболочки;
Р = 0.01816 кН	- сосредоточенная нагрузка в двух противоположных полюсах.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривается расчетная схема состоящая из 200-х конечных элементов плоской оболочки для одной восьмой части сферы (10 элементов по окружности и 20 элементов по образующей – сетка 10х20).



Рис.3.22.1

5. Подобласть верификации. Тест на точность КЭ плоской оболочки для пространственных систем.

6. Численное решение по MicroFe и сравнение с эталонным решением. В табл.3.22.1. приводится значение перемещения точки под силой. Там же приведено и нормированное

значения перемещения $\widehat{w} = w / w^{3manoh}$. Как видно из таблицы для конечных элементов используемых в MicroFe наблюдается хорошая точность результатов расчета перемещения.

Таблица 3.22.1

	<i>W</i> , М	\widehat{W}
MicroFe	0.000108	1.029
Эталон	0.000105	1.000

4 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ЛИНЕЙНАЯ СТАТИКА)

4.1 Консольная балка под сосредоточенной нагрузкой

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние консольной балки под сосредоточенной силой (рисунок 4.1.1).



Рисунок 4.1.1

Формулировка задачи. Консольная балка нагружается сосредоточенной силой Р.
 Определить перемещения w, углы поворота θ и изгибающий момент М_{изг}.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
1=3 м	- длина балки;
$J = 244.0 {\cdot} 10^{-8} \text{ m}^4$	- момент инерции поперечного сечения;
$P = 5 \kappa H$	- значение сосредоточенной силы.

4. Конечноэлементная модель. При расчете балка разбивалась на 1 элемент 2D-стержень.

5. Подобласть верификации. Изгиб в плоскости под сосредоточенной силой, без учета деформаций поперечного сдвига. Проверились значения моментов и перемещений при приложении силы в различных направлениях перпендикулярных оси балки.

6. Аналитическое решение. Максимальные перемещения возникают на свободном конце и определяется по формулам [Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.]:

$$w_{\max} = \frac{P \cdot l^3}{3 \cdot E \cdot J} \qquad \theta = \frac{P \cdot l^2}{2 \cdot E \cdot J}$$

На рисунках 4.1.2 – 4.1.3 показаны линия прогиба и эпюра изгибающего момента. Сравнение численных результатов с аналитическим представлено в таблице 4.1.1. Значение перемещений и моментов было одинаковым при различных направлениях приложении силы.



Рисунок 4.1.2



М_{мах}= 15.0 кН·м

Рисунок 4.1.3

Таблица 4.1.1

Параметр	Теория	MicroFe
Максимальный прогиб, мм	-92.21	-92.21
Максимальный изгибающий момент, Н·м	15	15
Максимальный угол поворота, рад	-0.04611	-0.04611

4.2 Консольная балка под действием сосредоточенной силы с учетом влияния сдвига

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние консольной балки под действием сосредоточенной силы с учетом влияния сдвига (рисунок 4.2.1).



Рисунок 4.2.1

2. Формулировка задачи. Консольная балка прямоугольного сечения нагружается сосредоточенной силой Р. Определить перемещения w и изгибающий момент М_{изг} в балке с учетом влияния поперечного сдвига.

3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
l = 1 м	- длина балки;
b = 0.1 м	- ширина балки;
h=1 м	- высота поперечного сечения балки;
$F = 0.1 \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения;
$J = 8.333 \cdot 10^{-3} \text{ m}^4$	- момент инерции поперечного сечения;
$\lambda = 0.78$	- коэффициент сдвига;
P = 1 MH	- значение сосредоточенной силы.

4. Конечноэлементная модель. При расчете балка разбивалась на 10 элементов 2D-балок.

5. Подобласть верификации. Изгиб балки в плоскости под действием сосредоточенной силы с учетом деформаций поперечного сдвига.

6. Аналитическое решение. Максимальное перемещение возникает на свободном конце балки и определяется по формуле [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968]:

$$w_{\rm max} = -\frac{P \cdot l^3}{3 \cdot E \cdot J_z} (l + \lambda)$$

На рисунке 4.2.2 показаны линия прогиба и эпюра изгибающего момента. Сравнение численных результатов с аналитическими представлено в таблице 4.2.1



 $M_{\text{max}} = 1.0 \text{ MH} \cdot \text{M}$

Рисунок 4.2.2

Таблица 4.2.1

Параметр	Теория	MicroFe
Максимальный прогиб, мм	-0.356	-0.357
Максимальный изгибающий момент, МН·м	1.0	1.0

4.3 Расчет балочной конструкции

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние шарнирно опертой балки, нагруженной сосредоточенной силой и равномерно-распределенным давлением (рис. 4.3.1).



Рис. 4.3.1

2. Формулировка задачи. Балка нагружается сосредоточенной силой P и равномерно распределенным давлением q. Определить перемещения w, углы поворота θ , поперечные силы Q_y и изгибающие моменты $M_{\mu_{3F}}$.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
1=3 м	- длина балки;
$F = 14.2e-4 m^2$	- площадь поперечного сечения;
$J_z = 244.0e-8 \text{ m}^4$	- момент инерции относительно оси z;
Р = 5 кН	- значение сосредоточенной силы.
q = -10 кН/м	- значение давления;
а = 1.5 м	- геометрический размер;
b = 1.5 м	- геометрический размер.

4. Конечноэлементная модель. При расчетах балка разбивалась на 10 элементов типа 2Dбалок.

5. Подобласть верификации. Комбинированное нагружение (поперечное давление, сосредоточенная сила) в одной плоскости без учета деформаций поперечного сдвига.

6. Аналитическое решение. Прогиб в центре балки может быть вычислен по следующей формуле:

$$w = w_q + w_p$$

где

$$w_p = \frac{P \cdot l^3}{48 \cdot E \cdot J_z}$$

$$w_{q} = \frac{q \cdot a^{3} \cdot l}{24 \cdot E \cdot J_{z}} [4(1 - \frac{a}{2 \cdot l})^{2} \cdot \frac{z}{a} - 4 \frac{(a/2 + b)z^{3}}{a^{2}l^{2}} + \frac{z^{4}}{a^{3}l}]$$
-прогибы в центре балки от

сосредоточенной силы и давления соответственно.

Угол поворота в точке В вычисляется по следующей формуле:

 $\boldsymbol{\theta} = \boldsymbol{\theta}_p + \boldsymbol{\theta}_q \ ,$

где $\theta_p = -\frac{Pl^2}{16EJ_z}$, $\theta_q = -\frac{qa^2l}{6EJ_z}(1-\frac{a}{2l})^2$ - углы поворотов от поперечной силы и

давления соответственно.

7. Точность решения. В таблице 4.3.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением [Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.].

Таблица 4.3.1

Параметр	Теория	MicroFe
Прогиб в точке С, мм	-5.042	-5.04
Изгибающий момент в точке C, кH·м	1.875	1.88
Поперечная сила Q _y , кН		
Точка А	1.25	1.25
Точка В	8.75	8.75
Угол поворота в точке В, рад	7.204.10-3	$7.2 \cdot 10^{-3}$

На рисунке 4.3.2 показаны линия прогиба и эпюра изгибающего момента и поперечной силы.



Рисунок 4.3.2

4.4 Защемленная по концам балка, нагруженная равномерно-

распределенным давлением

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние защемленной по концам балки под равномерно-распределенным давлением (рисунок 4.4.1).



Рисунок 4.4.1

2. Формулировка задачи. Балка нагружается равномерно распределенным давлением q. Определить перемещения w, поперечные силы Q_y и изгибающие моменты $M_{_{\rm H3F}}$.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
l = 3 м	- длина балки;
$F = 14.2e-4 m^2$	- площадь поперечного сечения;
J = 244.0е-8 м ⁴	- момент инерции поперечного сечения
q = -10 кН/м	- значение давления.

4. Конечноэлементная модель. При расчетах балка разбивалась на 10 элементов.

5. Подобласть верификации. Нагружение (поперечное давление) защемленной по концам балки в одной плоскости без учета деформаций поперечного сдвига.

6. Аналитическое решение. Прогиб в центре балки может быть вычислен по следующей формуле:

$$w_q = \frac{q \cdot l^4}{384 \cdot E \cdot J}$$

Максимальные изгибающие моменты вычисляются по следующим формулам:

$$M_A = M_B = \frac{ql^2}{12}$$

Изгибающий момент в центре балки

$$M = \frac{ql^2}{24}$$

7. Точность решения. В таблице 4.4.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением [Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.].

Таблица 4.4.1

Параметр	Теория	MicroFe
Максимальный прогиб, мм	-4.32	-4.32
Изгибающий момент, кН·м		
в центре балки	3.75	3.75
в заделке	-7.5	-7.5

На рисунке 4.4.2 показаны линия прогиба и эпюра изгибающего момента и поперечной силы.



Рисунок 4.4.2

4.5 Трехступенчатая шарнирно опертая балка, нагруженная сосредоточенными силами

1. Название задачи. Деформированное состояние трехступенчатой шарнирно опертой балки нагруженной сосредоточенными силами (рисунок 4.5.1).



Рисунок 4.5.1

2. Формулировка задачи. Трехступенчатая опертая балка нагружается тремя сосредоточенными силами Р. Определить углы поворота опорных сечений и прогибы в местах приложения сил.

3. Исходные данные.

$$\begin{split} E &= 2.0 \cdot 10^{11} \ \Pi a & - \text{модуль упругости,} \\ l &= 1 \ \text{м} & - \text{длина половины пролета балки;} \\ F_1 &= 1 \cdot 10^{-2} \ \text{m}^2 & - \text{площадь поперечного сечения;} \\ J_1 &= 5 \cdot 10^{-6} \ \text{m}^4 & - \text{момент инерции поперечного сечения балки;} \\ J_1 :J_2 :J_3 &= 1 : 2 : 3; \\ F_1 :F_2 :F_3 &= 1 : 2 : 3. \end{split}$$

4. Конечноэлементная модель. При расчетах балка разбивалась на 6 балочных элементов.

5. Подобласть верификации. Деформированное состояние трехступенчатой щарнирно опертой балки нагруженной сосредоточенными силами без учета деформаций поперечного сдвига.

6. Аналитическое решение. Формулы для определения численных значений перемещений в местах приложения нагрузки и углов поворота опорных сечений балки взяты из [Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.].

7. Точность решения. В таблице 4.5.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Таблица 4.5.1

Параметр	Теория	MicroFe
Угол поворота, рад		
$\varphi(0)$	$3.27 \cdot 10^{-3}$	$3.27 \cdot 10^{-3}$
$\varphi(6l)$	$2.31 \cdot 10^{-3}$	$2.31 \cdot 10^{-3}$
Прогиб, мм		
W(l)	3.02	3.02
W(31)	4.4	4.4
W(51)	2.23	2.23

4.6 Разрезанное круговое кольцо, нагруженное в плоскости оси кольца сосредоточенными силами

1. Название задачи. Деформированное состояние разрезанного кругового кольца, нагруженного двумя взаимоперпендикулярными силами P_x и P_y лежащими в плоскости оси кольца (рисунок 4.6.1).



Рисунок 4.6.1

2. Формулировка задачи. Разрезанное круговое кольцо нагружается двумя взаимоперпендикулярными силами P_x и P_y лежащими в плоскости оси кольца. Определить деформированное состояние кольца.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
R = 1.3 м	- радиус кольца,
$F = 0.01 \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения;
$J = 5 \cdot 10^{-6} \text{ m}^4$	- момент инерции поперечного сечения балки;
$P_x = P_x = 1 \kappa H$	- значение сосредоточенной силы.

4. Конечноэлементная модель. При расчетах кольцо разбивалось на 36 элементов 2Dбалки и 120 таких же элементов.

5. Подобласть верификации. Деформированное состояния разрезанного кругового кольца при изгибе в плоскости без учета деформаций поперечного сдвига.

перемещение вдоль оси х

$$u(\varphi) = \frac{P_x \cdot R^3}{EJ} \beta_1(\varphi) + \frac{P_y \cdot R^3}{EJ} \beta_2(\varphi) ,$$

где

$$\beta_1(\varphi) = -\left(\frac{1}{2}(2\pi - \varphi) + \sin(\varphi) - \frac{1}{2}\sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi)\right)$$
$$\beta_2(\varphi) = 1 + (2\pi - \varphi) \cdot \sin(\varphi) - \cos(\varphi) + \frac{1}{2}\sin^2(\varphi)$$

перемещение вдоль оси у

$$v(\varphi) = \frac{P_x \cdot R^3}{EJ} \gamma_1(\varphi) + \frac{P_y \cdot R^3}{EJ} \gamma_2(\varphi),$$

где

$$\gamma_1(\varphi) = -\left[1 - \cos(\varphi) - \frac{1}{2}\sin^2(\varphi)\right]$$

$$\gamma_2(\varphi) = -\left[\frac{1}{2}(2\pi - \varphi) + (2\pi - \varphi)\cos(\varphi) + \sin(\varphi) + \frac{1}{2}\sin(\varphi) \cdot \cos(\varphi)\right].$$

7. Точность решения. В таблице 4.6.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Таблица	4.6.	1
---------	------	---

Угол	Перемещени	е вдоль оси х	Перемещени	е вдоль оси у
ф, рад	Теория	MicroFe	Теория	MicroFe
2·π	0	0	0	0
1.5·π	0.16	0.17	-0.31	-0.32
$1.0\cdot\pi$	0.47	0.44	-0.47	-0.50
$0.5 \cdot \pi$	3.14	3.05	-4.24	-4.19
0	-3.45	-3.33	-10.35	-10.20

4.7 Кольцо при нагружении в его плоскости распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние кольца под распределенной нагрузкой (рисунок 4.7.1).



Рисунок 4.7.1

2. Формулировка задачи. Кольцо нагружается в его плоскости распределенной нагрузкой q. Определить: нормальную силу в сечении кольца N и изменения диаметра кольца δ_x , δ_y .

3. Исходные данные.

 $E = 2.0 \cdot 10^{11} \, \Pi a$ - модуль упругости, $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона, $R = 1 \, M$ - радиус кольца, $F = 0,001 \, M^2$ - площадь поперечного сечения; $q = 100 \, \kappa H$ - значение распределенной нагрузки.

4. Конечноэлементная модель. При расчетах кольцо разбивалось на 24 элемента.

5. Подобласть верификации. Изгиб в плоскости под распределенной силой, без учета деформаций поперечного сдвига.

6. Аналитическое решение. Изменения диаметра кольца в направлениях осей х и у определяется по формулам:

$$\delta_x = \delta_y = \frac{qR^2}{EF}$$

Нормальная сила в сечении кольца

$$N = qR$$

7. Точность решения. В таблице 4.7.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением [Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.]

Таблица 4.7.1

Параметр	Теория	MicroFe
Изменение диаметра кольца, мм	0.5	0.5
Нормальная сила N в сечении кольца, кН	100	99.1

На рисунке 4.7.2 показаны линия прогиба и эпюра нормальной силы в сечении кольца.



Рисунок 4.7.2

4.8 Продольно-поперечный изгиб балки

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние шарнирно опертой балки, нагруженной продольными и поперечной сосредоточенными нагрузками (рисунок 4.8.1).



Рисунок 4.8.1

2. Формулировка задачи. Двухопорная балка, находящаяся в условиях чистого изгиба, дополнительно нагружается продольной силой N. Определить перемещения w и изгибающие моменты М_{изг} при сжимающей и растягивающей продольной нагрузке.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона;
$F = 0.01 \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения;
$J_z = 8.333e-6 \text{ m}^4$	- момент инерции относительно оси z;
M = 10 кН·м	- значение изгибающего момента;
$N = \pm 200 \text{ kH}$	- значение сосредоточенной продольной силы;
<i>l</i> = 1 м	- длина балки.

4. Конечноэлементная модель. При расчетах балка разбивалась на 16 элементов типа 2Dбалок.

5. Подобласть верификации. Продольно-поперечный изгиб в одной плоскости.

6. Аналитическое решение.

Уравнение упругой линии и уравнение изгибающего момента момента при совместном действии изгибающего момента и продольной сжимающей силы имеют вид [Расчеты на прочность в машиностроении /Пономарев С.Д., Бидерман В.Л., Лихарев К.К. и др. В трех томах. Том 1. М.:Машгиз, 1956]:

$$w(a) = \frac{M}{N} \left[\frac{1 - \cos(kl)}{\sin(kl)} \sin(kx) + \cos(kx) - l \right]$$

$$M(x) = M \cdot \left[\frac{1 - \cos(kl)}{\sin(kl)} \cdot \sin(kx) + \cos(kx) \right],$$
 где $k = \sqrt{\frac{N}{EJ}}$

Уравнение упругой линии и уравнение изгибающего момента при совместном действии изгибающего момента и продольной растягивающей силы имеют вид:

$$w(x) = \frac{M}{N} \left[\frac{ch(kl) - l}{sh(kl)} sh(kx) - ch(kx) + l \right]$$
$$M(x) = M \left[\frac{ch(kl) - l}{sh(kl)} sh(kx) - ch(kx) \right]$$

7. Точность решения. В таблице 4.8.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением. На рисунках 4.8.2 и 4.8.3 приводится эпюры изгибающих моментов для случая действия сжимающей и растягивающей продольной силы. Таблица 4.8.1

Параметр	Сжимаю	щающая	Растяги	вающая
	продоль	ная сила	продоль	ная сила
	Теория/	MicroFe	Теория	MicroFe
Прогиб, мм	32.54	32.55	15.61	15.61
Изгибающий момент в середине	16.51	16.51	6.88	6.88
пролета в, кН·м				



Рисунок 4.8.2



1. Название задачи. Вертикальный консольный стержень квадратного поперечного сечения, нагружен продольной и поперечной сосредоточенными нагрузками на свободном конце (рисунок 4.9.1).



Рисунок 4.9.1

2. Формулировка задачи. Определить перемещения свободного конца w и максимальные напряжения в защемленном сечении.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0$	 коэффициент Пуассона;
b=h=0.5·м	- размеры поперечного сечения;
<i>l</i> = 10 м	- длина стержня;
$P_x = 10 \mathrm{\kappa H}$	- сосредоточенная поперечная сила – нагружение 1;
$P_y = 10 \mathrm{\kappa H}$	- сосредоточенная поперечная сила – нагружение 2;
$N = 10\ 000\ \kappa H$	- сосредоточенная продольная сила – нагружение 3.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось три расчетных модели. Стержневая модель (С): 2 элемента типа «3D-стержень», 3 узла; пластинчатая модель (П): 20 элементов типа «оболочка» (сетка 2×10), 30 узлов; объемная модель (О): 10 элементов типа «3D-элемент», 40 узлов.

5. Подобласть верификации. Проверка соответствия результатов для моделей различной размерности.

6. Аналитическое решение для недеформируемых сечений.

$$\sigma_{z\max,P} = 6\frac{Pl}{bh^2}, \ \sigma_{z\min,N} = \frac{-N}{bh}, \ u_{\max,P} = 4\frac{Pl^3}{Ebh^3}, \ v_{\min,N} = \frac{-Nl}{Ebh}$$

7. Сопоставление результатов. В таблице 4.9.1 - 4.9.2 представлено сравнение результатов расчета по программе для различных моделей с аналитическим решением. Таблица 4.9.2 соответствует нормированным значениям.

Модель	Нагруж	кение 1	Нагруж	кение 2	Нагруж	кение 3
	$u_{\max,P}$, MM	$\sigma_{zmax,P}$, кПа	$u_{\max,P}$, MM	$\sigma_{zmax,P}$, кПа	$v_{\min,N}, MM$	$\sigma_{zmax,P}$, кПа
(C)	21.33	4800	21.33	4800	13.33	40000
(П)	21.30	4560	21.32	4587	13.33	40000
(0)	21.31	4560	21.31	4560	13.33	40000
Теория	21.33	4800	21.33	4800	13.33	40000

Таблица 4.9.1

Таблица 4.9.2

Модель	Нагруж	кение 1	Нагруж	кение 2	Нагруж	кение 3
	u _{max,P} , MM	$\sigma_{zmax,P}$, кПа	и _{max,P} , MM	$\sigma_{zmax,P}$, кПа	V _{min,N} , MM	$\sigma_{zmax,P}$, кПа
(C)	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000
(П)	0.999	0.950	1.000	0.956	1.000	1.000
(0)	0.999	0.950	0.999	0.950	1.000	1.000
Теория	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000

4.10 Двухшарнирная арка

 Название задачи. Двухшарнирная арка, нагружена сосредоточенной силой (рис. 4.10.1). Источник [P. Dellus. Resistance de materiaux. Paris: Technique et Vulgarisation, 1958.]





2. Формулировка задачи. Определить перемещения и углы поворота сечений в точках A, B и C.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости;
$G = 7.8 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль сдвига;
$F = 1.131 \cdot 10^{-4} \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения;
$J_x = 4.637 \cdot 10^{-9} \text{ m}^4$	- момент инерции сечения относительно оси z;
Р = 0.1 кН	- сосредоточенная поперечная сила;
$v_A = u_A = v_C = 0$	- краевые условия.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая модель (10 элементов типа «2D-стержень», 11 узлов).

5. Подобласть верификации. Проверка соответствия перемещений для арки.

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.10.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Точка	Фактор	Эталон	MicroFe	Погрешность, %
А	θ, рад	-0.030774	-0.031090	1.03
В	<i>v</i> , MM	-0.019206	-0.019324	0.61
С	θ, рад	0.030774	0.031090	1.03
	и, мм	0.053912	0.053693	0.41

Таолица 4.10.1

4.11 Балка с затяжкой

1. Название задачи. Однопролетная балка с затяжкой под равномерно-распределенной нагрузкой (рис. 4.11.1). Источник [Laredo M. Resistance de materiaux. Paris: Dunod, 1970. P. 77.]



Рисунок 4.11.1

2. Формулировка задачи. Определить усилие в затяжке, изгибающий момент в сечении Н и вертикальное перемещение в точке D.

3. Исходные данные.

 $A1=4.5\cdot10^{-3} \text{ m}^2, A2=3.48\cdot10^{-3} \text{ m}^2.$

Стержень *AB*: $A=15.16\cdot 10^{-3} \text{ м}^2$, $A_q=6.064\cdot 10^{-3} \text{ м}^2$, $I=2.174\cdot 10^{-4} \text{ м}^4$.

Свойства материала: $E=2.1\cdot10^8$ кПа, $G=0.84\cdot10^8$ кПа.

Граничные условия: $u_A = v_A = 0$, $v_B = 0$.

Нагрузка: q=50 кН/м, затяжка стянута на $\delta=6.52$ мм.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая модель (8 элементов типа «2D-стержень», 6 узлов). Моделирование предварительного натяжения затяжки осуществлено путем задания температурного воздействия (охлаждения) на элемент СЕ величиной

$$\Delta T = \frac{-\delta}{\alpha l} = \frac{-6.52 \cdot 10^{-3}}{1 \cdot 4.0} = -0.00163 \,^{\text{o}}\text{C}.$$

5. Сопоставление результатов. В таблице 4.11.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Точка/элемент	Фактор	Эталон	MicroFe
CE	N, кН	584.584	584.584
Н	М, кНм	49.2495	49.2495
D	<i>V</i> _D , MM	-0.2458	-0.2458

Таблица 4.11.1

4.12 Плоская ферма

1. Название задачи. Плоская ферма с силовым, температурным и кинематическим нагружениями (рис. 4.12.1). Источник [Laredo M. Resistance de materiaux. Paris: Dunod, 1970. Р. 579.]



Рисунок 4.12.1

2. Формулировка задачи. Определить усилие в элементе BD и вертикальное перемещение в точке D.

3. Исходные данные.

 $A1=1.41\cdot10^{-3}$ m², $A2=2.82\cdot10^{-3}$ m².

Свойства материала: $E=2.1\cdot10^8$ кПа,

коэффициент температурного расширения $\alpha = 10^{-5} \ ^{0}C^{-1}$.

Граничные условия: $u_A = v_A = 0$, $v_B = v'_C = 0$.

Нагрузка: *P*₁=150 кН, *P*₂=100 кН;

*v*_A=-0.02 м, *v*_B=-0.03 м, *v*_C=-0.015 м;

все стержни нагреты на 150 °С.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая модель (17 элементов типа «2D-стержень», 10 узлов).

5. Сопоставление результатов. В таблице 4.12.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Точка/элемент	Фактор	Эталон	MicroFe
BD	Ν, κΗ	46.633	46.634
D	<i>V</i> _D , MM	-16.18	-16.18

Таблица 4.12.1
4.13 Пространственная шарнирно-стержневая система

1. Название задачи. Пространственная шарнирно-стержневая система (рис. 4.13.1). Источник [Beer F.P, Johnston E.R. Vector mechanics for engineers. Statics and Dynamics. New York: McGraw-Hill, 1962. P. 47]



Рисунок 4.13.1

2. Формулировка задачи. Определить усилие в элементах системы при вертикальной сосредоточенной нагрузке в точке 2.

3. Исходные данные.

 $A = 6.45616 \cdot 10^{-4} \text{ m}^2$,

Свойства материала: $E=2.1\cdot 10^8$ кПа,

Граничные условия: $u_1 = v_1 = w_1 = u_3 = v_3 = u_4 = v_4 = w_4 = 0$.

Нагрузка: в узле 2 по оси ОZ Р=-0.226796 кН.

Узел	Х	Y	Z
1	0	0	0
2	0.6096	1.2192	-1.8288
3	0	2.4384	0
4	1.8288	0	0

Координаты узлов

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая модель (3 элемента типа «3D-стержень», 4 узла).

5. Сопоставление результатов. В таблице 4.13.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением.

Таблица 4.13.1

Элемент	Фактор	Эталон	MicroFe
1	N ₁ , кН	0.047	0.047
2	N 2, кН	0.141	0.141
3	<mark>N</mark> 3, кН	0.1035	0.1039

4.14 Круговая шарнирно опертая пластина, нагруженная распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Определение напряженно-деформированного состояния шарнирно опертой пластины, нагруженной распределенной нагрузкой.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Круговая шарнирно опертая пластина постоянной толщины нагружается нормальным давлением q (рисунок 4.14.1). Определить: осевое перемещение w, угол поворота θ, радиальные M_r и окружные M_θ моменты на краю пластины.



- Рисунок 4.14.1
- 3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
R = 1.3 м	- наружный радиус пластины,
$h = 2.0 \cdot 10^{-2}$ м	- толщина пластины,
q = -10 кПа	- нормальное давление,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

Конечноэлементная модель. Для расчета использовалась конечноэлементная сетка п.
 4.9.

5. Подобласть верификации. Пластина постоянной толщины под действием нормального давления.

6. Аналитическое решение. Формулы для перемещений и моментов в центре пластины имеют следующий вид [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963.]:

$$w = \frac{q \cdot R^4}{64 \cdot D} \cdot \frac{5 + \mu}{1 + \mu}, \quad \theta = 0$$
$$M_r = M_\theta = \frac{(3 + \mu) \cdot q \cdot R^2}{16}$$

Перемещения и моменты на краю пластины

$$w = 0, \qquad \theta = \frac{q \cdot R^3}{8 \cdot D \cdot (1 + \mu)},$$
$$M_r = 0, \qquad M_\theta = \frac{q \cdot R^2 \cdot (1 - \mu)}{8}.$$

7. Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.14.1

Таблица 4.14.1

	В центре пластинки		На краю пластинки	
Параметр	Теория	MicroFe	Теория	MicroFe
W, MM	-12.417	-12.56	0	0
θ, рад	0.0	0.0	0.014418	0.01458
M_r , $H \cdot M/M$	-3485.6	-3590.0	0	40
$M_{\theta}, H \cdot M/M$	-3485.6	-3590.0	-1478.8	-1510.0

4.15 Круговая жестко заделанная пластина под распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Определение напряженно-деформированного состояния заделанной пластины, нагруженной распределенной нагрузкой.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Круговая жестко заделанная пластина постоянной толщины нагружается нормальным давлением q (рисунок 4.15.1). Определить: осевое перемещение w, радиальные M_r и окружные M_{θ} моменты, радиальные σ_r и окружные σ_{θ} напряжения в центре пластины и по краям.



Рисунок 4.15.1

3.	Исходные	данные
----	----------	--------

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
R = 1.3 м	- наружный радиус пластины
$h = 2.0 \cdot 10^{-2}$ м	- толщина пластины,
q = -10000 Па	- нормальное давление,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель. Конечноэлементная сетка представлена на рисунке 4.15.2.

5. Подобласть верификации. Пластина постоянной толщины под действием нормального давления.

6. Аналитическое решение. Формулы для перемещений и моментов в центре пластины имеют следующий вид [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963.]:



Рисунок 4.15.2

$$w_{max} = \frac{qR^{4}}{64D} ,$$

$$M_{r} = M_{\theta} = \frac{(1+\mu)qR^{2}}{16} ,$$

Для края

$$w = 0,$$

$$M_{r} = \frac{qR^{2}}{8}, \quad M_{\theta} = -\frac{qR^{2}\mu}{8}$$

7. Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.15.1

Таолица 4.1	15.1	l
-------------	------	---

	В центре пластинки		На краю пластинки	
Параметр	Теория	MicroFe	Теория	MicroFe
W, MM	-3.0458	-3.028	0	0
М _r , Н·м/м	-1373.1	-1380.0	2112.5	1980.0
М _θ , Н·м/м	-1373.1	-1380.0	633.75	590.0

4.16 Кольцевая пластина шарнирно опертая по наружному контуру под распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Определение напряженно-деформированного состояния кольцевой пластины шарнирно опертой по наружному контуру, нагруженной распределенной нагрузкой.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Кольцевая шарнирно опертая по наружному контуру пластина постоянной толщины нагружается нормальным давлением q (рисунок 4.16.1). Определить: осевое перемещение w, радиальные M_r и окружные M_θ моменты на внутреннем и наружном краю пластины.



Рисунок 4.16.1

3. Исходные данны	e
-------------------	---

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
R = 1.0 м	- наружный радиус пластины,
r = 0.5 м	- внутренний радиус пластины,

h = 0.02 м - толщина пластины, p = -10 кПа - нормальное давление, $D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot (1 - \mu^2)} - цилиндрическая жесткость.$

4. Конечноэлементная модель кольцевой пластины представлена на рисунке 4.16.2.



Рисунок 4.16.2

5. Подобласть верификации. Кольцевая пластина постоянной толщины под действием распределенной нагрузки.

6. Аналитическое решение. Формулы для перемещений и моментов на внутреннем и наружном краях пластины взяты из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968.].

7. Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.16.1

	на внутреннем крае		на наружном крае	
Параметр	Теория	MicroFe	Теория	MicroFe
W, MM	-4.26	-4.29	0	0
М _г , кН⋅м/м	0	0.08	0	0.08
M_{θ} , к $H \cdot M/M$	2.40	2.44	0.91	1.1

Таблица 4.16.1

4.17 Квадратная пластина свободно опертая по периметру нагруженная равномерно распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Определение максимальных перемещений и изгибающих моментов в квадратной пластине свободно опертой по периметру и нагруженной равномерно распределенной нагрузкой **р**.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная изотропная пластина постоянной толщины свободно опертая по периметру и нагруженная равномерно распределенной нагрузкой **р** (рисунок 4.17.1). Определить: максимальные перемещения и изгибающие моменты.



Рисунок 4.17.1

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона
$a_x = a_y = 1.5 \text{ M}$	- сторона пластины,
h = 0.01 м	- толщина пластины,

р = 10 кПа - нормальное давление,

3. Исходные данные

$$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot (1 - \mu^2)}$$
 - цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель представлена на рисунке 4.17.2



Рисунок 4.17.2

5. Подобласть верификации. Напряженно-деформированное состояние квадратной пластина постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Формулы для определения перемещений и моментов в центре пластины взяты из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968.].

7. Точность решения. Сравнение максимальных перемещений и моментов, определенных по программе с аналитическими значениями представлено в таблице 4.17.1

Таблица 4.17.1

Параметр	Теория	MicroFe
Перемещение в центре пластины, мм	10.97	11.1
Изгибающий момент М _х , кН·м	1.08	1.07
Изгибающий момент М _у , кН·м	1.08	1.07

4.18 Кручение консольной тонкой плиты

1. Название задачи. Прямоугольная консольная тонкая плита с двумя сосредоточенными нагрузками (рис. 4.18.1). Источник [Robinson J. Element evaluation. A set of assessment parts and tests, *Proceeding of Finite Element Methods in the commercial environment*, vol. 1, October 1978. Batoz J.L., Tahar M.B. Evaluation of new quadrilateral thin plate boundary element, *International Journal for numerical methods in engineering*, vol. 18, Jon Wiley & Sons, 1982.]



Рисунок 4.18.1

2. Формулировка задачи. Определить вертикальное перемещение в точке С.

3. Исходные данные.

$E = 1.0 \cdot 10^4 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.25$	- коэффициент Пуассона,
1 = 1 M	- сторона плиты,
L = 12 м	- сторона плиты,
h = 0.05 м	- толщина плиты,
F _z , = 0.001 кН	- сосредоточенная сила.

Конечноэлементная модель. Рассматривалась сетка 24×4 - 96 элементов типа «плита»,
 125 узлов. Расчет был выполнен как для теории изгиба плит Кирхгофа-Лява, так и для теории
 Рейсснера-Миндлина

5. Сопоставление результатов. В таблице 4.18.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением. Эталонное решение получено для теории тонких плит Кирхгофа-Лява.

Точка	Фактор	Эталон	MicroFe	Отклонение, %
Кирхгоф	ν _C , MM	35.37	35.1475	0.62
Миндлин	ν _C , MM	35.37	37.0391	4.72

Таблица 4.18.1

4.19 Шестиугольная правильная пластина, защемленная по контуру, под

действием равномерно распределенной нагрузки

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние защемленной шестиугольной пластины под равномерно распределенной нагрузкой.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Шестиугольная правильная пластина, защемленная по контуру, постоянной толщины нагружается нормальным давлением **р** (рисунок 4.19.1). Определить: осевое перемещение w и изгибающие моменты M_x, M_y в центре пластины.



Рисунок 4.19.1

3. Исходные данные	
$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
а = 0,134 м	- сторона шестигранной пластины,
h = 0,003 м	- толщина пластины,
q = 1000 кПа	- значение равномерно распределенной нагрузки,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 4.19.2.



Рисунок 4.19.2

5. Подобласть верификации. Шестигранная пластина постоянной толщины под действием нормального давления.

6. Аналитическое решение. Формулы для перемещений и изгибающих моментов в центре пластины имеют следующий вид [Вайнберг Д.В. Справочник по прочности, устойчивости и колебаниям пластин. Киев: Будівельник. 1973.]:

Перемещение в центре пластинки:

$$w = 0,009979 \frac{qa^4}{D}.$$

Изгибающие моменты в центре пластины

$$M_{x} = M_{v} = 0,049835 (1 + \mu)qa^{2}$$
.

 Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.19.1 Таблица 4.19.1

Параметр	Теория	MicroFe
Перемещение в центре пластины, мм	6.38	6.47
Изгибающий момент М _х , кН·м/м	1.14	1.15
Изгибающий момент М _у , кН·м/м	1.14	1.15

4.20 Определение изгибающих моментов в заделанной пластине

постоянной толщины при температурном нагружении

1. Условие задачи. Определить изгибающие моменты и напряжения в прямоугольной пластине заделанной по контуру при изменении температуры по толщине пластины по линейному закону.

2. Постановка задачи. Рассматривается заделанная по контуру прямоугольная пластина постоянной толщины. Температура в плоскостях, параллельной срединной поверхности пластины постоянна, а по толщине пластины изменяется по линейному закону.

3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
а _х =1.5 м	- сторона пластины,
а _у = 2.5 м	- сторона пластины,
h = 0.02 м	- толщина пластины,
$\alpha = 15 \cdot 10^{-6} \text{ M} \cdot \text{K}^{-1}$	- коэффициент линейного температурного расширения материала,
$\Delta T = 20 C^{\circ}$	- разность температур между поверхностями пластины,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель. Пластина разбивалась на 200 четырехузловых элементов.

5. Подобласть верификации. Напряженно деформированное состояние прямоугольной пластины при температурном нагружении.

6. Аналитическое решение. Формула для изгибающих моментов в заделанной пластине, при изменении температуры по толщине пластины по линейному закону имеют следующий вид [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963]:

$$M_x = M_y = D \cdot \frac{\alpha \cdot \Delta T \cdot (1+\mu)}{h}.$$

Наибольшие температурные напряжения равны

$$\sigma = \frac{\alpha \cdot \Delta T \cdot E}{2 \cdot (1 - \mu)}$$

7. Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.20.1

Таблица 4.20.1

Параметр	Теория	MicroFe
Перемещение пластины, мм	0	0
Изгибающий момент М _х =М _у , кН·м/м	2.86	2.86
Наибольшие температурные напряжения, МПа	42.86	42.86

4.21 Криволинейный брус (задача Головина)

1. Название задачи. Изгиб кривого бруса узкого прямоугольного сечения силой, приложенной к незакрепленному концу (рис. 4.21.1). Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]



Рисунок 4.21.1

- 2. Формулировка задачи. Определить напряжения в брусе при $\theta = 90^{\circ}$.
- 3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10'$ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 1 м	толщина бруса;
R ₁ = 5 м	- внутренний радиус;
R ₂ = 15 м	- внешний радиус;
$P = 5 \kappa H$	- сосредоточенная сила.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась сетка 10×30 - 300 конечных элементов плоской оболочки, 341 узел (рис.4.21.2).



5. Аналитическое решение. Напряжения в брусе определяются по формулам

$$\sigma_{rr} = P(r - (r_1^2 + r_2^2)/r + r_1^2 r_2^2/r^3) \sin\theta/K_0$$

$$\sigma_{\theta\theta} = P(3r - (r_1^2 + r_2^2)/r - r_1^2 r_2^2/r^3) \sin\theta/K_0$$

$$\sigma_{r\theta} = -P(r - (r_1^2 + r_2^2)/r + r_1^2 r_2^2/r^3) \cos\theta/K_0$$

$$K_0 = r_1^2 - r_2^2 + (r_1^2 + r_2^2) \ln(r_2/r_1)$$

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.21.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением (напряжения при $\theta = 90^{\circ}$).

Таблица 4	.21	.1
-----------	-----	----

	$\sigma^{min}_{ heta heta}$	$\sigma^{max}_{ heta heta}$	σ_{rr} , (r=8m)
MicroFe	-5.42	1.79	-0.81
Эталон	-5.36	1.79	-0.82
Отклонение	1.011	1.000	0.988

4.22 Клин с сосредоточенной силой (задача Мичелла)

1. Название задачи. Сжатие и изгиб симметричного клина силой, приложенной к его вершине (рис. 4.22.1). Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]



Рисунок 4.22.1

2. Формулировка задачи. Определить напряжения в клине (для r = 5.25 м) при сжатии и изгибе сосредоточенными силами приложенными к его вершине.

3.	Исходные	данные.
----	----------	---------

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 1 м	- толщина клина;
R = 15 м	- радиус ограничивающий область клина;
Р ₁ = 5.25 кН	- сжимающая (горизонтальная) сила;
P ₂ = 5.25 кН	- изгибающая (вертикальная) сила;
$2\alpha = 30^{\circ}$	- угол при вершине клина.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась сетка 40×40 - 1600 конечных элементов плоской оболочки, 1641 узел (рис.4.22.2). При r = 15 м узлы защемлены.



Рисунок 4.22.2

5. Аналитическое решение. Напряжения в клине для случая сжатия горизонтальной силой определяются по формулам

 $\sigma_{rr} = -2P\cos\theta/(r(2\alpha + \sin 2\alpha)), \ \sigma_{\theta\theta} = \sigma_{r\theta} = 0$

Напряжения в клине для случая изгиба вертикальной силой определяются по формулам $\sigma_{rr} = 2P \sin \theta / (r(2\alpha - \sin 2\alpha)), \ \sigma_{\theta\theta} = \sigma_{r\theta} = 0$

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.22.1 представлено сравнение результатов
расчета по программе с эталонным решением для случая сжимающей силы, а в таблице 4.22.2
– для изгибающей силы (напряжения при r =5.25).

Таблица 4.22.1

	$\sigma_{\scriptscriptstyle rr}^{\scriptscriptstyle m min}$	σ_{rr}^{\max}	σ_{xx}^{\min} ,	σ_{xx}^{\max}	$ au_{xy}$
MicroFe	1.89	1.96	1.71	1.96	0.448
Эталон	1.88	1.95	1.71	1.95	0.456
Отклонение	1.005	1.005	1.000	1.005	0.982

Таблица 4.22.2

	σ_{rr}^{\max}	σ_{xx}^{\max}	$ au_{_{XY}}$
MicroFe	21.98	20.55	5.39
Эталон	21.8	19.9	5.28
Отклонение	1.008	1.033	1.021

4.23 Изгиб клина моментом (задача Инглиса)

1. Название задачи. Изгиб симметричного клина моментом, приложенным к его вершине (рис. 4.23.1). Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]



Рисунок 4.23.1

2. Формулировка задачи. Определить напряжения в клине (для r = 5.25 м) при изгибе сосредоточенным моментом, сосредоточенным к его вершине.

ые.

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 1 м	- толщина клина;
R = 15 м	- радиус ограничивающий область клина;
М = 27.5625 кНм	- сосредоточенный момент;
$2\alpha = 30^{\circ}$	- угол при вершине клина.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась сетка 40×40 - 1600 конечных элементов плоской оболочки, 1641 узел (рис.4.23.2). При r = 15 м узлы защемлены.





5. Аналитическое решение. Напряжения в клине для этого случая определяются по формулам

$$\sigma_{rr} = 2M \sin 2\theta / (r^2 (2\alpha - tg 2\alpha) \cos 2\alpha), \ \sigma_{\theta\theta} = 0$$

$$\sigma_{r\theta} = M (1 - \cos 2\theta / \cos 2\alpha) / ((r^2 (2\alpha - tg \alpha)))$$

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.23.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением (напряжения при r =5.25).

	$\sigma_{\scriptscriptstyle rr}^{\scriptscriptstyle heta=lpha}$	$\sigma_{r heta}^{ heta=0}$
MicroFe	21.60	2.89
Эталон	21.48	2.88
Отклонение	1.006	1.003

Таблица 4.23.1

4.24 Изгиб клина распределенной нагрузкой (задача Леви)

1. Название задачи. Изгиб симметричного клина равномерно распределенной нагрузкой (рис. 4.24.1). Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]



Рисунок 4.24.1

2. Формулировка задачи. Определить напряжения σ_{rr} в клине и угол θ_0 при котором

 $\sigma_{rr} = 0$ для изгиба равномерно распределенной нагрузкой.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 1 м	- толщина клина;
R = 15 м	- радиус ограничивающий область клина;
$q = 10 \ \kappa H/м$	- распределенная нагрузка;
$\alpha = 30^{\circ}$	- угол при вершине клина.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась сетка 40×40 - 1600 конечных элементов плоской оболочки, 1641 узел (рис.4.23.2). При r = 15 м узлы защемлены.



Рисунок 4.24.2

5. Аналитическое решение. Напряжения в клине для этого случая определяются по формулам

$$\begin{split} \sigma_{rr} &= q(2\alpha - 2\theta - (1 - \cos 2\theta)tg\alpha) - \sin 2\theta)/(2K), \\ \sigma_{\theta\theta} &= q(2\alpha - 2\theta - (1 + \cos 2\theta)tg\alpha) + \sin 2\theta)/(2K), \\ \sigma_{r\theta} &= q(1 - tg\alpha\sin 2\theta - \cos 2\theta)/(2K), \\ K &= tg\alpha - \alpha \end{split}$$

Как следует из аналитического решения, напряжения не зависят от расстояния г.

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.24.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением.

	$\sigma_{\scriptscriptstyle rr}^{\scriptscriptstyle heta=0}$	$\sigma_{\scriptscriptstyle rr}^{\scriptscriptstyle heta=lpha}$	θ_0
MicroFe	97.4	-107.4	-14°15′
Эталон	98.0	-107.0	-13°40′
Отклонение	0.994	1.004	1.040

Таблица 4.24.1

4.25 Треугольная подпорная стенка

1. Название задачи. Изгиб подпорной стенки, загруженной давлением воды, изменяющемся по линейному закону (рис. 4.25.1). Источник [Самуль В.И. Основы теории упругости и пластичности, М., Высшая школа, 1982].



Рисунок 4.25.1

2. Формулировка задачи. Определить напряжения в подпорной стенке для изгиба распределенной нагрузкой, меняющейся по линейному закону.

3. Исходные данные.

7

$E = 3.0 \cdot 10^7$ KI la	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,
h = 1 м	- толщина стенки;
Н = 10 м	- высота стенки;
В = 5 м	- ширина основания стенки;
$\gamma_1 = 20 \text{ kH/m}^3$	- удельный вес материала стенки;
$\gamma_2 = 10 \text{ kH/m}^3$	- удельный вес воды;
$\beta = 30^{\circ}$	- угол при вершине стенки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались три варианта расчетной схемы - сетка 1×1м (32 конечных элемента плоской оболочки, 43 узла), сетка 0.5×0.5м (122 конечных элемента плоской оболочки, 143 узла) и сетка 0.25×0.25м (474 конечных элемента плоской оболочки, 515 узлов) (рис.4.25.2). Высота стенки принята 10м. По нижней грани узлы защемлены.



5. Аналитическое решение. Напряжения в подпорной стенке, простирающейся неограниченно по вертикали вниз, определяются по формулам

 $\sigma_{x} = -\gamma y, \quad \tau_{xy} = -\gamma y / tg^{2}\beta$ $\sigma_{y} = (\gamma_{1} / tg\beta - 2\gamma / tg^{3}\beta)x + (\gamma / tg^{2}\beta - \gamma_{1})y$

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.25.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением при у₀=H/2. В таблице 4.25.2 приведены нормализованные значения напряжений при у₀=H/2.

Таблица 4.25.1

Сетка	σ_x^{\min}	σ_{y}^{\min}	$ au_{xy}^{\max}$	σ_x^{\max}	σ_y^{\max}	$ au_{xy}^{\min}$
1×1м	-46.58	49.29	-0.99	-48.75	-153.91	-83.64
0.5×0.5м	-48.06	49.37	-0.16	-49.45	-152.65	-85.64
0.25×0.25м	-49.02	49.49	-0.04	-49.72	-152.78	-86.44
Эталон	-50.00	50.00	0.00	-50.00	-150.00	-86.60

Таблица 4.25.2

Сетка	σ_x^{\min}	σ_y^{\min}	σ_x^{\max}	σ_y^{\max}	$ au_{_{xy}}^{\mathrm{min}}$
1×1м	0.932	0.986	0.975	1.026	0.966
0.5×0.5м	0.961	0.988	0.989	1.018	0.989
0.25×0.25м	0.980	0.990	0.994	1.018	0.998
Эталон	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000

4.26 Действие на плоскость сосредоточенных момента и силы

1. Название задачи. Действие на плоскость сосредоточенного момента и сосредоточенной силы. Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]

2. Формулировка задачи. Определить напряжения при действии на плоскость сосредоточенного момента и сосредоточенной силы.

3. Исходные данные.

E = 3.0·10′ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.2$	 коэффициент Пуассона,
h = 1 м	- толщина плоскости;
R = 10 м	- радиус ограничивающий область плоскости;
Р = 100 кН	- сосредоточенная сила в центре сила;
М = 100 кНм	- сосредоточенный момент в центре.

4. Конечноэлементная модель. Плоскость представлялась кругом радиуса 10 м. Рассматривалась сетка с шагом 0.05м по радиусу и углом 9° по окружной координате при r < 1м и с шагом 0.5 м по радиусу и углом 9° по окружной координате при 1м<r < 10м - 1600 конечных элементов плоской оболочки, 1641 узел (рис.4.26.1). При r = 10 м узлы защемлены.



Рисунок 4.26.1

5. Аналитическое решение. Напряжения в плоскости для случая сосредоточенного момента определяются по формулам

$$\sigma_{rr} = \sigma_{\theta\theta} = 0, \ \sigma_{r\theta} = -M/(2\pi r^2)$$

Напряжения в плоскости для случая сосредоточенной силы определяются по формулам

$$\sigma_{rr} = -(3+\nu)P\cos\theta/(4\pi r), \ \sigma_{\theta\theta} = (1-\nu)P\cos\theta/(4\pi r)$$

 $\sigma_{r\theta} = (1 - v) P \sin \theta / (4\pi r)$

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.26.1 представлено сравнение результатов расчета σ_{rθ} по программе с эталонным решением для случая сосредоточенного момента, в таблице 4.26.2 – σ_{rr} при θ=0 для сосредоточенной силы, и в таблице 4.26.3 – σ_{θθ} при θ=0 для сосредоточенной силы.

2.0 3.0 0.2 0.5 1.0 4.0 5.0 r, м 1.78 0.99 MicroFe 368 63.53 15.70 4.15 0.64 1.77 Эталон 398 63.66 15.92 3.98 0.99 0.64 0.925 0.998 0.986 1.043 1.000 Отклонение 1.006 1.000

Таблица 4.26.1 ($\sigma_{r\theta}$)

Таблица 4.26.2 (σ_{rr} $\theta=0$)

r, м	0.2	0.5	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0
MicroFe	130.23	51.08	23.35	13.08	8.68	6.55	5.31
Эталон	127.32	50.93	25.46	12.73	8.49	6.37	5.09
Отклонение	1.023	1.003	0.917	1.027	1.022	1.028	1.043

Таблица 4.26.3 ($\sigma_{\theta\theta}$ $\theta=0$)

r, м	0.2	0.5	1.0
MicroFe	31.08	12.37	6.37
Эталон	31.83	12.73	6.36
Отклонение	0.976	0.972	1.002

4.27 Растяжение пластины с малым круговым отверстием (задача Кирша)

1. Название задачи. Растяжение пластины с малым круговым отверстием (задача Кирша). Источник [Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.]

2. Формулировка задачи. Квадратная пластина значительной ширины с малым отверстием радиуса a в ее центральной части подвергается равномерному растяжению напряжениями σ (рис. 4.27.1). Определить напряжения.



Рисунок 4.27.1

3. Исходные данные.

$\mathbf{E} = 3.0 \cdot 10^7 \mathrm{\kappa}\Pi a$	- модуль упругости,	
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона,	
h = 1 м	- толщина пластины;	
а = 1 м	- радиус отверстия;	
2b = 60м	- сторона пластинки;	
σ = 100 KH/M	- растягивающее напряжение;	

4. Аналитическое решение. Напряжения в пластинке определяются по формулам $\sigma_{rr} = \sigma (1 - a^2 / r^2) / 2 + \sigma (1 - 4a^2 / r^2 + 3a^4 / r^4) \cos 2\theta / 2,$ $\sigma_{\theta\theta} = \sigma (1 + a^2 / r^2) / 2 - \sigma (1 + 3a^4 / r^4) \cos 2\theta / 2$ $\sigma_{r\theta} = -\sigma (1 + 2a^2 / r^2 - 3a^4 / r^4) \sin 2\theta / 2$ 5. Сопоставление результатов. В таблице 4.27.1 представлено сравнение результатов расчета $\sigma_{\theta\theta}$ и σ_{rr} по программе с эталонным решением.

r, м	$\sigma_{ heta heta}^{ heta=90},$	$\sigma_{ heta heta}^{ heta=90}$,	$\sigma_{ heta heta}^{ heta=0}$,	$\sigma_{\scriptscriptstyle rr}^{\scriptscriptstyle heta=0},$	$\max \sigma_{rr}^{\theta=90}$
	y=a	y=b	x=a	$x=\sqrt{6/5}a$	
MicroFe	301.90	99.62	-101.04	-3.94	37.42
Эталон	300.00	100.00	-100.00	-4.16	37.50
Отклонение	1.006	0.996	1.010	0.947	0.998

Таблица 4.27.1 $\sigma_{_{r heta}}$)

4.28 Балка-стенка под распределенной нагрузкой

1. Название задачи. Балка-стенка под распределенной нагрузкой (рис. 4.28.1). Источник [Гастев В.А. Краткий курс сопротивления материалов. – М.: Наука, 1977.]





- 2. Формулировка задачи. Определить напряжения σ_x в точках A, B, C и D.
- 3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона;
q = 500 кН/м	- распределенная поперечная нагрузка;
Краевые условия	-вертикальное опирание по боковым сторонам.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались три варианта расчетной схемы - сетка 2×4 (8 конечных элементов плоской оболочки, 15 узлов), сетка 4×8 (32 конечных элемента плоской оболочки, 45 узлов) и сетка 8×16 (128 конечных элементов плоской оболочки, 153 узла) (рис.4.28.2).





5. Подобласть верификации. Проверка точности напряжений σ_x для балки-стенки.

6. Сопоставление результатов. В таблице 4.28.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением. В таблице 4.28.2 приведены нормализованные

значения $\hat{\sigma} = \sigma_x / \sigma_x^{\text{эталон}}$

Таблица 4.28.1

Точка	Эталон	2×4	4×8	8×16
А	-16070	-16152	-16078	-16106
В	-7045		-6882	-7015
С	7090		6892	7016
D	15925	15889	15941	15957

Таблица 4.28.2

Точка	Эталон	2×4	4×8	8×16
А	1.000	1.005	1.000	1.002
В	1.000		0.977	0.996
С	1.000		0.972	0.990
D	1.000	0.998	1.001	1.002

4.29 Квадратная пластинка, оконтуренная стержнем

 Название задачи. Квадратная пластинка, оконтуренная стержнем (рис. 4.29.1).
 Источник [Перельмутер А.В., Сливкер В.И. Расчетные модели сооружений и возможность их анализа. – М.: ДМК Пресс, 2007, стр.238-240.]



Рисунок 4.29.1

2. Формулировка задачи. Рассматривается квадратная пластинка. Вдоль верхней границы пластинки размещен стержень, абсолютно жесткий на изгиб и растяжение-сжатие. В точке A (на верхней границе) узел закреплен от горизонтального смещения. По нижней границе пластинка жестко защемлена. На пластинку действуют две сосредоточенные силы, направленные в противоположные стороны (рис. 4.29.1). Определить касательные напряжения τ_{xy} в узловых точках расчетной схемы и проверить площадь эпюры касательных напряжений по горизонтальным сечениям пластины при у = 0, 2, 4, 6, 8 на соответствие значению горизонтальной реакции в точке A.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^5 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu=0.25$	 коэффициент Пуассона;
Р = 1000 кН	- сосредоточенная сила;
h = 1.0 м	- толщина пластины;
а = 16 м	- габаритный размер пластины.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась два варианта расчетной схемы. В обоих вариантах была принята одна и та же дискретизация - сетка 8×8 (64 конечных элементов плоской оболочки, 8 стержневых конечных элемента, 81 узел) (рис.4.29.2). В первом варианте расчетной схемы была задана для стержня конечная жесткость большой величины – $EI = 3.0 \cdot 10^{12}$ кH*м², $EA=3.0 \cdot 10^{15}$ кH. Во втором варианте расчетной схемы стержень был задан непосредственно абсолютно жестким телом. Оба варианта расчетной схемы соответствуют модели В по [Перельмутер А.В., Сливкер В.И. Расчетные модели сооружений и возможность их анализа. – М.: ДМК Пресс, 2007, стр.238-240.].





5. Подобласть верификации. Проверка точности и соответствия касательных напряжений au_{xy} значению горизонтальной реакции в точке А.

6. Сопоставление результатов. На рис. 4.29.3 приведены изолинии касательных напряжений для варианта 1, на рис. 4.29.4 – приведены численные значения этих же напряжений в узлах сетки. На рис. 4.29.5 приведены изолинии касательных напряжений для варианта 2, на рис. 4.29.6 – приведены численные значения этих же напряжений в узлах сетки. Как видно на этих рисунках, результаты для обоих вариантов практически одинаковы. Горизонтальная реакция в точке А для первого варианта равна H^I_A = 874. Горизонтальная реакция в точке А для первого варианта равна H^I_A = 875.



Рис. 4.29.3



Рис. 4.29.4



Рис. 4.29.5



Рис. 4.29.5

Так как результаты для обоих вариантов практически одинаковы, дальнейший анализ проводим только для первого варианта расчетной схемы. В таблице 4.29.1 представлено

сравнение результатов расчета площадей эпюры касательных напряжений $Q = \int_{0}^{10} \tau_{xy} h dx$ по

горизонтальным сечениям пластины при y = 0, 2, 4, 6, 8, 10, 12, 14 на соответствие значению горизонтальной реакции в точке А. В этой же таблице приведены нормализованные значения $\hat{h} = Q/H_A$. Как видно из таблицы, наблюдается замечательное соответствие между равнодействующей касательных напряжений по горизонтальным сечениям пластины и горизонтальной реакцией в точке А. Отметим, что даже при y=0 (т.е. в сечении совпадающем с точкой реакции) отличие составляет менее 3,5%.

У	Q	H_A^I	\widehat{h}
0	844	874	0.966
2	874	874	1.000
4	874	874	1.000
6	874	874	1.000
8	874	874	1.000
10	874	874	1.000
12	874	874	1.000
14	874	874	1.000

Таблица 4.29.1
4.30 Цилиндрическая оболочка под внутренним давлением

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние свободной цилиндрической оболочки под действием внутреннего давления (рисунок 4.30.1). Источник [Roark R.J., Young W.C. Formulas for stress and strain. 5th edition. – New York: McGraw Hill, 1975.]



Рисунок 4.30.1

2. Формулировка задачи. Цилиндрическая оболочка без опор нагружается внутренним давлением **p**. Определить изменение радиуса и длины оболочки, а также напряжения в оболочке.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона
R = 1 м	- радиус оболочки;
h = 0,02 м	- толщина оболочки;
L = 4 м	- высота оболочки.
$\mathbf{p} = 10 \text{ kH/m}^2$.	

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась полная оболочка с сеткой 20х16 (320 КЭ плоской оболочки, 340 узлов).

5. Результаты решения. В таблице 4.30.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением.

Таблица 4.30.1

Точка	Фактор	Эталон	MicroFe	Отклонение, %	
Любая	σ _s , кПа	0	0.002	0.00	
	σ _r , кПа	500.0	493.85	1.23	
	δR, мм	$2.38 \cdot 10^{-3}$	$2.35 \cdot 10^{-3}$	1.26	
-	δL, мм	$-2.86 \cdot 10^{-3}$	$-2.82 \cdot 10^{-3}$	1.40	

4.31 Короткая цилиндрическая оболочка под внутренним давлением

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние свободной цилиндрической оболочки под действием внутреннего давления (рисунок 4.31.1). Источник [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963].



Рисунок 4.31.1

2. Формулировка задачи. Круглая цилиндрическая оболочка, свободно опертая по торцам, нагружается внутренним давлением **р**. Определить нормальное перемещение и изгибающий момент в точках срединного осевого сечения оболочки.

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона;
R = 10 м	- радиус оболочки;
h = 0,275 м	- толщина оболочки;
L = 4 M	- высота оболочки.
$\mathbf{p} = 50 \mathrm{\kappa H/M}^2$.	

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась полная оболочка с сеткой 4х36 (144 КЭ плоской оболочки, 180 узлов).

5. Результаты решения. В таблице 4.31.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с эталонным решением.

Фактор	Эталон	MicroFe	Отклонение, %
W, MM	0.909	0.906	0.997
<i>Мs</i> , кНм	17.60	17.62	1.001

Таблица 4.31.1

4.32 Цилиндрическая оболочка с защемленным краем под действием нагрузки, линейно изменяющейся вдоль образующей

1. Название задачи. Напряженно-деформированное состояние цилиндрической оболочки, защемленной нижним краем под действием осесимметричной нагрузки, линейно изменяющейся вдоль образующей (рисунок 4.32.1).



Рисунок 4.32.1

2. Формулировка задачи. Цилиндрическая оболочка нагружается давлением **p**, пропорциональным расстоянию до верхнего края. Определить перемещения w и изгибающие моменты M₁ и M₂ (в продольном и окружном направлении соответственно).

3. Исходные данные.

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона;
R = 1 м	- радиус оболочки;
h = 0,005 м	- толщина оболочки;
Н = 5 м	- высота оболочки;
$\gamma = 10000 \text{ kH/m}^3$.	

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась ¹/₄ часть оболочки, вырезанная плоскостями симметрии. При расчетах оболочка разбивалась на n = 15 конечных элементов в окружном направлении, в осевом направлении выделена зона краевого эффекта (1,5 м), количество точек деления для которой составляет m = 50 такое же количество точек деления принималось для участка оболочки, расположенного выше зоны краевого эффекта.

5. Подобласть верификации. Изгиб круговой цилиндрической оболочки под действием осесимметричной нагрузки в зоне краевого эффекта.

6. Аналитическое решение. Прогиб и изгибающие моменты определяются по формулам [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963]:

$$w = \frac{\gamma}{4k^4 D} \left\{ e^{-kx} \left[\left(\frac{1}{k} - H \right) \sin kx - H \cdot \cos kx \right] + H - x \right\},$$
$$M_{1} = -\frac{\gamma}{2k^2} e^{-kx} \left[H \cdot \sin kx + \left(\frac{1}{k} - H \right) \cos kx \right]; M_{2} = \mu M_{1},$$

Где

$$D = \frac{Eh^{3}}{12(1-\mu^{2})},$$

$$k = \sqrt[4]{\frac{3(1-\mu^{2})}{R^{2}h^{2}}}.$$

7. Точность решения. В таблице 4.32.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением. На рисунках 4.32.2 и 4.32.3 показаны эпюры распределения изгибающих моментов в области краевого эффекта.

Таблица 4.32.1

Параметр	Теория	MicroFe
Максимальный прогиб w, мм	0,05043	0,0498
Изгибающие моменты в заделке М ₁ , кН.м/м	74.82	68.5
M ₂ , кН.м/м	22,45	20,5



Рисунок 4.32.2



Рисунок 4.32.3

4.33 Определение температурных напряжений в круговой цилиндрической оболочке постоянной толщины

1. Условие задачи. Определить изгибающие моменты и напряжения в круговой цилиндрической оболочке постоянной толщины при изменении температуры в радиальном направлении по линейному закону.

2. Постановка задачи. Рассматривается заделанная по торцам круговая цилиндрическая оболочка постоянной толщины. Температура на внутренней поверхности оболочки t₁, а температура на наружной поверхности оболочки t₂.

3. Исходные данные

 $E = 2.0 \cdot 10^{11}$ Па- модуль упругости, $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона,R = 0.4 м- радиус срединной поверхности оболочки,h = 0.01 м- толщина оболочки,H = 2 м- высота оболочки, $\alpha = 15 \cdot 10^{-6}$ м·K⁻¹- коэффициент линейного температурного расширения материала, $\Delta T = t_1 - t_2 = 20$ C°- разность температур между поверхностями оболочки, $t_1 = -t_2 = 10$ C°,- коэффициент линейного температурного расширения материала,

 $D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot (1 - \mu^2)}$ - цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель. Оболочка разбивалась на 720 четырехузловых оболочечных элементов.

5. Подобласть верификации. Напряженно состояние в круговой цилиндрической оболочке постоянной толщины при температурном нагружении.

6. Аналитическое решение. Формула для изгибающего момента в заделанной по торцам круговой цилиндрической оболочке, при изменении температуры по толщине по линейному закону имеет следующий вид [С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963]

$$M = D \cdot \frac{\alpha \cdot \Delta T \cdot (1 + \mu)}{h}.$$

Наибольшие температурные напряжения равны

$$\sigma = \frac{\alpha \cdot \Delta T \cdot E}{2 \cdot (1 - \mu)}$$

7. Точность решения. Сравнение результатов по программе с аналитическими решениями представлено в таблице 4.33.1.

Таблица 4.33.1

Параметр	Теория	MicroFe
Изгибающий момент, кН·м/м	7.14	7.14
Наибольшие температурные напряжения, МПа	42.86	42.86

4.34 Пространственная пластинчатая система

1. Название задачи. Напряженное состояние пластины с двумя ребрами, шарнирно опертой в крайних точках ребер, от действия равномерно распределенной нагрузки, приложенной в плоскости ребер (рисунок 4.34.1). Источник [А.В. Александров. Б.Я.Лащеников, Н.Н.Шапошников. Строительная механика. Тонкостенные пространственные системы. - М.: Стройиздат, 1983].



Рис. 4.34.1

2. Формулировка задачи. Прямоугольная пластина с двумя ребрами, шарнирно опертая в крайних точках ребер, нагружается равномерно распределенной нагрузкой, приложенной в плоскости ребер. Ребра расположены на расстоянии 1м от краев плиты, толщина плиты и ребер одинакова. Определить нормальные напряжения в точках у края плиты, над ребром, посередине плиты и в нижней точке ребра для сечений x=L/2 и x=L/4.

3. Исходные данные.

$E = 3.0 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости плиты и ребер;
$\mu = 0.2$	- коэффициент Пуассона плиты и ребер;
В = 4 м	- ширина плиты;
b = 1 м	- высота ребер
δ=0,1 м	- толщина плиты и ребер;
L = 7,85 м	- длина плиты и ребер.
$\mathbf{p} = 10 \text{ kH/m}^2$.	

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались 4 варианта расчетной схемы. В 1-м варианте расчетная схема состоит только из КЭ плоской оболочки - сетка 4х4 для плиты и 1х4 для ребер (24 КЭ плоской оболочки, 35 узлов). Во 2-м варианте расчетная схема состоит из КЭ плоской оболочки для плиты- сетка 4х4, а ребра представлены стержневыми элементами, ось которых расположена ниже срединной плоскости плиты на е = 0.525м – такие элементы в MicroFe называем подбалками (16 КЭ плоской оболочки, 8 пространственных стержневых КЭ, 25- узлов). З-й вариант расчетной схемы аналогичен 1-му варианту с более мелким разбиением - сетка 8х20 для плиты и 2х20 для ребер (240 КЭ плоской оболочки, 273 узла). 4-й вариант

расчетной схемы аналогичен 2-му варианту с более мелким разбиением - сетка 8х20 для плиты (160 КЭ плоской оболочки, 40 пространственных стержневых КЭ, 189 узлов). Расчетные схемы приведены на рис. 4.34.2.



Рис. 4.34.2

5. Результаты решения. В таблице 4.34.1 представлено сравнение результатов расчета для нормальных напряжений по программе с эталонным решением. В таблице 4.34.2 приведены нормализованные значения напряжений $\bar{\sigma} = \sigma / \sigma_{_{эталон}}$. Как следует из этих таблиц, для всех точек даже на грубых сетках имеем хорошие результаты как для чисто оболочечных схем, так и для оболочечно-стержневых.

	Тчк. 1	Тчк. 2	Тчк. 3	Тчк. 4	Тчк. 5	Тчк. б	Тчк. 7	Тчк. 8
				Вариант	ы схем 1, 2	2		
Оболочки	446.1	530.1	446.3	2473.7	302.7	376.9	316.4	1971.2
Подбалки	469.9	544.8	464.5	2984.8	319.1	401.0	329.7	2039.6
				Вариант	ы схем 3, 4	1	·	·
Оболочки	456.6	550.8	484.4	2633.4	312.3	430.0	356.7	1995.6
Подбалки	472.4	566.7	498.1	2595.6	333.1	439.6	368.6	2085.0
Эталон	471.7	522.6	487.9	2642.8	344.8	405.5	359.8	1959.9
Табл	Таблица 4.34.2							

Γ	аблица	4.34.1	
•	астица		

	Тчк. 1	Тчк. 2	Тчк. 3	Тчк. 4	Тчк. 5	Тчк. 6	Тчк. 7	Тчк. 8
				Вариант	ы схем 1, 2	2		
Оболочки	0.946	1.014	0.915	0.936	0.878	0.929	0.879	1.006
Подбалки	0.996	1.042	0.952	1.129	0.925	0.989	0.916	1.041
	Варианты схем 3, 4							
Оболочки	0.968	1.054	0.993	0.996	0.906	1.060	0.991	1.018
Подбалки	1.001	1.084	1.021	0.982	0.966	1.084	1.024	1.064
Эталон	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000	1.000

4.35 Пространственная коробчато-пластинчатая система

1. Название задачи. Искривленная коробчатая пространственная система из пластинок шарнирно оперта в крайних точках на торцах, под действием сосредоточенной силы (рис. 4.35.1-4.35.3). Источник [Kanoknukulchai W., A simple and efficient finite element for general shell analysis. Int. J. Num. Meth. Engng, 1979, Vol.14, pp.179-200., A.R.M. Fam and C. Turkstra, "Model study of horizontally curved box girder", J. Engng Struct. Div., ASCE, 102, st5, 1097-1108 (1976)].



Рис. 4.35.1



Рис. 4.35.2



2. Формулировка задачи. Для показанной на рис. 4.35.1-4.35.3 пространственной системы определить вертикальные перемещения нижней кромки внутренней (r = 45) и внешней (r = 57) стенок, а также тангенциальные напряжения σ_{θ} на внешней поверхности нижней пластинки при r = 51.

3. Исходные данные. $E = 4.0 \cdot 10^5 \ \kappa \Pi a$ - модуль упругости пластинок; $\mu = 0.36$ - коэффициент Пуассона; $P = 20 \ \kappa H$.

Все геометрические размеры и толщины пластинок приведены на рис. 4.35.1-4.35.3.

4. Конечноэлементная модель. Расчетная схема состоит из 152 КЭ плоской оболочки, 156 узлов и приведена на рис. 4.35.1-4.35.3.

5. Результаты решения. На рис. 4.35.4 приведены графики значений вертикальных перемещений нижней кромки внутренней (r = 45) и внешней (r = 57) стенок. На рис. 4.35.5 приводятся графики значений тангенциального напряжения σ_{θ} на внешней поверхности нижней пластины при r = 51. На обоих рисунках по оси x откладывается угол θ в градусах. Через EQ обозначены результаты расчета по MicroFe.



Рис. 4.35.4

Рис. 4.35.5

4.36 Толстая квадратная плита защемленная по контуру

1. Название задачи. Толстая жестко защемленная по контуру плита квадратная в плане, выполненная из изотропного линейно упругого материала, при действии одностороннего равномерно распределенного давления. (рис. 4.36.1). Источник [Лисицын Б.М. Расчет защемленных плит в постановке пространственной теории упругости. –Прикладная механика.– 1970.– т. 6.– вып.5.– с.18-23.].



Рис. 4.36.1

2. Формулировка задачи. Толстая жестко защемленная по контуру плита квадратная в плане, выполненная из изотропного линейно упругого материала, при действии одностороннего равномерно распределенного давления. Определить вертикальные перемещения в центре плиты, нормальные напряжения σ_x , σ_z в центре плиты и нормальные напряжения σ_x^* , σ_z в центре плиты и нормальные напряжения σ_x^* в точках защемленных граней для Z/h=1.0, 0.5, 0.0. -0.5 и -1.0 при $\gamma = a/h=2$ и 5.

3. Исходные данные.

 $E = 1.0 \cdot 10^7 \, \mathrm{k}\Pi a$ - модуль упругости плиты; $\mu = 0.25$ - коэффициент Пуассона плиты; $2a = 20 \,\mathrm{M}$ - ширина и длина плиты; $2h = 10 \,\mathrm{M} \,\mathrm{M} \,\mathrm{M}$ - толщина плиты $q = 10 \,\mathrm{kH/m^2}$.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались расчетные схемы состоящие только из объемных КЭ теории упругости - сетка 0.5х0.5х0.5 м для плиты толщиной 10 м (по толщине плиты 20 КЭ) и сетка 0.2х0.2х0.2 м для плиты толщиной 4 м (по толщине плиты 20 КЭ).

5. Результаты решения. В таблицах 4.36.1- 4.36.4 представлено сравнение результатов расчета для перемещений и нормальных напряжений по программе с эталонным решением для случая $\gamma = a/h = 2$. В таблицах 4.36.5- 4.36.8 представлено сравнение результатов расчета для перемещений и нормальных напряжений по программе с эталонным решением для случая $\gamma = a/h = 5$. В таблицах 4.36.1- 4.36.5 приведены безразмерные значения wE/qa, в таблицах 4.36.2- 4.36.6 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.7 приведены безразмерные значения σ_x/q , а в таблицах 4.36.4- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.7 приведены безразмерные значения σ_x/q , а в таблицах 4.36.4- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.7 приведены безразмерные значения σ_x/q , а в таблицах 4.36.4- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.7 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.7 приведены безразмерные значения σ_z/q , а в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.36.3- 4.36.8 приведены безразмерные значения σ_z/q , как следует из этих таблиц, для всех точек, имеем хорошее соответствие и перемещений и напряжений с аналитическим решением. Следует отметить, что эталонное решение [Лисицын Б.М. Расчет защемленных плит в постановке пространственной теории упругости. – Прикладная механика.– 1970.– т. 6.– вып.5.– с.18-23.] является приближенным. Это хорошо видно для напряжений σ_z , на верхней поверхности плиты это напряжение должно равняться q, а на нижней поверхности – 0. Результаты, полученные в МістоFе ближе к этим значения, чем эталонное реш

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-1.336	-1,398	0.956
0.5	-1.186	-1,193	0.994
0.0	-1.046	-1,068	0.979
-0.5	-0.958	-0,965	0.993
-1.0	-0.894	-0,893	1.001

Таблица 4.36.2 ($\gamma = a/h = 2, \sigma_z/q$)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-0.996	-1,032	0.965
0.5	-0.858	-0,843	1.018
0.0	-0.564	-0,521	1.083
-0.5	-0.173	-0,177	0.977
-1.0	-0.005	0,041	

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-1.000	-1,242	0.805
0.5	-0.455	-0,585	0.778
0.0	-0.142	-0,149	0.953
-0.5	0.165	0,256	0.644
-1.0	0.666	0,845	0.788

Таблица 4.36.3 ($\gamma = a/h = 2, \sigma_x/q$)

Таблица 4.36.4 ($\gamma = a/h = 2, \sigma_x^*/q$)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	3.049	3,815	0.799
0.5	-0.138	0,076	
0.0	-0.223	-0,562	0.397
-0.5	-0.275	-0,688	0.400
-1.0	-1.804	-2,396	0.753

Таблица 4.36.5 ($\gamma = a / h = 5$, wE / qa)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-5.785	-5,723	1.011
0.5	-5.832	-5,794	1.007
0.0	-5.815	-5,729	1.015
-0.5	-5.749	-5,459	1.053
-1.0	-5.616	-5,414	1.037

Таблица 4.36.6 ($\gamma = a / h = 5, \sigma_z / q$)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-0.996	-0,993	1.003
0.5	-0.841	-0,859	0.979
0.0	-0.537	-0,491	1.094
-0.5	-0.158	-0,162	0.975
-1.0	-0.004	-0,010	

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-3.828	-4,150	0.922
0.5	-1.887	-2,031	0.929
0.0	-0.170	-0,048	
-0.5	1.572	1,750	0.898
-1.0	3.513	3,825	0.918

Таблица 4.36.7 ($\gamma = a/h = 5, \sigma_x/q$)

Таблица 4.36.8 (
$$\gamma = a/h = 5, \sigma_x^*/q$$
)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	12.27	10,37	1.183
0.5	2.022	3,446	0.587
0.0	-0.261	-0,016	
-0.5	-2.466	-3,096	0.797
-1.0	-11.11	-9,899	1.122

4.37 Толстая круглая плита защемленная по контуру

1. Название задачи. Толстая жестко защемленная по контуру плита круглая в плане, выполненная из изотропного линейно упругого материала, при действии одностороннего равномерно распределенного давления. (рис. 4.37.1). Источник [Лисицын Б.М. Расчет защемленных плит в постановке пространственной теории упругости. –Прикладная механика.– 1970.– т. 6.– вып.5.– с.18-23.].



Рис. 4.37.1

2. Формулировка задачи. Толстая жестко защемленная по контуру плита круглая в плане, выполненная из изотропного линейно упругого материала, при действии одностороннего равномерно распределенного давления. Определить вертикальные перемещения в центре плиты, нормальные напряжения σ_r , σ_z в центре плиты и нормальные напряжения σ_r^* в точках защемленных граней для Z/h = 1.0, 0.5, 0.0. -0.5 и -1.0 при $\gamma = a/h = 2$ и 5.

3. Исходные данные.

 $E = 1.0 \cdot 10^7 \, \mathrm{k}\Pi a$ - модуль упругости плиты; $\mu = 0.25$ - коэффициент Пуассона плиты; $2r = 20 \,\mathrm{M}$ - диаметр плиты; $2h = 10 \,\mathrm{m}\,\mathrm{u}\,4 \,\mathrm{m}$ - толщина плиты $q = 10 \,\mathrm{k}\mathrm{H/m}^2$.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались расчетные схемы состоящие только из объемных КЭ теории упругости - сетка 0.5х0.5х0.5 м для плиты толщиной 10 м (по толщине плиты 20 КЭ) и сетка 0.5х0.5х0.5 м для плиты толщиной 4 м (по толщине плиты 8 КЭ).

5. Результаты решения. В таблицах 4.37.1- 4.37.4 представлено сравнение результатов расчета для перемещений и нормальных напряжений по программе с эталонным решением для случая $\gamma = a/h = 2$. В таблицах 4.37.5- 4.37.8 представлено сравнение результатов расчета для перемещений и нормальных напряжений по программе с эталонным решением

для случая $\gamma = a/h = 5$. В таблицах 4.37.1- 4.37.5 приведены безразмерные значения wE/qa, в таблицах 4.37.2- 4.37.6 приведены безразмерные значения σ_z/q , в таблицах 4.37.3- 4.37.7 приведены безразмерные значения σ_r/q , а в таблицах 4.37.4- 4.37.8 приведены безразмерные значения σ_r/q , а в таблицах 4.37.4- 4.37.8 приведены безразмерные значения σ_r/q , как следует из этих таблиц, для всех точек, имеем хорошее соответствие и перемещений и напряжений с аналитическим решением. Следует отметить, что эталонное решение [Лисицын Б.М. Расчет защемленных плит в постановке пространственной теории упругости. –Прикладная механика.– 1970.– т. 6.– вып.5.– с.18-23.] является приближенным. Это хорошо видно для напряжений σ_z , на верхней поверхности плиты это напряжение должно равняться q, а на нижней поверхности – 0. Результаты, полученные в МісгоFe ближе к этим значениям, чем эталонное решение.

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-1.149	-1,156	0.994
0.5	-0.991	-0,990	1.001
0.0	-0.846	-0,848	0.998
-0.5	-0.760	-0,760	1.000
-1.0	-0.704	-0,709	0.993

Таблица 4.37.1 ($\gamma = a / h = 2$, wE / qa)

Таблица 4.37.2	$(\gamma = a /$	h=2,	σ_z /	q)	
----------------	-----------------	------	--------------	----	--

7/h	MicroFe	Этапон	
Z /11	WIICIOFE	JIAJOH	Отклонение
1.0	0.007	1 1 1 2	0.806
1.0	-0.997	-1,115	0.890
0.5	-0.861	-0.839	1 026
0.5	0.001	0,037	1.020
0.0	-0 532	-0 534	0 996
0.0	0.352	0,551	0.770
-0.5	-0.176	-0.180	0.978
1.0	0.007	0.007	
-1.0	-0.005	0,096	
		<i>,</i>	

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-0.926	-1,036	0.894
0.5	-0.409	-0,395	1.035
0.0	-0.120	-0,131	0.916
-0.5	0.125	0,133	0.940
-1.0	0.572	0,531	1.077

Таблица 4.37.3 (γ = a / h = 2 , σ_r / q)

Таблица 4.37.4 ($\gamma = a / h = 2, \sigma_r^* / q$)

Z/h	MicroFe	Этапон	Отклонение
2, 11		o runoni	
1.0	2 377	2 4 3 2	0 977
1.0	2,577	2,132	0.777
0.5	-0.165	_0.282	0.585
0.5	-0.105	-0,282	0.565
0.0		0.1.11	1.000
0.0	-0.200	-0,164	1.220
-0.5	-0.216	-0.241	0 896
-0.5	-0.210	-0,241	0.070
1.0	1 001	1 402	0.077
-1.0	-1.231	-1,403	0.877

Таблица 4.37.5 ($\gamma = a / h = 5$, wE / qa)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-4.506	-4,558	0.989
0.5	-4.536	-4,575	0.991
0.0	-4.513	-4,543	0.993
-0.5	-4.451	-4,489	0.991
-1.0	-4.337	-4,382	0.990

Таблица 4.37.6 ($\gamma = a / h = 5, \sigma_z / q$)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-0.975	-1,107	0.881
0.5	-0.830	-0,935	0.888
0.0	-0.500	-0,488	1.025
-0.5	-0.170	-0,116	1.466
-1.0	-0.025	0,108	

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	-3.338	-3,634	0.919
0.5	-1.642	-1,499	1.095
0.0	-0.156	-0,151	1.033
-0.5	1.329	1,202	1.106
-1.0	3.026	3,209	0.943

Таблица 4.37.7 ($\gamma = a \, / \, h = 5 \, , \sigma_r \, / \, q$)

Таблица 4.37.8 (
$$\gamma = a/h = 5, \sigma_r^*/q$$
)

Z/h	MicroFe	Эталон	Отклонение
1.0	6.108	5,939	1.028
0.5	1.265	1,544	0.819
0.0	-0.217	-0,268	0.810
-0.5	-1.664	-1,803	0.923
-1.0	-5.708	-5,866	0.973

4.38 Разрезное кольцо

1. Название и формулировка задачи. Разрезное кольцо средним радиусом $R = 20 \, cm$ квадратного поперечного сечения $l \times l \, cm^2$, нагруженное на свободном конце сосредоточенной силой $P = 10^{-5} \, H$. Модуль упругости и коэффициент Пуассона материала равны $E = 0, 1 \, M \Pi a$ и v = 0. (рис. 4.38.1). Источник [Метод конечных элементов в механике твердых тел./ Под редакцией А.С. Сахарова, И Альтенбаха.–Киев.: Вища Школа; Лейпциг: ФЕБ Фахбухферлаг, 1982.–480 с.]. Требуется определить вертикальное перемещение в точке приложения сосредоточенной силы



Рис. 4.38.1

2. Конечноэлементная модель. Рассматривались три расчетные схемы: 1-я схема стержневая - состоит из 160 стержневых конечных элементов и 161 узла; 2-я схема – оболочечная – состоит из 640 КЭ плоской оболочки и 805 узлов (по толщине кольца 4х1 КЭ); 3-я схема – объемная – состоит из 2560 объемных КЭ теории упругости и 4025 узлов (по толщине кольца 4х4 КЭ).

5. Результаты решения. В таблицах 4.38.1 представлено сравнение результатов расчета для перемещений по программе с эталонным решением. В качестве эталонного принималось $u = P \frac{\pi R^3}{EJ} = 0,3016 \, cm$. Как следует из таблицы, имеем хорошее соответствие перемещений с

эталонным решением.

Таблица 4.38.1

	Стежневая РС	Оболочечная РС	Объемная РС
1.0	0.3016	0.2961	0.2937
Эталон	0.3016	0.3016	0.3016
Погрешность, %	0.00	1.82	2.62

5 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ЗАДАЧИ ДИНАМИКИ)

5.1 Свободные колебания изогнутого пространственного стержня

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний изогнутого пространственного стержня.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленный в точках А и В пространственный изогнутый стержень (рис. 5.1.1). Определить: собственные частоты и формы колебаний.





3. Исходные данные.

A=0.3439·10⁻² м² - площадь;

 $I_Y = I_Z = 0.1377 \cdot 10^{-4} \text{ м}^4$ - моменты инерции (прямые элементы);

 $I_Y = I_Z = 0.5887 \cdot 10^{-5} \text{ м}^4$ - моменты инерции (изогнутые элементы);

R=0.922 м - радиус изгиба;

 $E = 1.658 \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона;

 $\rho = 13.404106 \text{ т/m}^3$ - плотность.

4. Конечноэлементная модель. Стержень разбивался на 42 конечных элемента «3Dстержень».

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний пространственного стержня.

6. Сопоставление результатов. В таблице 5.1.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с результатами аналитического решения [Hovgaard W. Stress in three dimensional pipe-bends. *Transactions of ASME*, vol. 57, FSP 75–12. PP. 401-416].

№ формы	Эталон, Гц	MicroFe, Гц
1	10.18	10.16
2	19.54	19.37
3	25.47	25.47
4	48.09	46.93
5	52.86	53.15
6	75.94	82.47
7	80.11	88.38
8	122.34	122.8
9	123.15	133.7

Таблица 5.1.1

5.2 Свободные колебания квадратной пластины опертой по контуру

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний квадратной изотропной пластины, опертой по контуру.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. квадратная изотропная шарнирно опертая по контуру пластина постоянной толщины. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные

$$\begin{split} E &= 2.0 \cdot 10^{11} \, \Pi a &- \text{модуль упругости,} \\ \mu &= 0.3 &- \text{коэффициент Пуассона,} \\ \rho &= 7,959 \cdot 10^3 \, \text{кг/м}^3 - \text{плотность материала пластины,} \\ a_x &= 10 \, \text{м} &- \text{длина пластины,} \\ a_y &= 10 \, \text{м} &- \text{ширина пластины,} \\ h &= 0.1 \, \text{м} &- \text{толщина пластины,} \\ D &= \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot (1 - \mu^2)} - \text{цилиндрическая жесткость.} \end{split}$$

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 5.2.1. Пластина разбивалась на 225 четырехузловых элементов.



Рисунок 5.2.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний прямоугольной пластины постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Собственные частоты пластины вычисляются по формуле [Вибрации в технике. Справочник в 6 томах. Том 1, Под ред. В.В. Болотина, изд.2-ое, М., Машиностроение, 1999]

$$\omega_{n,m} = \pi^2 \cdot \left[\left(\frac{n}{a_x} \right)^2 + \left(\frac{m}{a_y} \right)^2 \right] \cdot \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h}}.$$

7. Точность решения. Значения собственных частот колебаний, определенных по программе и их сравнение с аналитическими решениями представлено в таблице 5.2.1.

Таблица 5.2.1

№ тона	Эталон	MicroFe
1	4.77	4.76
2	11.92	11.92
3	19.07	19.04
4	23.83	23.88
5	30.99	30.96
6	40.53	40.70
7	42.91	42.82
8	47.68	47.74
9	59.59	59.52
10	61.98	62.51

5.3 Свободные изгибные колебания прямоугольной пластины опертой по контуру

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний прямоугольной изотропной пластины, опертой по контуру.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Прямоугольная изотропная шарнирно опертая по контуру пластина постоянной толщины. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные

$$\begin{split} E &= 2.0 \cdot 10^{11} \, \Pi a & - \text{модуль упругости,} \\ \mu &= 0.3 & - \text{коэффициент Пуассона,} \\ \rho &= 7,8 \cdot 10^3 \, \text{кг/m}^3 & - \text{плотность материала пластины,} \\ a_x &= 1.5 \, \text{м} & - \text{длина пластины,} \\ a_y &= 1.0 \, \text{м} & - \text{ширина пластины,} \\ h &= 0.01 \, \text{м} & - \text{толщина пластины,} \\ D &= \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)} & - \text{цилиндрическая жесткость.} \end{split}$$

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 5.3.1. Пластина разбивалась на 96 четырехузловых элементов.



Рисунок 5.3.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний прямоугольной пластины постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Собственные частоты пластины вычисляются по формуле [Вибрации в технике. Справочник в 6 томах. Том 1, Под ред. В.В. Болотина, изд.2-ое, М., Машиностроение, 1999]

$$\omega_{n,m} = \pi^2 \cdot \left[\left(\frac{n}{a_x} \right)^2 + \left(\frac{m}{a_y} \right)^2 \right] \cdot \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h}}.$$

7. Точность решения. Значения собственных частот колебаний, определенных по программе и их сравнение с аналитическими решениями представлено в таблице 5.3.1. На рисунках 5.3.1-5.3.2 представлены формы колебаний пластинки.

Таблица 5.3.1

Собственные частоты прямоугольной пластинки				
N⁰	n	m	Эталон	MicroFe
1	1	1	218.45	218.46
2	2	1	420.10	420.15
3	1	2	672.16	672.08
4	3	1	756.18	756.24
5	2	2	873.81	873.09
6	3	2	1209.9	1210.8



Рисунок 5.3.1



Рисунок 5.3.2

5.4 Свободные колебания квадратной пластины, защемленной по контуру

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний квадратной изотропной пластины, защемленной по контуру.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная изотропная защемленная по контуру пластина постоянной толщины. Определить: собственные частоты.

3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^{11}$ Па	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
$\rho = 7,8 \cdot 10^3 \text{ кг/м}^3$	- плотность материала пластины,
$a_x = a_y = 1.5 m$	- сторона пластины,
h = 0.01 м	- толщина пластины,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель. Пластина разбивалась на 144 четырехузловых элемента.

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний квадратной пластина постоянной толщины, защемленной по контуру.

6. Задача об определении частот и форм колебаний защемленной по контуру прямоугольной пластинки не поддается решению в аналитическом виде и может быть решена лишь приближенными методами. Приближенные значение частоты собственных колебаний прямоугольной пластинки вычисляются по формуле [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. - М.: Машиностроение, 1968.]

$$\omega_{n,m} = \pi^2 \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h} \left[\left(\frac{A_m}{a_x} \right)^4 + \left(\frac{A_n}{a_y} \right)^4 + 2 \frac{B_m \cdot B_n}{\left(a_x \cdot a_y \right)^2} \right]},$$

где

$$A_{m} = \begin{cases} 1.506 & \text{(m} = 1) \\ m + 0.5 & \text{(m} \ge 2) \end{cases}$$
$$B_{m} = \begin{cases} 1.248 & \text{(m} = 1) \\ A_{m} \cdot \left(A_{m} - \frac{2}{\pi}\right) & \text{(m} \ge 2) \end{cases}$$

7. Точность решения. Сравнение значений собственных частот колебаний, определенных по программе с приближенными значениями, вычисленными по формуле, представлено в таблице 5.4.1.

Таблица 5	5.4.1
-----------	-------

Собственные частоты защемленной квадратной пластинки				
N₂	n	m	Эталон	MicroFe
1	1	1	246.08	245.25
2	2	1	502.25	500.28
3	1	2	502.25	500.28
4	2	2	740.99	738.63
5	3	2	902.35	896.58
6	1	3	902.35	900.59

5.5 Свободные колебания квадратной консольной пластины

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний квадратной изотропной пластины, опертой по контуру.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная изотропная пластина постоянной толщины жестко защемлена по одному краю. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные

 $E = 2.0 \cdot 10^{11}$ Па
 - модуль упругости,

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона,

 $\rho = 7,959 \cdot 10^3$ кг/м³
 - плотность материала пластины,

 $a_x = 10$ м
 - длина пластины,

 $a_y = 10$ м
 - ширина пластины,

 h = 0.1 м
 - толщина пластины,

$$D = \frac{12 \cdot (1 - \mu^2)}{12 \cdot (1 - \mu^2)}$$
 - цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 5.5.1. Пластина разбивалась на 225 четырехузловых элементов.



Рисунок 5.5.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний прямоугольной пластины постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Собственные частоты пластины вычисляются по формуле [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968.]

$$\omega = \omega_* a^{-2} \cdot \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h}},$$

где ω_* определяется по таблице 7.

7. Точность решения. Значения собственных частот колебаний, определенных по программе и их сравнение с аналитическими решениями представлено в таблице 5.5.1.

Таблица 5.5.1

№ тона	Эталон	MicroFe
1	0.84	0.84
2	2.06	2.05
3	5.18	5.14
4	6.63	6.56
5	7.53	7.45

5.6 Свободные колебания круглой защемленной пластины постоянной

толщины

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний круглой защемленной пластины постоянной толщины.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Круглая защемленная по контуру пластина постоянной толщины. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
$\rho=7.8~\text{T/m}^3$	- плотность материала пластины,
R = 1.5 м	- радиус пластины,
h = 0.02 м	- толщина пластины,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 5.6.1.



Рисунок 5.6.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний прямоугольной пластина постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Собственные частоты пластины вычисляются по формуле [Вибрации в технике. Справочник в 6 томах. Том 1, Под ред. В.В. Болотина, изд.2-ое, М., Машиностроение, 1999]

$$\omega_{mn} = \frac{\kappa_{mn}^2}{R^2} \cdot \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h}},$$

7. Точность решения. Значения собственных частот колебаний, определенных по программе и их сравнение с аналитическими решениями представлено в таблице 5.6.1. На рисунке 5.6.2 представлены формы колебаний пластинки для m = 0, n = 0 и m = 0, n = 1.

Таблица 5.6.1

Число	Число узловых диаметров							
узловых	n	= 0	n = 1		n = 2		n = 3	
окружностей	Эталон	MicroFe	Эталон	MicroFe	Эталон	MicroFe	Эталон	MicroFe
m = 0	139.1	139.3	289.6	289.9	475.1	475.5	695.1	695.4
m = 1	541.6	542.6	828.4	830.0	1152.0	1154.0	1513.1	1542.0
m = 2	1213.5	1218.0	1636.1	1642.0	2094.2	2102.0	2590.0	2597
m = 3	2155.5	2168	2711.6	2707	3306.1	3299	3936.2	3958



Рисунок 5.6.2

5.7 Свободные колебания круглой опертой по контуру пластины постоянной толщины

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний круглой опертой по контуру пластины постоянной толщины.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Круглая опертая по контуру пластина постоянной толщины. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные

$E = 2.0 \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости,
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона,
$\rho = 7.8 \text{ T/m}^3$	- плотность материала пластины,
R = 1.5 м	- радиус пластины,
h = 0.02 м	- толщина пластины,
$D = \frac{E \cdot h^3}{12 \cdot \left(1 - \mu^2\right)}$	- цилиндрическая жесткость.

4. Конечноэлементная модель пластины представлена на рисунке 5.7.1.



Рисунок 5.7.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний прямоугольной пластина постоянной толщины.

6. Аналитическое решение. Собственные частоты пластины вычисляются по формуле [Вибрации в технике. Справочник в 6 томах. Том 1, Под ред. В.В. Болотина, изд.2-ое, М., Машиностроение, 1999]

$$\omega_{mn} = \frac{\kappa_{mn}^2}{R^2} \cdot \sqrt{\frac{D}{\rho \cdot h}},$$
7. Точность решения. Значения собственных частот колебаний, определенных по программе и их сравнение с аналитическими решениями представлено в таблице 5.7.1. На рисунке 5.7.2 представлены формы колебаний пластинки для m = 0, n = 0 и m = 2, n = 2.

Число	Число узловых диаметров						
узловых	n :	= 0	n = 1		n = 2		
окружностей	Эталон Місго Fe		Эталон	MicroFe	Эталон	MicroFe	
m = 0	67,8 67,2		189,8	189,2	349,4	348,4	
m = 1	405,3 405,0		660,7	660,5	955,3	954,8	
m = 2	1010,6 1012,0		1400,1	1403,0	1829,5	1832	

Таблица 5.7.1



Рисунок 5.7.2

5.8 Свободные колебания защемленной по торцам круговой

цилиндрической оболочки

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний круглой цилиндрической оболочки постоянной толщины.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленная по торцам круговая цилиндрическая оболочка постоянной толщины. Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные.

<i>l</i> = 0,305 м	- длина оболочки
R = 0,076 м	- радиус оболочки;
$h = 0,25 \cdot 10^{-3}$ м	- толщина оболочки;
$E = 1,96 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона;
$\rho = 7,7 \cdot 10^3 \text{ кг/м}^3$	- плотность материала оболочки.

4. Конечноэлементная модель. Оболочка разбивалась на 80 конечных элементов в окружном направлении и 40 в осевом.

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний круговой цилиндрической оболочки постоянной толщины.

6. Аналитическое решение [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968.].

7. Точность решения. В таблице 5.8.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с аналитическим решением и результатами эксперимента [Weingarten V.I. Free vibration of thin cylindrical shells. AIAA Journal, vol. 2, n. 4, 1964.]. В таблице f, m - число волн в продольном и окружном направлении; в скобках указаны результаты различных экспериментов.

Таблица 5.8.1

f (m)		Частоты колебаний, Гп	Į.
	Эталон	Эксперимент	MicroFe
1 (3)	1140		1138
1 (4)	755	700	752
1 (5)	574	(545) (559)	567
1 (6)	533	525	522
1 (7)	593	(587) (598)	580
1 (8)	717	720	702
1 (9)	881	885	865
1 (10)	1075	(1090) (1100)	1059
1 (11)	1295	1310	1278
2 (3)	2505		2508
2 (4)	1731	1620	1731
2 (5)	1272	1210	1269
2 (6)	1011	980	1005
2 (7)	898	(838)(875)	888
2 (8)	903	900	891
2 (9)	996	995	981
2 (10)	1151	(1135) (1145)	1135
2 (11)	1348	1365	1332

5.9 Свободные колебания консольной цилиндрической панели

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний консольной цилиндрической панели постоянной толщины.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленная по криволинейной грани цилиндрическая панель постоянной толщины (рис. 5.9.1). Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные.

- L = 0,3048 м длина прямолинейных граней панели;
- *S* = 0,3048 м длина криволинейных граней панели;
- R = 0,6096 м радиус кривизны панели;
- h = 0,003048 м толщина панели;
- $E = 2 \cdot 10^{11} \Pi a$ модуль упругости;
- $\mu = 0.3$ коэффициент Пуассона;
- $\rho = 7,04 \cdot 10^3 \text{ кг/м}^3$ плотность материала оболочки.

4. Конечноэлементная модель. Оболочка разбивалась на 100 конечных элементов (сетка 10x10).



Рис.5.9.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний консольной цилиндрической панели постоянной толщины.

6. Сопоставление результатов. В таблице 5.9.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с результатами эксперимента [Olson M.D., Lindberg G.M. Vibration analysis of cantilevered curves plates, using a new cylindrical shell finite element., Proc. of 2nd Conf. math. Meth. Struct. Mech., AF base Wright. Petterson, Ohio, 1968], [Cower G.R., Lindberg G.M., Olson M.D. a shallow shell finite element of triangular shape., Int. J. Solids and Structures, 1970, V.6, N8].

Таблица 5.9.1

№ тона	Эксперимент, Гц	MicroFe, Гц
1	85,60	88,96
2	134,50	141,9
3	258,90	260,1
4	350,60	353,9
5	395,20	404,3

5.10 Свободные колебания цилиндрической пружины

1. Название задачи. Определение собственных частот и форм колебаний цилиндрической пружины с защемленными концами.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленная по концам цилиндрическая пружина постоянного сечения (рис. 5.10.1). Определить: собственные частоты и формы колебаний.

3. Исходные данные.

K = 4	- количество витков пружины;
$\psi = 10^{\circ}$	- угол подъема;
R = 1 м	- радиус пружины по оси проволоки;
d = 0,1 м	- диаметр проволоки;
$E = 2.06 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости;
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона;
$\rho = 7.85 \text{ T/m}^3$	- плотность материала проволоки.

4. Конечноэлементная модель. Пружина представлялась в виде 640 стержневых конечных элементов.



Рис.5.10.1

5. Подобласть верификации. Собственные частоты и формы колебаний цилиндрической пружины.

6. Сопоставление результатов. В таблице 5.10.1 представлено сравнение результатов расчета собственных частот по программе с эталоном [Грудев И.Д. Колебания криволинейных стержней. М., Изд-во "МИК", 2007].

№ тона	MicroFe,	Эталон,
	рад/сек	рад/сек
1	12.97	13.0612
2	15.14	15.1885
3	15.31	15.3056
4	16.12	16.1846
5	24.54	24.7097
6	27.46	27.5372
7	28.59	28.6370
8	29.86	29.9473

Таблица 5.10.1

5.11 Расчет фермы на действие мгновенного импульса

1. Название задачи. Определение собственных частот фермы и отклика во времени перемещения масс от действия мгновенного импульса.

2. Постановка задачи. Ферма, имеющая одинаковые площади поперечных сечений, за исключением крайней стойки, площадь поперечного сечения которой в два раза больше, представлена на рисунке 5.11.1. В нижних промежуточных узлах фермы расположены сосредоточенные массы. В начальный момент времени скорость промежуточных не опорных узлов фермы равна Vo. Определить собственные частоты и перемещения масс во времени.



Рисунок 5.11.1

Основные прочностные характеристики:

Материал балки:

 $E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$ - модуль упругости,

Поперечное сечение балки:

$F = 0.1 \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения,
<i>l</i> = 2 м	- панель и высота фермы,
m ₁ = m ₂ = 1000 кг	- сосредоточенные массы,
V _o = 1 м	- скорость промежуточных узлов фермы при

3. Конечноэлементная модель. При расчете ферма описывалась 11 элементами типа 2D балок.

t = 0.

4. Результаты расчета сравниваются с аналитическими результатами, полученными по соотношениям, представленным в [И.М. Рабинович, А.П. Синицын, О.В. Лужин, Б.М. Теренин. Расчет сооружений на импульсные воздействия. -М.: Стройиздат, 1970.].

Результаты расчетов собственных частот колебаний и их сравнение с аналитическим представлены в таблице 5.11.1.

Таблица 5.11.1

N⁰	Собственная частота, рад/с			
п/п	Теория MicroFe			
1	1417	1423		
2	2631	2552		

На рисунке 5.11.2 представлен график перемещения первой массы в направлении оси у, а

на рисунке 5.11.3 - второй массы.



Рисунок 5.11.3

5.12 Нестационарные и гармонические колебания балки постоянного

сечения с двумя сосредоточенными массами

1. Название задачи. Нестационарные и гармонические колебания балки постоянного сечения с двумя сосредоточенными массами.

2. Постановка задачи. К балке постоянного поперечного сечения присоединены два груза массой т (рисунок 5.12.1) Собственной массой балки по сравнению с массами грузов можно пренебречь.

Рассматриваются два варианта динамического нагружения системы:

- * в начальный момент времени t = 0 к первой массе прикладывается сила P.
- * на первую массу действует гармоническая возмущающая сила $P=P_0 \cdot \cos(\frac{2 \cdot \pi \cdot t}{T})$



(рисунок 5.12.2)

Рисунок 5.12.1



Рисунок 5.12.2

Основные прочностные характеристики:

$E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$	- модуль упругости,
$F = 5.0 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2$	- площадь поперечного сечения,
$J = 2.0 \cdot 10^{-6} \text{ м}^4$	- момент инерции поперечного сечения балки,
<i>l</i> = 2 м	- длина балки,
m ₁ = m ₂ = 100 кг	- сосредоточенные массы.

3. Конечноэлементная модель. Для определения собственных частот и определения перемещения сосредоточенных масс балка была разбита на 4 элемента типа 2D балок.

4. Результаты расчета сравниваются с аналитическими результатами, полученными по соотношениям, представленным в [Расчеты на прочность в машиностроении /Пономарев С.Д., Бидерман В.Л., Лихарев К.К. и др. В трех томах. Том 3. М.:Машгиз, 1959.].

Результаты расчетов собственных частот колебаний и их сравнение с аналитическим представлены в таблице 5.12.1.

N⁰	Собственная частота, рад/с			
п/п	Теория	MicroFe		
1	216.50	216.50		
2	612.37	612.37		

Таблица 5.12.1

На рисунке 5.12.3 представлен график перемещения первой массы, а на рисунке 5.12.4 график перемещения второй массы при приложении в начальной момент времени силы P=1 кН к первой массе.

На рисунке 5.12.5 представлен график перемещения первой массы, а на рисунке 5.12.6 график перемещения второй массы при приложении к первой массе гармонического воздействия $P=P_0 \cdot \cos(\frac{2 \cdot \pi \cdot t}{T})$, где $P_0 = 1$ кH, T = 0.01 с.



Рисунок 5.12.3



Рисунок 5.12.4







Рисунок 5.12.6

5.13 Гармонические колебания балки постоянного сечения с

распределенной массой

1. Название задачи. Гармонические колебания балки постоянного сечения с распределенной массой.

2. Постановка задачи. К середине защемленной балке постоянного поперечного сечения (рисунок 5.13.1). приложена гармоническая возмущающая сила $P=P_0 \cdot \cos(\frac{2 \cdot \pi \cdot t}{T})$. Определить собственные частоты и перемещение балки во времени.



Рисунок 5.13.1

Основные прочностные характеристики:

Материал балки:

 $E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$ - модуль упругости,

Поперечное сечение балки:

 $F = 5.0 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2$ - площадь поперечного сечения,

 $J = 2.0 \cdot 10^{-6} \text{ м}^4$ - момент инерции поперечного сечения балки,

 $\rho = 8000 \text{ кг·м-}^3$ - плотность материала балки,

l = 2 м - длина балки.

3. Конечноэлементная модель. Для определения собственных частот и определения перемещений балка разбивалась на 20 балочных 2D элементов.

4. Результаты расчета сравниваются с аналитическими результатами, полученными по соотношениям, представленным в [Расчеты на прочность в машиностроении /Пономарев С.Д., Бидерман В.Л., Лихарев К.К. и др. В трех томах. Том 3. М.:Машгиз, 1959.].

Результаты расчетов собственных частот колебаний и их сравнение с аналитическим представлены в таблице 5.13.1.

На рисунке 5.13.2 показаны графики поперечного перемещения балки в месте приложения нагрузки.

Таблица 5.13.1

N⁰	Собственная частота, рад/с			
п/п	Теория	MicroFe		
1	246.74	246.74		
2	986.96	986.95		
3	2221	2221		
4	3948	3947		
5	6169	6167		
6	8883	8877		
7	12090	12074		
8	15791	15752		



Рисунок 5.13.2

5.14 Кинематическое возбуждение консоли с сосредоточенной массой

1. Название задачи. Определить перемещение массы во времени для консольного стержня.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Консольный стержень с сосредоточенной массой и возбуждаемым основанием (рис. 5.14.1). Определить перемещение массы во времени для консольного стержня при отсутствии демпфирования.



Рис.5.14.1

Рис.5.14.2

3. Исходные данные.

l=1 м - длина консоли;

b=*h*=0.04 м - размеры поперечного сечения консоли;

 $E = 2. \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона;

m = 0.1 т - сосредоточенная масса в т. В.

Точка А горизонтально смещается по закону $x_A(t) = \Delta \cos \Theta t$, $x_A(t) = -\Delta \Theta^2 \cos \Theta t$, где $\Delta = 0.1$ м, $\Theta = 20$ с⁻¹

4. Конечноэлементная модель. Стержень разбивался на 4 конечных элемента «3Dстержень», шаг интегрирования по времени – 0.025 с.

5. Аналитическое решение. В соответствии с [Киселев В.А. Строительная механика. Специальный курс (динамика и устойчивость сооружений). – М.: Изд-во литературы по строительству, 1964.] аналитическое решение выражается формулой $x_B(t) = \Delta \frac{\Theta^2 / \omega^2}{1 - \Theta^2 / \omega^2} (\cos \Theta t - \cos \omega t)$, где $\omega = 35.78$ рад/с – круговая частота свободных колебаний

консоли.

6. Сопоставление результатов. На рис.5.14.2 показан график поперечного перемещения во времени т.В.

6 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (ЛИНЕЙНО-УПРУГАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ)

6.1 Устойчивость рамы

1. Название задачи. Устойчивость защемленной трехпролетной двухэтажной рамы.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленная трехпролетная двухэтажная рама (рис. 6.1.1). Разными цветами на рисунке показаны элементы разной жесткости. Определить критическое значение нагрузки.



Рис.о.

3. Исходные данные.

H = 6 м- размер этажа и пролета рамы; $A = 0.00845 \text{ m}^2$ - площадь поперечного сечения всех элементов; $J1k = 2400 \text{ cm}^4$ - момент инерции сечения колонн первого этажа; $J2 = 1200 \text{ cm}^4$ - момент инерции сечения колонн и балок второго этажа; $J1b = 2000 \text{ cm}^4$ - момент инерции сечения балок первого этажа; $E = 2.\cdot 10^8 \text{ кПа}$ - модуль упругости; $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Каждый стержень разбивался на 4 конечных элемента «3D-стержень».

5. Аналитическое решение для критической нагрузки *Ру* приведено в [Корноухов Н.В. Прочность и устойчивость стержневых систем. – М.: Стройиздат, 1949.] и равняется 418 кН.

6. Сопоставление результатов. На рис.6.1.2 показана первая форма потери устойчивости рамы. Критическое значение нагрузки получено *Ру*=417.0 кН.



Рис.6.1.2

6.2 Устойчивость консольного тела

1. Название задачи. Устойчивость консоли постоянного сечения.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Защемленное левым торцом консольное тело постоянным сечением 1х1м и длиной 10м (рис. 6.2.1). По правой кромке консоль нагружена нагрузками 1) осевой - Qx, 2) поперечной – Qy, 3) поперечной – Qz. Определить критическое значение для каждого нагружения.



Рис.6.2.1

3. Исходные данные.

 $E = 3. \cdot 10^7$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.2$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось три варианта расчетной схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 10 конечных элемента «3D-стержень» (рис.6.2.2a). 2-я расчетная схема – оболочечная - 10 конечных элементов плоской оболочки (рис.6.2.2b). 3-я расчетная схема – объемная - 10 объемных конечных элементов теории упругости (рис.6.2.2c).



Рис.6.2.2b



Рис.6.2.2с

5. Эталонное решение для критических нагрузок соответствующих разным нагружениям взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.2.1 приведены по 2 первых критических значения нагрузок полученные для различных расчетных схем по программе и эталонные значения. Также там приведено $\hat{P} = P_{crit,1} / P_{crit,1}^{\mathcal{P}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонным значениям для различных нагружений.

	Стер	сержневая схема		Оболочечная схема			Объемная схема		
	Qx	Qy	Qz	Qx	Qy	Qz	Qx	Qy	Qz
$P_{crit,1}$	61336	85424	85424	61428	84168	84534	61659	91426	91426
$P_{crit,2}$	61336	211191	211191	61498	205577	211667	61659	227585	227585
Эталон, $P_{crit,1}^{\mathcal{A}}$	61685	84174	84174	61685	84174	84174	61685	84174	84174
<i>P</i>	0.994	1.015	1.015	0.996	1.000	1.004	1.000	1.086	1.086

Таблица 6.2.1

6.3 Устойчивость однопролетного тела

1. Название задачи. Устойчивость однопролетного тела постоянного сечения.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Тело постоянного сечения 1х1м и длиной 10м шарнирно оперто по торцам (рис. 6.3.1). К торцам приложены изгибающие моменты – М. Определить критическое значение момента.





3. Исходные данные.

 $E = 3. \cdot 10^7$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.2$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось три варианта расчетной схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 10 конечных элемента «3D-стержень» (рис.6.3.2a). 2-я расчетная схема – оболочечная - 10 конечных элементов плоской оболочки (рис.6.3.2b). 3-я расчетная схема – объемная - 10 объемных конечных элементов теории упругости (рис.6.3.2c).



Рис.6.3.2b (Нагружение 1)



Рис.6.3.2с

5. Эталонное решение для критических нагрузок соответствующих разным нагружениям взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.3.1 приведено первое критическое значение момента полученное для различных расчетных схем по программе и эталонные значения. Также там приведено $\bar{M} = M_{crit,1} / M_{crit,1}^{\mathcal{G}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонным значениям для различных нагружений.

	Стержневая	Оболочечная схема		Объемная схема
	схема			
		Нагружение 1	Нагружение 2	
$M_{crit,1} \times 10^{-3}$	670	638	651	698
Эталон,	659	659	659	659
$M_{crit,1}^{\mathcal{A}} \times 10^{-3}$				
<i>M</i>	1.017	0.968	0.988	1.059

T	~	-	1
1 2	опина	6	- I
1 a	олица	υ.	J.1

6.4 Устойчивость двутавра при выпучивании из плоскости

1. Название задачи. Устойчивость шарнирно опертого стержня.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Стержень постоянного сечения и длиной 6м шарнирно оперто по торцам (рис. 6.4.1). Сечение стержня – двутавр № 60Б1 по ГОСТ 26020-83. К торцам стержня: 1-е нагружение- осевая сила Р = 1000 кН; 2-е нагружение – изгибающий момент М = 1000 кНм; 3-е нагружение – поперечная нагрузка интенсивностью q = 1000 кН/м. Определить критическое значение нагрузок для каждого нагружения.



3. Исходные данные.

 $E = 2.06 \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась варианта расчетной схемы, состоящая из 24 конечных элементов «3D-стержень».

5. Эталонное решение для критических нагрузок соответствующих разным нагружениям взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.4.1 приведены первые критические значение нагрузок полученные по программе и эталонные значения. Также там приведено $\hat{k} = k_{crit,1} / k_{crit,1}^{\mathcal{P}}$. Как видно из таблицы имеем прекрасное соответствие результатов эталонным значениям для различных нагружений.

Таблица 6.	4.1	
------------	-----	--

Нагружение	MicroFe	Эталон	\widehat{k}
1 (P)	1776	1780	0.998
2 (M)	374	373	1.003
3 (q)	94	93	1.011

6.5 Устойчивость однопролетного тела при температурном воздействии

1. Название задачи. Устойчивость защемленного постоянного сечения.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Тело постоянного сечения 1х1м и длиной 10м жестко защемлено по торцам (рис. 6.5.1). Тело подвержено равномерному температурному нагреву. Определить критическое значение температуры.





3. Исходные данные.

 $E = 3. \cdot 10^7$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.2$ - коэффициент Пуассона,

 $\alpha = 1.10^{-5}$ - коэффициент температурного расширения.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось два варианта расчетной схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 10 конечных элемента «3D-стержень» (рис.6.5.2a). 2-я расчетная схема – оболочечная - 10 конечных элементов плоской оболочки (рис.6.5.2b).



Рис.6.5.2b

5. Эталонное решение для критической температуры взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. - М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.5.1 приведены первые два критических значения температуры полученные для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\hat{T} = T_{crit,1} / T_{crit,1}^{\mathcal{A}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонному значению.

Таблица 6.5.1

	Стерж	сневая	Оболочеч	ная схема
	cxe	ема		
	$T_{crit,1}$	$T_{crit,2}$	$T_{crit,1}$	$T_{crit,2}$
MicroFe	3016	3016	2980	3046
Эталон,	3290	3290	3290	3290
Î	0.917	0.917	0.906	0.926

6.6 Устойчивость опертой пластинки

1. Название задачи. Устойчивость шарнирно опертой пластинки.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная пластинка размером 8м шарнирно опертая по кромкам под действием сжимающего напряжения по двум противоположным кромкам (рис. 6.6.1). Определить критическое значение напряжения.



Рис.6.6.1

3. Исходные данные.

$E = 1. \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 1/3$	 коэффициент Пуассона;
а = 8м	- размер квадратной пластинки
t = 0.008м	- толщина пластинки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались пять вариантов расчетной схемы – сетки 2x2, 4x4, 6x6, 8x8 и 10x10 для всей плиты. Краевые условия: $x = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_x = 0; y = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_y = 0.$

5. Эталонное решение взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968]. Критическое напряжение определяется по формуле $\sigma_{crit} = \frac{4\pi^2 D}{ta^2}$, где D –цилиндрическая

жесткость пластинки.

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.6.1 приведено критическое значение напряжения полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\bar{\sigma} = \sigma_{crit,1} / \sigma_{crit,1}^{\mathcal{P}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонному значению.

Таблица 6.6.1

	2x2	4x4	6x6	8x8	10x10
MicroFe	39.07	37.15	37.02	37.01	37.01
Эталон,	37.01	37.01	37.01	37.01	37.01
$\overline{\sigma}$	1.056	1.004	1.000	1.000	1.000

6.7 Устойчивость пластинки с несмещаемыми кромками

1. Название задачи. Устойчивость шарнирно опертой пластинки с несмещаемыми кромками.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная пластинка размером 8м шарнирно опертая по кромкам под действием сжимающего напряжения по двум противоположным кромкам (рис. 6.7.1). Кромки, свободные от нагрузок, несмещаемы относительно оси х. Определить критическое значение напряжения.



Рис.6.7.1

3. Исходные данные.

 $E = 1..10^7 к \Pi a$ - модуль упругости; $\mu = 1/3$ - коэффициент Пуассона;

а = 8м - размер квадратной пластинки

t = 0.008м - толщина пластинки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались пять вариантов расчетной схемы – сетки 2x2, 4x4, 6x6, 8x8 и 10x10 для всей плиты. Краевые условия: $x = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_x = 0, u_x = 0; y = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_y = 0.$

5. Эталонное решение взято из [J. H. Argyris, P. C. Dunne, G. A. Malejannakis, E. Schelkle, *A simple triangular facet shell element with applications to linear and non-linear equilibrium and elastic stability problems*, Comp. Methods Appl. Mech. Engrg., 11, (1977), 97-131].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.7.1 приведено критическое значение напряжения полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\bar{\sigma} = \sigma_{crit,1} / \sigma_{crit,1}^{\mathcal{P}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонному значению.

Таблица 6.7.1

	2x2	4x4	6x6	8x8	10x10
MicroFe	31.80	28.54	28.12	27.97	27.90
Эталон,	27.80	27.80	27.80	27.80	27.80
$\widehat{\sigma}$	1.144	1.027	1.012	1.006	1.004

6.8 Устойчивость пластинки с кинематическим воздействием

1. Название задачи. Устойчивость пластинки с кинематическим воздействием.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная пластинка размером 8м шарнирно опертая по кромкам (рис. 6.8.1). Кромки несмещаемы относительно оси перпендикулярной кромкам. Одна из кромок перемещается на расстояние $d = \varepsilon a$. Определить критическое значение параметра ε .



Рис.6.8.1

3. Исходные данные.

 $E = 1. \cdot 10^7$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 1/3$ - коэффициент Пуассона;

а = 8м - размер квадратной пластинки

t = 0.008м - толщина пластинки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались пять вариантов расчетной схемы – сетки 2x2, 4x4, 6x6, 8x8 и 10x10 для всей плиты. Краевые условия: $x = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_x = 0, u_x = 0; y = +a/2, u_z = 0, \varphi_y = 0, u_y = -d;$ $y = -a/2, u_z = 0, \varphi_y = 0, u_y = 0.$

5. Эталонное решение взято из [J. H. Argyris, P. C. Dunne, G. A. Malejannakis, E. Schelkle, A simple triangular facet shell element with applications to linear and non-linear equilibrium and elastic stability problems, Comp. Methods Appl. Mech. Engrg., 11, (1977), 97-131].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.8.1 приведено критическое значение параметра $\varepsilon \times 10^4$ полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\hat{\varepsilon} = \varepsilon_{crit,1} / \varepsilon_{crit,1}^{3}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонному значению.

Таблица 6.8.1

	2x2	4x4	6x6	8x8	10x10
MicroFe	2.597	2.475	2.469	2.468	2.468
Эталон,	2.464	2.464	2.464	2.464	2.464
$\widehat{\mathcal{E}}$	1.054	1.004	1.002	1.002	1.002

6.9 Устойчивость пластинки при чистом сдвиге

1. Название задачи. Устойчивость шарнирно опертой пластинки при чистом сдвиге.

 Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная пластинка размером 10м шарнирно опертая по кромкам под действием касательных напряжений по всем кромкам (рис. 6.9.1). Определить критическое значение касательного напряжения.



Рис.6.9.1

3. Исходные данные.

$E = 1. \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0.25$	 коэффициент Пуассона;
а = 10м	- размер квадратной пластинки
t = 0.1м	- толщина пластинки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались пять вариантов расчетной схемы – сетки 4x4, 6x6, 8x8 и 10x10 для всей плиты. Краевые условия: $x = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_x = 0; y = \pm a/2, u_z = 0, \varphi_y = 0.$

5. Эталонное решение взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968]. Критическое напряжение определяется по формуле $\tau_{crit} = \frac{k_{crit}\pi^2 D}{ta^2}$, где D –цилиндрическая жесткость пластинки.

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.9.1 приведено критическое значение параметра $k_{crit,1}$ полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное

значение. Также там приведено $\hat{k} = k_{crit,1} / k_{crit,1}^{\mathcal{P}}$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонному значению.

1

	4x4	6x6	8x8	10x10
MicroFe	9.863	9.443	9.362	9.336
Эталон,	9.34	9.34	9.34	9.34
\widehat{k}	1.056	1.011	1.002	1.000

В таблице 6.9.2 приведено критическое значение параметра $k_{crit,1}$ полученное для дисторсионной расчетной схемы 4х4 по программе и эталонное значение. Искажения создавались смещением центрального узла по осям *x* и *y* - Δ_x , Δ_y (рис. 6.9.2). Как видно из таблицы даже при большом искажении положения узла дисторсия практически не влияет на результаты.





Таблица 6.9.2

	$\Delta_x = -0.5, \Delta_y = 0$	$\Delta_x = -1, \Delta_y = 0$	$\Delta_x = -2, \Delta_y = 0$	$\Delta_x = -1, \Delta_y = 1.5$
MicroFe	9.85	9.82	9.72	9.84
Эталон,	9.34	9.34	9.34	9.34
\hat{k}	1.055	1.051	1.041	1.054

6.10 Устойчивость ребристой пластины

1. Название задачи. Устойчивость ребристой пластины при одностороннем сжатии.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Прямоугольная пластинка размером 0.6 м (ширина) и 2.4 м (длина) шарнирно оперта по коротким кромкам, длинные кромки - свободны (рис. 6.10.1). По длинному направлению расположены с одинаковым шагом 3 ребра жесткости соосно с плитой. Короткие стороны подвержены равномерному сжатию. Определить критическое значение сжимающей силы. Источник [Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости конструкций. -М.: Изд-во АСВ, 2004].



Рис.6.10.1

3. Исходные данные.

 $E = 2. \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

μ = 0.3 - коэффициент Пуассона;

а = 2.4м - длина пластинки;

b = 0.6м - ширина пластинки;

h = 0.01м - толщина пластинки;

l = 0.15м - расстояние между ребрами и ребер от длинных кромок пластинки;

 $F_{peope} = 3 \text{ см}^2$ - площадь поперечного сечения ребер жесткости;

 $I_{pe\delta pa} = 2,25 \text{ см}^4$ - момент инерции сечения ребер жесткости.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались оболочечно-стержневая расчетной схемы – плита представлялась КЭ плоской оболочки с сеткой 4x16, а ребра жесткости представлялись конечными элементами «3D-стержень» расположенными в срединной плоскости пластинки (64 КЭ плоской оболочки, 48 стержневых КЭ и 85 узлов, рис. 6.10.2).





5. Эталонное решение взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.10.1 приведено критическое значение параметра $P_{crit,1}$ полученное по программе и эталонное значение. Также там приведено $\bar{p} = P_{crit,1} / P_{crit,1}^{\mathcal{G}}$.

T C	1	1	0	1
Гаолина	6		U	. I
тастица	· · ·	• •	~	• •

MicroFe	40.30
Эталон,	40.26
<i>p</i>	1.001

6.11 Устойчивость защемленной по торцам оболочки от внешнего давления

1. Название задачи. Устойчивость защемленной по торцам цилиндрической оболочки при внешнем сжатии.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Цилиндрическая оболочка жестко защемлена по торцам и подвергается внешнему сжатию равномерной нагрузкой *q* (рис. 6.11.1). Определить критическое значение интенсивности *q*. Источник [Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости пространственных тонкостенных подкрепленных конструкций. -М.: Изд-во АСВ, 2000].



Рис.6.11.1

- 3. Исходные данные.
- $E = 2.0 \cdot 10^8 \ \kappa \Pi a$ модуль упругости; $\mu = 0.3$ коэффициент Пуассона; $R = 0.5 \ M$ радиус оболочки; $h = 0,005 \ M$ толщина оболочки;
- L = 1 м высота оболочки.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривались оболочечная расчетной схемы – оболочка представлялась КЭ плоской оболочки с сеткой 10 элементов по высоте оболочки и 30 элементов по окружности (300 КЭ плоской оболочки и 330 узлов, рис. 6.11.2).


Рис.6.11.2

5. Эталонное решение взято из [Григолюк Э.И., Кабанов В.В. Устойчивость оболочек. - М.: Наука, 1978].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.11.1 приведено критическое значение параметра $q_{crit,1}$ полученное по программе и эталонное значение. Также там приведено $\bar{q} = q_{crit,1} / q_{crit,1}^{\Im}$.

Таблица 6.11.1

MicroFe	1414
Эталон,	1420
\widehat{q}	0.996

6.12 Устойчивость тонкостенной оболочки

1. Название задачи. Устойчивость тонкостенной консоли при одностороннем сжатии.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Консоль длиной 1.5 м и сечением приведенным на рис. 6.12.1 сжимается осевой силой. Все размеры на рисунке приведены в миллиметрах. Определить 3 первых критических значения сжимающей силы и соответствующие формы потери устойчивости.



Рис.6.12.1

3. Исходные данные.

 $E = 2.1 \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона;

l = 1.5м - длина тела;

h = 0.004м - толщина пластинок.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась оболочечная расчетная схема (845 КЭ плоской оболочки, и 924 узла, рис. 6.12.2).



Рис.6.12.2

5. Эталонное решение взято для стержневой теории из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. - М.: Машиностроение, 1968].

6. Сопоставление результатов. В таблице 6.12.1 приведены критические значения параметра P_{crit} полученные по программе и эталонные значения. Также там приведено $\hat{p} = P_{crit} / P_{crit}^{\Im maлoh}$. Отметим, что $P_{crit,1}$ соответствует изгибно-крутильной форме потери устойчивости, а $P_{crit,2}$ и $P_{crit,3}$ - изгибной (эйлеровой) формам потери устойчивости. Формы потери устойчивости приведены на рис. 6.12.3.

	$P_{crit,1}$	$P_{crit,2}$	$P_{crit,3}$
MicroFe	53.74	190.44	345.98
Эталон,	56.34	220.16	352.11
\widehat{p}	0.954	0.865	0.983

Таблица 6.12.1



Рис. 6.12.3

7 ВЕРИФИКАЦИОННЫЕ ПРИМЕРЫ (НЕЛИНЕЙНЫЕ ЗАДАЧИ)

7.1 Расчет балочной конструкции с односторонними связями

1. Название задачи. Исследование деформированного состояния балки с односторонними связями.

2. Постановка задачи. Рассматривается деформированное состояние шарнирно-опертой балки постоянного поперечного сечения (рисунок 7.1.1) при изменении направления равномерно распределенной нагрузки, две промежуточные опоры балки работают только на сжатие.



Рисунок 7.1.1

Основные прочностные характеристики:

Материал балки:

 $E = 2.0 \cdot 10^{11} \Pi a$ - модуль упругости,

Поперечное сечение балки:

 $F = 1.0 \cdot 10^{-3} \text{ м}^2$ - площадь поперечного сечения,

 $J = 25.0 \cdot 10^{-6} \text{ м}^4$ - момент инерции поперечного сечения балки,

L = 6 м - общая длина балки.

3. Конечноэлементная модель. Для определения напряженно-деформированного состояния балки с односторонними связями балка разбивалась на 48 балочных 2D элементов.

4. Результаты расчета максимальных перемещений балки с односторонней связью при различных направлениях приложения нагрузки сравнивались с аналитическими [Справочник проектировщика промышленных, жилых и общественных зданий и сооружений, Расчетнотеоретический. В 2-х кн. Кн. 1. Под ред. А.А.Уманского. – М., Стройиздат, 1972.]. Результаты сравнения приведены в таблице 7.1.1.

Таблица 7.1.1

	Перемещения в центре		Изгибающий м	юмент в центре
Вариант приложения	пролета, мм		пролет	а, кН∙м
нагрузки	Теория	MicroFe	Теория	MicroFe
q = 100 кH/м	337.5	337.5	4500.00	4500.00
q = -100 кН/м	21.67	21.67	320.00	320.00

На рисунках 7.1.2 - 7.1.3 представлены форма упругой линии и эпюра изгибающих моментов балки с односторонними связями, работающими только на сжатие, при изменении направления приложения равномерно распределенной нагрузки. Рисунок 7.1.2 соответствует q = 100 кH/м, а рисунок 7.1.3 q = - 100 кH/м.



Рисунок 7.1.2



Рисунок 7.1.3

7.2 Жесткая балка на подвесках

1. Название задачи. Перемещения и усилия стержневой системы с учетом нелинейной работы элементов.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Абсолютно жесткая балка на трех подвесках (рис. 7.2.1). Определить: усилия в подвесках и перемещения в точках А, В и С.





Рис.7.2.2

3. Исходные данные.

 (EA/l)1 = 21000 кН/м
 - начальная жесткость подвесок;

 (EA/l)2 = 2500 кН/м
 - вторичная жесткость подвесок;

 1 = 1м
 - длина подвесок и размер пролета балки;

 P=74.2857 кН
 - нагрузка в середине пролета ВС.

4. Конечноэлементная модель. Система представлялась 5 элементами типа «2Dстержень», 9 узлов. Абсолютно жесткая работа балки задавалась группой RIGI типа 1. Нелинейная работа подвесок на растяжения задавалась при помощи односторонних нелинейных связей.

5. Подобласть верификации. Перемещения и усилия при конструктивно и физически нелинейном расчете.

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.2.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с результатами аналитического решения [Halphen B., Salencon J. Elastoplasticite. Presses de l'ENPC.].

Таблица 7.2.1

Точка/	Domining	Аналитическое	Численное решение		
Элемент	Беличина	решение	(MicroFe)	Погрешность, 78	
AD	<i>N</i> _{AD} , кН	4.16	4.3497	4.56	
BE	<i>N</i> _{BE} , кН	28.762	28.4435	1.11	
CF	<i>N</i> _{CF} , кН	41.333	41.4925	0.39	
А	VA, MM	-0.1995	-0.2071	3.81	
В	<i>v</i> _B , MM	-1.3696	-1.3545	1.10	
С	<i>v</i> _C , MM	-2.5397	-2.5018	1.49	

7.3 Квадратная плита на одностороннем жестком основании

1. Название задачи. Определение области контакта плиты с односторонним основанием.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная плита на жестком основании, работающем только на сжатие, нагружена симметрично относительно центра плиты по квадрату со стороной 0.8 м – равномерно распределенной нагрузкой интенсивностью 500 кПа. (рис. 7.3.1). Определить: область контакта плиты с основанием.



Рис.7.3.1

3. Исходные данные.

 $E=4.5 \cdot 10^7$ кПа - модуль упругости плиты;

μ=0.2 - коэффициент Пуассона;

h = 0.05 м - толщина плиты.

4. Конечноэлементная модель. Плита представлялась 1600 КЭ плоской оболочки, 1681 узел (сетка 40х40). Во всех узлах заданы жесткие граничные условия по вертикали, работающие только на сжатие.

5. Подобласть верификации. Область контакта при конструктивно нелинейном расчете.

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.3.1 представлено сравнение результатов расчета по программе с результатами аналитического решения [Панагиотопулос П. Неравенства в механике и их приложения. – М.: Мир, 1989. С 367.].

Таблица 7.3.1

Величина		Численное решение	
	Аналитическое решение	(MicroFe)	
Область контакта	Квадрат со стороной 0.9 м	Квадрат со стороной 0.9 м	

7.4 Расчет плоской нити

1. Название задачи. Перемещения и реакции гибкой плоской нити. Источник [А.В. Александров. Б.Я.Лащеников, Н.Н.Шапошников. Строительная механика. Тонкостенные пространственные системы. - М.: Стройиздат, 1983].

2. Формулировка задачи. Плоская нить, очерчена по параболе пролетом L = 100 м и начальным прогибом 1/10L нагружена равномерно распределенной нагрузкой q и сосредоточенной силой в середине пролета Р. Определить максимальные перемещения середины пролета и реакции распора.

3. Исходные данные.

- модуль упругости;
 коэффициент Пуассона;
- площадь поперечного сечения;
- момент инерции;
- равномерно распределенная нагрузка;
- сосредоточенная сила в середине пролета.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая расчетная схема состоящая из 20 пространственных стержневых КЭ, 21- узел. Расчетная схема приведена на рис. 7.4.1.



Рис. 7.4.1

5. Результаты решения. В таблице 7.4.1 представлено сравнение результатов расчета для перемещений u_y и распора H по программе с эталонным решением.

	q = 10 кН/м, Р=500 кН		q :	= 10 кН/м,	Р= 1000 кН	
	Эталон	MicroFe	Погрешность, %	Эталон	MicroFe	Погрешность, %
<i>и_у</i> , м	1.282	1.292	0.86	1.689	1.680	0.41
H, кН	2204.85	2192.25	0.57	3188.94	3140.84	1.49

Таблица 7.4.1

7.5 Вантовая система с вертикальными нагрузками

1. Название задачи. Реакции и усилия в вантовой системе. Источник [F.P. Beer, E.R. Johnston, Jr., Vector Mechanics for Engineers, Statics and Dynamics, McGraw-Hill Book Co., Inc., New York, NY, 1962, pg. 260, problem 7,8].

2. Формулировка задачи. На вантовую схему АЕ действуют три нагрузки (рис. 7.5.1). Для равновесного состояния схемы необходимо определить горизонтальную A_x и вертикальную A_y реакции опоры в точке A, а также максимальное растяжение в ванте.



Рис. 7.5.1

3. Исходные данные.

 $E = 1.40616 \cdot 10^{11}$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона;

 $A = 0.092903 \text{ м}^2$ - площадь поперечного сечения ванты;

1 = 3.048 м - габаритный размер;

- 11 = 1.69469 м габаритный размер;
- 12 = 1.77698 м габаритный размер;
- F1 = 18144 кН сосредоточенная сила\$
- F2 = 27216 кН сосредоточенная сила.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась два варианта стержневой расчетной схемы состоящих из 4 пространственных стержневых КЭ, 5 узлов. В первом варианте конечные элементы задавались с материалом типа "трос2" (т.е. работающими только на растяжение), а во втором варианте с обычным материалом для стержней. Расчетная схема приведена на рис. 7.5.2.



Рис. 7.5.2

5. Результаты решения. Результаты расчета по обоим вариантам расчетных схем полностью совпали. В таблице 7.5.1 представлено сравнение результатов расчета для реакций в точке *A* и максимального растяжения в вантах *T* по программе с эталонным решением.

Таблица 7.5.1

	Эталон	MicroFe	Соотношение
A_x , кН	-81648	-81633	1.000
A_y , кН	22680	22684	1.000
T, кН	112320	112293	1.000

7.6 Большие перемещения квадратной мебраны

1. Название задачи. Большие перемещения квадратной мембраны.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Квадратная мембрана, опертая шарнирно по контуру, нагружена по всей поверхности равномерно распределенным давлением интенсивности q; края мембраны неподвижны (рис. 7.6.1). Определить максимальный прогиб мембраны и напряжения для центра пластинки.



Рис.7.6.1

3. Исходные данные.

 $E = 2. \cdot 10^8$ кПа - модуль упругости;

 $\mu = 0.25$ - коэффициент Пуассона;

b = 10 м - размер мембраны;

h = 0.001м - толщина мембраны;

 $\mathbf{q} = -10 \text{ кH/м}^2$ - равномерно распределенное давление.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась оболочечная расчетная схема – мембрана представлялась КЭ плоской оболочки с сеткой 32х32 (1024 КЭ плоской оболочки и 1089 узлов, рис. 7.6.1).

5. Эталонное решение взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

$$w = 0.285h^{3}\sqrt{(b/h)^{4}(q/E)}, \ \sigma_{x} = \sigma_{y} = 3.4E(w/b)^{2}$$

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.6.1 приведены значения перемещений и напряжений в центре мембраны полученные по программе и эталонные значения. Также там приведены отклонения $\bar{w} = w/w^{\Im}$ и $\bar{\sigma}_x = \sigma_x/\sigma_x^{\Im}$.

	W,MM	σ_x , к $\mathrm{H/m^2}$
MicroFe	230.5	340187
Эталон,	226.2	347932
Отклонение	1.019	0.978

Таблица 7.6.1

7.7 Большие перемещения круглой мебраны

1. Название задачи. Большие перемещения круглой мембраны.

2. Формулировка задачи. Расчетная схема. Круглая мембрана радиуса b нагружена по всей поверхности равномерно распределенным давлением интенсивности q; контур мембраны не смещается (рис. 7.7.1). Определить максимальный прогиб мембраны и напряжения для центра пластинки.



Рис.7.7.1

3. Исходные данные.

$E = 2. \cdot 10^8 $ кПа	- модуль упругости;
$\mu = 0.2$	 коэффициент Пуассона;
b = 10 м	- радиус мембраны;
h = 0.01м	- толщина мембраны;
$\mathbf{q} = -10 $	- равномерно распределенное давление.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась оболочечная расчетная схема – мембрана представлялась КЭ плоской оболочки с сеткой 32х32 (1024 КЭ плоской оболочки и 1089 узлов, рис. 7.6.1).

5. Эталонное решение взято из [Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968].

$$w = 0.662b\sqrt[3]{(qb/Eh)}, \ \sigma_r = 0.423\sqrt[3]{(Eq^2b^2)/h^2}$$

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.7.1 приведены значения перемещений и напряжений в центре мембраны полученные по программе и эталонные значения. Также там приведены отклонения $\bar{w} = w/w^{9}$ и $\bar{\sigma}_{r} = \sigma_{r}/\sigma_{r}^{9}$.

	W,MM	σ_r , к ${ m H/m}^2$
MicroFe	248.10	111735
Эталон,	243.88	114820
Отклонение	1.017	0.973

Таблица 7.6.1

7.8 Большие перемещения Z-образной консоли

1. Название задачи. Большие перемещения пространственной консоли.

2. Формулировка задачи. Z-образная консоль длины L = 180, высоты H = 30, ширины W = 20 и толщины t = 1.7 нагружена на свободном краю силой $P_{max} = 4000$. Определить вертикальное перемещение верхней точки консоли (рис. 7.8.1).



Рис. 7.8.1

3. Исходные данные.

 $E = 2. \cdot 10^5$ - модуль упругости;

 $\mu = 0.3$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось три варианта расчетной схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 18 конечных элемента «3D-стержень» (рис.7.8.2а). 2-я расчетная схема – оболочечная - 36 конечных элементов плоской оболочки (рис.7.8.2b). 3-я расчетная схема – объемная - 36 объемных конечных элементов теории упругости (рис.7.8.2c).



Рис.7.8.2а





5. Эталонное решение для вертикального перемещения верхней точки консоли взято по данным NAFEMS.

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.8.1 приведено значение вертикального перемещения полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\hat{w} = w/w^3$. Как видно из таблицы для всех схем имеем прекрасное соответствие результатов эталонным значениям. На рис. 7.8.3 приведены исходные и деформированные состояния для различных расчетных схем.

Таблица 7.8.1

	Стержневая схема	Оболочечная схема	Объемная схема
MicroFe	142.23	141.69	141.12
Эталон	143.43	143.43	143.43
Ŵ	0.992	0.988	0.984



Рис. 7.8.3с (объемная схема)

7.9 Большие перемещения защемленной круговой арки

1. Название задачи. Большие перемещения защемленной круговой арки.

2. Формулировка задачи. Защемленная круговая арка радиусом R = 41 и углом раствора $\alpha = 180^{\circ}$, поперечным сечением шириной b=1 и толщиной h = 0.5 нагружена посередине сосредоточенной силой $P_{max} = -2000$. Определить вертикальное перемещение точки посередине арки (рис. 7.9.1).



Рис. 7.9.1

3. Исходные данные.

 $E = 3. \cdot 10^7$ - модуль упругости;

 $\mu = 0.2$ - коэффициент Пуассона.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось два варианта расчетной схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 80 конечных элемента «3D-стержень». 2-я расчетная схема – оболочечная - 160 конечных элементов плоской оболочки.

5. Эталонное решение для вертикального перемещения верхней точки консоли взято по данным NAFEMS.

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.9.1 приведено значение вертикального перемещения полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\hat{w} = w/w^3$. На рис. 7.9.2 приведены исходные и деформированные состояния для различных расчетных схем.

Таблица 7.9.1

	Стержневая схема	Оболочечная схема
MicroFe	66.02	66.09
Эталон	66.07	66.07
Ŵ	0.999	1.000





Рис. 7.9.2b (оболочечная схема)

7.10 Изгиб полосы в цилиндрическую оболочку

1. Название задачи. Большие перемещения консоли.

2. Формулировка задачи. К прямоугольной пластинке защемленной одним краем к противоположному краю приложен изгибающий момент. Определить горизонтальное перемещение точек на краю с моментом (рис. 7.10.1).



Рис. 7.10.1

3. Исходные данные.

E = 100	- модуль упругости;
$\mu = 0$	- коэффициент Пуассона;
L = 10 м	- длина плиты;
В = 8 м	- ширина плиты;
Н = 0.533 м	- толщина плиты;
	-

m = -0.785 кНм/м - интенсивность изгибающего момента.
4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось две расчетных схемы. 1-я расчетная

схема – стержневая - 16 конечных элементов «3D-стержень». 2-я расчетная схема – оболочечная - 256 конечных элементов плоской оболочки.

5. Эталонное решение для горизонтального перемещения точек на краю с моментом взято по [Лурье А.И. Нелинейная тория упругости- М.: Наука, 1980].

6. Сопоставление результатов. В таблице 7.10.1 приведено значение горизонтального перемещения полученное для различных расчетных схем по программе и эталонное значение. Также там приведено $\hat{w} = w/w^{9}$. На рис. 7.10.2 приведены исходные и деформированные состояния для различных расчетных схем.

Таблица 7.10.1

	Стержневая	Оболочечная схема
	схема	
MicroFe	9.911	10.012
Эталон	10.000	10.000
Ŵ	0.991	1.001



Рис. 7.10.2а (стержневая схема) Рис. 7.10.2b (оболочечная схема)

7.11 Пластическое сжатие соосных труб

1. Название задачи. Статический расчет с учетом пластики. Источник [S.H. Crandall, N.C. Dahl, An Introduction to the Mechanics of Solids, McGraw-Hill Book Co., Inc., New York, NY, 1959, pg. 180, ex. 5.1]

2. Формулировка задачи. Даны две трубы с совпадающей осью. Внутренняя труба из стали марки 1020 CR имеет площадь поперечного сечения A_s . Внешняя труба из алюминиевого сплава марки 2024-Т4 и имеет площадь поперечного сечения A_a . Трубы зажаты между гладкими плитами. Принимаем, что плиты настолько жесткие, что обе трубы укорачиваются на одну и ту же величину. Определить зависимость реакций от смещений верхней плиты.

3. Исходные данные.

$E_s = 1.88953 \cdot 10^8$ кПа	- модуль упругости стальной трубы;
$\sigma_{T,s} = 604650 \text{ кH/m}^2$	- предел текучести стали;
$E_a = 7.7339 \cdot 10^7 $ кПа	- модуль упругости алюминиевой трубы;
$\sigma_{T,a} = 386695 \text{ кH/м}^2$	- предел текучести алюминия;
$\mu = 0.3$	- коэффициент Пуассона;
L = 0.254 м	- длина труб;
$A_s = 4516.12 \text{ мм}^2$	- площадь поперечного сечения стальной трубы;
<i>А_a</i> =7741.92 мм ²	- площадь поперечного сечения алюминиевой трубы;
<i>r_s</i> = 50.2455 мм	- внутренний радиус стальной трубы;
<i>h_s</i> =12.7 мм	- толщина стенки стальной трубы;
<i>r_a</i> =90.6708 мм	- внутренний радиус алюминиевой трубы;
<i>h_a</i> =12.7 мм	- толщина стенки алюминиевой трубы;
$\delta_1=0.8128$ мм	- смещение плиты на 1-м шаге;
$\delta_2 = 1.27$ мм	- смещение плиты на 2-м шаге;
$\delta_3 = 2.54 \text{ mm}$	- смещение плиты на 3-м шаге;

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалось две расчетных схемы. 1-я расчетная схема – стержневая - 8 конечных элементов «3D-стержень» со слоистым материалом. 2-я расчетная схема – оболочечная - 6400 конечных элементов плоской оболочки со слоистым материалом (сетка 40х80). Для первой расчетной схемы использовалось 5 слоев по высоте сечения, для второй расчетной схемы –5 слоев по высоте сечения.

5. Результаты расчета. В таблице 7.11.1 приведены значения вертикальных реакций полученные для различных расчетных схем по программе и их отклонения $\hat{R} = R_z / R_z^{\mathcal{P}}$.

Ta	блица	7.1	1	1.1	L

δ_1 ,	Стержневая схема		Оболочечная схема		Эталон $R_z^{\mathcal{A}}$, кН
ММ					
	<i>R</i> _z , кН	Ŕ	<i>R</i> _z , кН	Ŕ	
0.8128	4646.50	1.020	4621.88	1.014	4556.83
1.27	5724.25	1.020	5678.70	1.012	5613.75
2.54	5724.25	1.020	5875.98	1.047	5613.75

7.12 Изгиб железобетонной плиты опертой в четырех точках

 Название задачи. Статический расчет с учетом физической нелинейности. Источник [Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости конструкций. -М.: Изд-во АСВ, 2004].

2. Формулировка задачи. Расчет железобетонной плиты, опертой четырех точках и нагруженной сосредоточенной силой (рис.7.12.1). Определить перемещения в центре плиты от нагрузки.



Рис.7.12.1

3. Конечноэлементная модель и исходные данные. Рассматривалась оболочечная расчетная схема - 324 конечных элементов плоской оболочки со слоистым материалом (сетка 18х18). Для многослойной оболочки использовалось 50 слоев по высоте сечения – 48 слоев бетона и 2 слоя арматуры. Характеристики материалов бетона и арматуры приведены на рис.7.12.2.



Рис.7.12.2

5. Результаты расчета. В таблице 7.12.1 приведены значения вертикальных перемещений центра плиты полученные расчетом по программе. На рис. 7.12.3 приведен график зависимости прогиба в центре плиты от нагрузки, заимствованный из [Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости конструкций. -М.: Изд-во АСВ, 2004]. Красными точками нанесены значения из табл. 7.12.3.

Таблица 7.12.1

<i>Р</i> , кН	10	20	30	40	44	45
W, MM	1.94	4.31	7.07	11.12	14.85	16.74



Рис.7.12.3

7.13 Физически нелинейная устойчивость стальной колонны

1. Название задачи. Анализ устойчивости стальной колонны с учетом физической нелинейности. Источник [Грудев И.Д. Устойчивость стержневых элементов в составе стальных конструкций. М., Изд-во "МИК", 2005].

2. Формулировка задачи. Расчет стальной колонны с учетом физической нелинейности (рис.7.13.1). Сечение колонны два спаренных уголка (тавр). Значение стрелки начальной погиби принять равным e = l/750 для двух случаев – погибь e_1 в сторону пера тавра и погибь e_2 в сторону полки тавра. Определить максимальную сжимающую нагрузку. Диаграмму стали принять как на рис. 7.13.2.



4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась стержневая расчетная схема - 72 конечных элемента со слоистым материалом. Начальная погиб задавалась несовершенствами.

Для многослойного материала использовалось 57 слоев по высоте сечения – 10 слоев для полки шириной 100 мм и 47 слоев для стенки.

5. Результаты расчета. В таблице 7.13.1 приведены результаты расчета для различных вариантов. Первая строка таблицы соответствует решению задачи на собственные значения линейной устойчивости в МісгоFe. Вторая строка таблицы соответствует решению задачи на собственные значения с учетом физической нелинейности при помощи алгоритма корректировки модулей упругости в МісгоFe. Третья строка таблицы соответствует прямому решению физически и геометрически нелинейной задачи в МісгоFe. Четвертая строка таблицы соответствует решению, полученному в результате линейного статического расчета и дальнейшего конструктивного расчета по СНиП II-21-83* в рамках МісгоFe. Пятая строка таблицы соответствует решению этой задачи, приведенному в [Грудев И.Д. Устойчивость стержневых элементов в составе стальных конструкций. М., Изд-во "МИК", 2005]. Шестая строка таблицы соответствует решению, полученному в результате линейного статического расчета и дальнейшего конструктивного расчета по СНиП II-21-83* в рамках МісгоFe. Пятая строка таблицы соответствует решению этой задачи, приведенному в [Грудев И.Д. Устойчивость стержневых элементов в составе стальных конструкций. М., Изд-во "МИК", 2005]. Шестая строка таблицы соответствует решению, полученному в результате линейного статического расчета и дальнейшего конструктивного расчета по ЕСЗ и DIN 18 800 в рамках МісгоFe.

Таблица 7.13.1

<i>Р_{тах}</i> , кН	$e = e_1$	$e = e_2$
Линейно упругая устойчивость	197	197
Физически нелинейная устойчивость	144	144
Геометрически и физически нелинейный расчет	121	142
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	118	142
СНиП II-21-83*		
Грудев И.Д. [49]	117	138
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	108	108
EC3 и DIN 18 800		

Ниже в таблицах 7.13.2 и 7.13.3 приведены результаты решения аналогичной задачи при следующих данных:

$E_s = 2.1 \cdot 10^\circ$ кПа	- модуль упругости;
$R_s = 240 \text{ M}\Pi a$	- предел текучести стали;
$\mu = 0.3$	 коэффициент Пуассона;
L = 3.0 м	- длина стержня;
2 уголка L 100x10 по ГОСТ	8509-93 - сечение стержня;
Краевые условия	- защемление по концам стержня (на правом торце

подвижная заделка) и шарнирное опирание.

В таблице 7.13.2 результаты решения для защемления по концам стержня, в таблице 7.13.3 – для шарнирно опертого стержня. Как и ранее первая строка таблиц соответствует решению задачи на собственные значения линейной устойчивости в МісгоFe. Вторая строка таблиц соответствует решению задачи на собственные значения с учетом физической нелинейности при помощи алгоритма корректировки модулей упругости в МісгоFe. Третья строка таблиц соответствует прямому решению физически и геометрически нелинейной задачи в МісгоFe. Четвертая строка таблиц соответствует решению, полученному в результате линейного статического расчета и дальнейшего конструктивного расчета по ЕC3 и DIN 18 800 в рамках МісгоFe.

Таблица	7132	
таолица	1.10.2	

<i>Р_{тах}</i> , кН	$e = e_1$	$e = e_2$
Линейно упругая устойчивость	3208	3208
Физически нелинейная устойчивость	870	870
Геометрически и физически нелинейный расчет	837	852
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	791	854
СНиП II-21-83*		
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	758	758
EC3 и DIN 18 800		

Таблица 7.13.3

<i>Р_{тах}</i> , кН	$e = e_1$	$e = e_2$
Линейно упругая устойчивость	802	802
Физически нелинейная устойчивость	698	698
Геометрически и физически нелинейный расчет	525	635
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	523	627
СНиП II-21-83*		
Линейный статический расчет+конструктивный расчет по	466	466
EC3 и DIN 18 800		

7.14 Предельное равновесие стальной рамы

1. Название задачи. Предельное равновесие статически неопределимой рамы (рис. 7.14.1). Источник [Каркаускас Р.П., Крутинис А.А., Аткочюнас Ю.Ю., Каланта С.А., Нагавичюс Ю.А. Строительная механика. Программы и решения задач на ЭВМ.- М.: Стройиздат, 1990].

2. Формулировка задачи. Для дважды статически неопределимой рамы (рис. 7.14.1) определить разрушающую нагрузку и построить эпюру изгибающих моментов, соответствующую этой нагрузке.



Рис.7.14.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась плоская стержневая расчетная схема.

4. Результаты расчета. В таблице 7.14.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.14.2 приведены зоны образования пластических шарниров, а на рис. 7.14.3 приведены эпюры изгибающих моментов в предельном состоянии.

Таблица 7.14.1

	MicroFe	Эталон
p_{nped}	6.57	6.47





7.15 Предельное равновесие балочной решетки

 Название задачи. Предельное равновесие балочной решетки (рис. 7.15.1). Источник [Тихий М., Ракосник Й. Расчет железобетонных рамных конструкций в пластической стадии. -М.: Стройиздат, 1976].

2. Формулировка задачи. Для балочной решетки плоской геометрии, нагруженной сосредоточенной силой перпендикулярной плоскости решетки (рис. 7.15.1) определить предельную нагрузку и построить эпюру изгибающих моментов, соответствующую этой нагрузке.



Рис.7.15.1

3. Исходные данные.

<i>l</i> ₁ = 16 м	- длина решетки;
<i>l</i> ₂ = 8 м	- ширина решетки;
<i>M</i> _{<i>l</i>1} = 16 кНм	- предельный момент для продольного стержня;
<i>М</i> ₁₂ = 8 кНм	- предельный момент для поперечных стержней.

4. Конечноэлементная модель. Рассматривалась пространственная стержневая расчетная схема. Крайние узлы стержней решетки шарнирно оперты.

5. Результаты расчета. В таблице 7.15.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.15.2 приведены зоны образования пластических шарниров, а на рис. 7.15.3 приведены эпюры изгибающих моментов в предельном состоянии.

Таблица 7.15.1

	MicroFe	Эталон
р _{пред}	12.01	12.00





Рис.7.15.3

7.16 Предельное равновесие железобетонной рамы

1. Название задачи. Предельное равновесие железобетонной рамы (рис. 7.16.1). Источник [Тихий М., Ракосник Й. Расчет железобетонных рамных конструкций в пластической стадии. -М.: Стройиздат, 1976].

2. Формулировка задачи. Для однопролетной рамы с защемленными стойками, нагруженной вертикальной сосредоточенной силой в середине балки и горизонтальной сосредоточенной силой узле соединения балки и левой стойки (рис. 7.16.1) определить предельную нагрузку и построить эпюру изгибающих моментов, соответствующую этой нагрузке. Длина рамы 6м, высота – 3м. Распределение предельных моментов и их значения показаны на рисунке. Соотношение внешних нагрузок P/H = 3.



Рис.7.16.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась плоская стержневая расчетная схема.

4. Результаты расчета. В таблице 7.16.1 приведены значения предельных нагрузок полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.16.2 приведены зоны образования пластических шарниров, а на рис. 7.16.3 приведены эпюры изгибающих моментов в предельном состоянии. Для сравнения на рис. 7.16.4 приведена эталонная эпюра моментов из [Тихий М., Ракосник Й. Расчет железобетонных рамных конструкций в пластической стадии. -М.: Стройиздат, 1976].

Таблица 7.16.1

	MicroFe	Эталон
P _{nped}	9.75	9.81
H_{nped}	3.25	3.27







Рис.7.16.3



Рис.7.16.4

7.17 Предельное равновесие арки

1. Название задачи. Предельное равновесие арки (рис. 7.17.1). Источник [Чирас А.А. Строительная механика. Теория и алгоритмы.- М.: Стройиздат, 1989].

2. Формулировка задачи. Для круговой арки, нагруженной равномерно распределенной вертикальной нагрузкой $q = 1\kappa H / M$ (рис. 7.17.1) определить предельную нагрузку. Сечение арки – идеальной формы, для которого предельный момент $M_{nped} = 60\kappa HM, N_{nped} = 120\kappa H$.



Рис.7.17.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась плоская стержневая расчетная схема.

4. Результаты расчета. В таблице 7.17.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. При решении использовалось следующее условие текучести

$$\mid M / M_{npe\partial} \mid + \mid N / N_{npe\partial} \mid = 1$$

Таблица 7.17.1

	MicroFe	Эталон
<i>p_{пред}</i>	9.03	9.25

7.18 Предельное равновесие опертой квадратной плиты

1. Название задачи. Предельное равновесие квадратной плиты (рис. 7.18.1). Источник [Ржаницин А.Р. Предельное равновесие пластин и оболочек.-М.:Наука,1989].

2. Формулировка задачи. Для квадратной плиты шарнирно опертой по контуру и нагруженной равномерно распределенной вертикальной нагрузкой $q = 1\kappa H / M^2$ (рис. 7.18.1) определить предельную нагрузку. Предельный момент $M_{nped} = 100\kappa Hm$, длина стороны плиты 10м.



Рис.7.18.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась расчетная схема 40х40.

4. Результаты расчета. В таблице 7.18.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.18.2 приведены зоны образования пластических шарниров. При решении использовалось следующее условие текучести

$$(M_x^2 + M_y^2 - M_x M_y + 3M_{xy}^2) / M_{nped}^2 = 1.$$

Таблица 7.18.1

	MicroFe	Эталон
p_{nped}	24.09	24.00



Рис.7.18.2
7.19 Предельное равновесие прямоугольной плиты

1. Название задачи. Предельное равновесие прямоугольной плиты (рис. 7.19.1). Источник [Чирас А.А. Строительная механика. Теория и алгоритмы.- М.: Стройиздат, 1989].

2. Формулировка задачи. Для прямоугольно плиты шарнирно опертой по вертикальным кромкам, защемленным горизонтальным кромкам и нагруженной равномерно распределенной вертикальной нагрузкой $q = 1\kappa H / M^2$ (рис. 7.19.1) определить предельную нагрузку. Предельный момент $M_{nped} = 100\kappa Hm$, Длина горизонтальной стороны плиты 15м. длина вертикальной стороны плиты 10м.



Рис.7.19.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась расчетная схема 48х32.

4. Результаты расчета. В таблице 7.19.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.19.2 приведены зоны образования пластических шарниров. При решении использовалось следующее условие текучести

$$(M_x^2 + M_y^2 - M_x M_y + 3M_{xy}^2) / M_{nped}^2 = 1.$$

Таблица 7.19.1

	MicroFe	Эталон
р _{пред}	26.44	28.95



Рис.7.19.2

7.20 Предельное равновесие круглых плит

1. Название задачи. Предельное равновесие круглых плит (рис. 7.20.1). Источник [Ржаницин А.Р. Предельное равновесие пластин и оболочек.-М.:Наука,1989].

2. Формулировка задачи. Для круглой плиты радиусом R = 1m, нагруженной сосредоточенной силой в центре $P = 1\kappa H$ либо равномерно распределенной вертикальной нагрузкой $q = 1\kappa H / m^2$ (рис. 7.20.1) определить предельную нагрузку. Рассмотреть случаи шарнирного опирания и защемления по контуру плит. Предельные моменты $M_{nped} = M'_{nped} = 1\kappa Hm$.



Рис.7.20.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась расчетная схема 10х48.

4. Результаты расчета. В таблице 7.20.1 приведены значения параметра предельной нагрузки p_{nped} (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонные значения.

Таблица	7 20 1
таолица	1.20.1

	Опи	рание	Защемление		
	P _{nped}	q_{nped}	P _{nped}	q_{nped}	
MicroFe	6.69	6.44	10.16	13.37	
Эталон	6.28	6.50	12.56	12.00	

7.21 Предельное равновесие тонких прямоугольных пластинок

1. Название задачи. Предельное равновесие прямоугольных пластинок нагруженных в своей плоскости (рис. 7.21.1). Источник [Ржаницин А.Р. Предельное равновесие пластин и оболочек.-М.:Наука,1989].

2. Формулировка задачи. Для квадратной ($H = L = 10_M$) и прямоугольной (соотношение сторон $H/L = 1: 2, L = 20_M$) пластинок, нагруженных равномерно распределенной вдоль вертикальной оси симметрии вертикальной нагрузкой $q = 1\kappa H/M$ (рис. 7.21.1) определить предельную нагрузку. Приняты следующие условия закрепления – отсутствуют смещения параллельные действующей нагрузке по вертикальным сторонам пластинок. Предельное усилие $N_{nped} = 10\kappa H$, толщина плиты b = 1м.



Рис.7.21.1

3. Конечноэлементная модель. Рассматривались расчетные схемы 32х32 и 32х64.

4. Результаты расчета. В таблице 7.21.1 приведены значения параметра предельной нагрузки $\hat{p} = P_{npe\partial} / (\sigma_{npe\partial} bh)$ (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонные значения. На рис. 7.21.2 приведены зоны образования пластических шарниров. При решении использовалось следующее условие текучести

$$(N_x^2 + N_y^2 - N_x N_y + 3N_{xy}^2) / N^2_{npeo} = 1.$$

Таблица 7.21.1

H/L	<i>z</i> =1:1	H/L=1:2		
MicroFe	Эталон	MicroFe	Эталон	
0.781	0.817	0.508	0.516	



Рис.7.21.2

7.22 Предельное равновесие цилиндрической оболочки

1. Название задачи. Предельное равновесие цилиндрической оболочки (рис. 7.22.1). Источник [Тихий М., Ракосник Й. Расчет железобетонных рамных конструкций в пластической стадии. -М.: Стройиздат, 1976].

2. Формулировка задачи. Цилиндрическая труба длины l = 10 M, средним радиусом r = 1M, нагружена равномерно распределенной по противоположным образующим нагрузкой $q = 1\kappa H / M$ (рис. 7.22.1). Требуется определить предельную нагрузку. Предельное усилие $M_{nped} = 1\kappa H M$.





3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась расчетная схема 60х60.

4. Результаты расчета. В таблице 7.22.1 приведены значения параметра предельной нагрузки (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. Отметим, что эталонное значение соответствует стержневому кольцу. На рис. 7.22.2 приведены зоны образования пластических шарниров.

Таблица 7.22.1

MicroFe	Эталон
4.77	4.00



Рис.7.22.2

7.23 Предельное равновесие сферического сегмента

1. Название задачи. Предельное равновесие сферического сегмента (рис. 7.23.1). Источник [Каркаускас Р.П., Крутинис А.А., Аткочюнас Ю.Ю., Каланта С.А., Нагавичюс Ю.А. Строительная механика. Программы и решения задач на ЭВМ.- М.: Стройиздат, 1990].

2. Формулировка задачи. Сферическая оболочка, жестко защемленная на опорном контуре и имеющая жесткий диск, на который действует вертикальная сосредоточенная сила (рис. 7.23.1). Средний радиус $R_0 = 10 M$. Требуется определить предельную нагрузку. Предельное усилие $N_{npeq} = 1\kappa H / M^2$ постоянно для всего сегмента.





3. Конечноэлементная модель. Рассматривалась расчетная схема 60х160.

4. Результаты расчета. В таблице 7.23.1 приведены значения параметра предельной нагрузки (предельные нагрузки равны заданным нагрузкам умноженным на значение параметра предельной нагрузки) полученные расчетом по программе и эталонное значение. На рис. 7.23.2 приведены зоны образования пластических шарниров.

Таблица 7.23.1

MicroFe	Эталон	
0.086	0.082	



Рис.7.23.2

СВЕДЕНИЯ О БЫСТРОДЕЙСТВИИ ПК И РАЗМЕРНОСТЯХ ЗАДАЧ

Ниже в таблице приведена информация о быстродействии ПК МісгоFe и размерностях решаемых задач. Эта информация получена для некоторых реальных высотных зданий, расчеты которых выполнялись при помощи ПК МісгоFe в 2007-2008 годах. Задачи решались на персональном компьютере с характеристиками Intel E6700, 2.67GHz, 8 Gbyte RAM, Vista Ultimate.

Таблица эффективности 1

Ν	Проект			Время реше	ения задачи,	Место для
				Mł	ИН.	хранения
						напряжений
1	Элементы	Узлы	Уравнения	32 разряда	64 разряда	
2	125000	132651	390150	10	10	31Mb
	(кубик					
	50x50x50)					
3	218394	197512	1181094	11	6	97Mb
			(6 нагружений)			
4	232469	205429	1232094	10	4	62Mb
			(4 нагружения)			
5	253343	227477	1337310	12	4	51Mb
			(3 нагружения)			
6	328151	263100	1385394	16	15	20Mb
7	360272	325941	1955007	22	17	555Mb
			(21 нагружение)			
8	349766	350437	2102622	41	12	289Mb
			(11 нагружений)			
9	410893	410220	2342514	13	12	62Mb
			(2 нагружения)			
10	1036966	460575	2759928	73	53	331Mb
			(7 нагружений)			
11	1066482	469027	2809368	86	49	102Mb
			(2 нагружения)			
12	1120906	513982	3059448	64	63	160Mb
			(3 нагружения)			
13	689553	642508	3855044	85	44	103Mb

Таблица эффективности 2

Ν	Проект			Время	Место для хранения
				решения	напряжений
				задачи, мин.	
14	Элементы	Узлы	Уравнения	64 разряда	
15	1693249	850663	4080827	171	0.8Gb
			(2 нагружения)		
16	941047	878245	5269466	61	75Mb
17	965467	914806	5340860 (из	60	75Mb
	(24420 объемных		них 71394 для		
	элементов)		объемных		
			элементов)		
18	1063147	1012302	5626420 (из	86	75MB
	(122100 объемных		них 356954 для		
	элемента)		объемных		
			элементов)		
19	1185247 (244200	1134172	5983370 (из	137	75MB
	объемных		них 713904 для		
	элементов)		объемных		
			элементов)		
20	1429447	1377912	6697270 (из	525 (8.75ч.)	75MB
	(488400 объемных		них 1427804		
	элемента)		для объемных		
			элементов)		
21	1050117	1056325	6337946	208	153Mb
			(2 нагружения)		

ПК МісгоFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ ПРОВЕРКА КОНЕЧНОЭЛЕМЕНТНОЙ БАЗЫ

(ПАТОЛОГИЧЕСКИЕ ТЕСТЫ)

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
1 (3.0)	Проверка конформности (совместности) конечных элементов		(1)	Балка- стенка (3 узла, 4 узла)/ Плита (3 узла, 4 узла)/ Плоская оболочка (3 узла, 4 узла)	Непрерывность перемещений при переходе через границы элементов	Точное представление функциями формы для комбинаций любых элементов (в том числе для соседних элементов лежащих в разных плоскостях)
2 (3.1)	Проверка точного представления жестких смещений конечных элементов (рассмотрено 78 различных варианта)		(1), (5)	Балка- стенка (3 узла, 4 узла)/ Плита (3 узла, 4 узла)/ Плоская оболочка (3 узла, 4 узла)/ Объемный элемент (пирамида , призма)	Собственные значения матрицы жесткости	Все необходимые для элементов собственные значения матрицы жесткости равны нулю (в том числе для вырожденных и невыпуклых элементов)
3 (3.1)	Проверка точного представления состояний постоянных деформаций конечных элементов (рассмотрено 5 различных вариантов сеток)	Шесть кинематических нагружений моделирующих состояния: постоянного растяжения, постоянного сдвига, постоянного цилиндрического изгиба и постоянного кручения	(1), (5)	Балка- стенка (3 узла, 4 узла)/ Плита (3 узла, 4 узла)/ Плоская оболочка (3 узла, 4 узла)/ Объемный элемент (8 узлов)	Все компоненты НДС (перемещения и напряжения) во всех узлах схем	Получены точные значения всех компонент НДС во всех узлах для всех схем (в том числе с невыпуклыми элементами)

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
	Тест на дисторсию. Проверка влияния искажения геометрии конечных	Сосредоточенные		Балка- стенка/ Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное	Тест выполнен. См. табл. в отчете
4 (3.2)	элементов на точность результатов (1, 2 и 5 КЭ различной формы, исследуется влияние формы КЭ на точность)	статические нагрузки (4 нагружения)	(1), (5)	Объемный элемент (8 узлов)	перемещение и нормальное напряжение	Тест выполнен. См. табл. в отчете
5 (3.3)	Тест на дисторсию. Прямой изгиб защемленной консольной пластинки. Проверка влияния искажения геометрии конечных	Сосредоточенные статические	(3), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение и нормальное	Тест выполнен. Наибольшие погрешности: перемещения 2,99 напряжения 11,50
(3.3)	элементов на точность результатов (4 КЭ различной формы, исследуется влияние формы КЭ на точность)	нагрузки		Объемный элемент (8 узлов)	напряжение	Наибольшие погрешности: перемещения 8,82 напряжения 18,25
6 (3.4)	Тест на дисторсию. Прямой и чистый изгиб консольного тела (2 КЭ различной формы, исследуется влияние формы КЭ на точность)	Сосредоточенные статические нагрузки	(3), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение и нормальное напряжение	Тест выполнен. См. табл. в отчете
7 (3.5)	Равномерное растяжение, прямой и чистый изгиб консольного тела	Сосредоточенные статические нагрузки	(3), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение и нормальное напряжение	0,00/1,38/0,49 3,90/9,25/0,03

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
	переменного сечения (6 КЭ различной формы, исследуется влияние формы КЭ на точность)			Объемный элемент (8 узлов)		1,44/0,74/1,74 4,34/13,83/3,94
8 (3.6)	Тест на запирание размерами. Чистый изгиб консольного тела (проверка влияния соотношения размеров КЭ на точность; 1 КЭ с соотношениями длины и ширины от 1 до 16 – 5 вариантов)	Сосредоточенные статические нагрузки	(1), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла) Объемный элемент (8 узлов)	Вертикальное перемещение и нормальное напряжение	Перемещения от 0,00 до 0,51 Напряжения для всех случаев 0,00 Перемещения от 0,02 до 2,33 Напряжения от 0,00 до 0,63
9 (3.7)	Тест на запирание трапециями и параллелограмма. Равномерное растяжение, прямой и чистый изгиб консольного тела в двух плоскостях (оценка точности для КЭ в виде трапеций и параллелограмма – 3 расчетных схемы из 6 КЭ)	Сосредоточенные статические силы и моменты (4 нагружения)	(1), (5)	Балка- стенка/ Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение и нормальное напряжение	Тест выполнен. Перемещения 0,74/4,16/3,61 1,90/3,52/1,92 0,00/0,33/0,33 1,19/6,26/0,70 Напряжения 8,33/6,17/8,95 3,30/4,34/5,60 4,78/0,66/8,70 0,00/2,43/18,01
10	Тест на Пуассоново запирание. Прямой изгиб консольного тела (проверка влияния коэффициента	Сосредоточенные		Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное	Тест выполнен. От 0,00 до 0,07
10 (3.8)	Пуассона на точность на регулярной и нерегулярной сетках; к-т Пуассона меняется от 0.3 до 0 4999999)	статические нагрузки	(3), (5)	Объемный элемент (8 узлов)	перемещение	От 0,00 до 0,73

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
11 (3.9)	Тест на Пуассоново запирание. Проверка влияния коэффициента Пуассона на точность для цилиндрического тела (к-т Пуассона меняется от 0.3 до 0.499)	Внутреннее давление	(3)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Радиальные перемещения для точек внутреннего радиуса	Тест выполнен. От 1,02 до 1,58
12 3.10	Тест на мембранное запирание. Прямой изгиб косоугольного тела. Три расчетные схемы (2x2, 4x4, 8x8).	Сосредоточенные статические нагрузки	(1), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение и нормальные напряжения	7,53/2,01/0,50 20,47/3,01/0,08 2,69/1,99/1,24
13 3.11	Раtch тесты для изгибаемых плит. Проверка КЭ для чистого изгиба, поперечного сдвига и кручения. Три расчетные схемы из 1-го и 9-ти (регулярная сетка и сетка близкая к вырожденной) КЭ	Сосредоточенные статические нагрузки. 3 нагружения	(1), (5)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Максимальное вертикальное перемещение, максимальные нормальные и касательные напряжения	Тест выполнен. См. табл. в отчете
14 3.12	Проверка сходимости изгибаемого КЭ для прямоугольных опертых и защемленных плит. Рассматриваются регулярные и нерегулярные сетки различной размерности (от 2x2 до 16x80 – 16 размерностей) для соотношений длины к ширине плиты 1 и 5.	Сосредоточенная статическая нагрузка в центре плиты. Равномерно- распределенная статическая нагрузка.	(3), (5)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в центре плиты	Тест выполнен. См. табл. в отчете

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
15 3.13	Проверка сдвигового запирания изгибаемого КЭ для опертой плиты. Рассматриваются регулярная и нерегулярная сетки размерности 8х8 для соотношений толщины плиты к ее длине от 10 ⁻⁷ до 0.4.	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3), (5)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в центре плиты и распределение реакций по контуру	Тест выполнен. См. таблицы и рисунки в отчете
16 3.14	Проверка сходимости изгибаемого КЭ для косоугольной консольной плиты. Рассматриваются косоугольные сетки различной размерности (4х4, 8х8, 16х16 для различных углов (3 варианта) между сторонами плиты	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3), (5)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в двух точках	Для сетки 4х4 погрешность - 15,54. Для сетки 8х8 погрешность - 5,86. Для сетки 16х16 погрешность - 1,69. Все погрешности были для угла 30°. Для других углов погрешности существенно меньше
17 3.15	Проверка сходимости изгибаемого КЭ для круглой плиты, различных радиусов. Плита оперта и защемлена. Рассматриваются три специальные сетки из квадратных и косоугольных КЭ (3, 12 и 48 КЭ на четверть плиты)	Сосредоточенная статическая нагрузка в центре плиты. Равномерно- распределенная статическая нагрузка.	(3), (5)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в центре плиты	Сходимость выполняется во всех случаях. Наихудшая погрешность по всем вариантам 1,57. См. табл. в отчете
18 3.16	Проверка наличия у матрицы жесткости мод с	Соосно нагруженная пластина	(3)	Балка- стенка// Плоская	Перемещения и нормальные напряжения	Тест выполнен. Ложные моды

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
	нулевой энергией.			оболочка (4 узла)		отсутствуют.
19 3.17	Проверка наличия у матрицы жесткости мод с нулевой энергией. Плита опертая в угловых точках	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в центре плиты	Тест выполнен. Ложные моды отсутствуют.
20 3.18	Цилиндрическая панель под действием собственного веса Сетки размерностей 4х4, 8х8	Собственный вес	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения в середине прямолинейной грани	2,01/0,13
21 3.19	Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием системы двух сил. Торцы оперты на диафрагму. Сетки размерностей 4х4, 8х8, 16х16, 32х32	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещение в точке под силой	53,34/15,51 3,91/0,34
22 3.20	Замкнутая круговая цилиндрическая оболочка под действием системы двух сил. Торцы свободны. Два варианта значений толщины и нагрузки. Сетки размерностей 5х10, 10х20	Сосредоточенные статические нагрузки	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещение в точке под силой	2,08/1,38 2,88/2,08
23 3.21	Пространственна я Z-образная пластинчатая конструкция, работающая на кручение с изгибом. Рассматривается специальная сетка из 24 КЭ (по 8 КЭ на каждую пластинку)	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в двух точках	6,20/3,89

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
24 3.22	Замкнутая сферическая оболочка под действием системы двух сил.	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещение в точке под силой	2,86

(1) - сравнение с аналитическим решением;

- (2) сравнение с альтернативным ПС;
- (3) данные из литературных источников;
- (4) эксперимент;

(5) - в примере анализируется сходимость решения в зависимости от качества сетки.

ПК MicroFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ

ЛИНЕЙНАЯ СТАТИКА

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
1 (4.1)	Перемещения и усилия консольной балки	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение, угол поворота и момент	0,00/0,00/0,00
2 (4.2)	Перемещения и усилия консольной балки с учетом поперечного сдвига	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение и момент	0,28/0,00
3 (4.3)	Перемещения и усилия шарнирно опертой балки	Сосредоточенная и равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение, угол поворота, поперечная сила и момент	0,04/0,06/ 0,00/0,27
4 (4.4)	Перемещения и усилия защемленной балки	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение и момент	0,00/0,00
5 (4.5)	Перемещения трехступенчатой шарнирно опертой балки	Сосредоточенные статические нагрузки	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальные перемещения и углы поворота	0,00/0,00
6 (4.6)	Разрезанное круговое кольцо, нагруженное в своей плоскости	Сосредоточенные статические нагрузки	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальные и горизонтальные перемещения	6,38/10,64
7 (4.7)	Кольцо нагруженное распределенной нагрузкой	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Изменение диаметра кольца и продольное усилие	0,00/0,90

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
8 (4.8)	Продольно- поперечный изгиб балки	Сосредоточенные статические нагрузки	(1)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение и момент	0,03/0,00
				Стержень 2D/3D		0,00
9	Вертикальный консольный	Сосредоточенные статические	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещения и	5,00
(4.9)	стержень	нагрузки		Объемный элемент (призма – 8 узлов)	напряжения	5,00
10 4.10	Двухшарнирная арка	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 2D/3D	Перемещения и углы поворота	0,61/1,03
11 4.11	Балка с затяжкой	Равномерно- распределенная статическая нагрузка, температурное воздействие	(1)	Стержень 2D/3D	Усилие в затяжке, момент, вертикальное перемещение	0,00/0,00/0,00
12 4.12	Плоская ферма	Сосредоточенные статические нагрузки	(1)	Стержень 2D/3D	Усилие и вертикальное перемещение	0,00/0,00
13 4.13	Шарнирно- стержневая система (3D)	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1)	Стержень 3D	Усилия в элементах	0,00/0,00/0,39
14 4.14	Круговая опертая пластина	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения, углы поворота, радиальные и окружные моменты	1,15/1,12/ 3,00/3,00
15 4.15	Круговая защемленная пластина	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения, радиальные и окружные моменты	0,58/6,27/6,90
16 4.16	Кольцевая опертая по наружному контуру плита	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения, радиальные и окружные моменты	0,70/1,67
17 4.17	Квадратная опертая плита	Равномерно- распределенная статическая	(1)	Плита/ Плоская оболочка	Вертикальные перемещения и изгибающие	1,19/0,93

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
		нагрузка		(4 узла)	моменты	
18 4.18	Кручение консольной тонкой плиты	Сосредоточенные статические нагрузки	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение	0,62/4,72
19 4.19	Шестиугольная плита, защемленная по контуру	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения и изгибающие моменты	1,41/0,88
20 4.20	Прямоугольная защемленная плита	Перепад температуры по толщине плиты	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения и изгибающие моменты	0,00/0,00
21 4.21	Криволинейный брус (задача Головина)	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в брусе	1,22
22 4.22	Сжатие и изгиб клина (задача Мичелла)	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в клине	3,27
23 4.23	Изгиб клина моментом (задача Инглиса)	Сосредоточенны й статический момент	(1)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в клине	0,56
24 4.24	Изгиб клина распределенной нагрузкой (задача Леви)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в клине и угол при котором $\sigma_{rr} = 0$	0,61/4,27
25 4.25	Треугольная подпорная стенка	Удельный вес материала стенки, распределенная статическая нагрузка по линейному закону	(1), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в подпорной стенке	1,96
26 4.26	Действие на плоскость сосредоточенных момента и силы	Сосредоточенные статические нагрузки (сила и момент)	(1)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в точках плоскости	7,54/8,29

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
27 4.27	Растяжение пластины с малым круговым отверстием (задача Кирша)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по краям пластины	(1)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в пластине	5,29
28 4.28	Балка-стенка под распределенной нагрузкой	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по кромке пластины	(1), (5)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения в пластине	2,79
29 4.29	Квадратная пластинка, оконтуренная стержнем	Сосредоточенные статические нагрузки	(2)	Стержень 2D/3D Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Касательные напряжения	3,43
30 4.30	Свободная цилиндрическая оболочка под внутренним давлением	Равномерно- распределенное внутреннее статическое давление	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Напряжения и изменение радиуса и длины оболочки	0,00/1,23/ 1,26/1,40
31 4.31	Короткая цилиндрическая оболочка под внутренним давлением	Равномерно- распределенное внутреннее статическое давление	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещение и изгибающий момент	0,33/0,11
32 4.32	Цилиндрическая оболочка с защемленным краем	Осесимметричная статическая нагрузка, линейно изменяющаяся вдоль образующей	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещение и изгибающие моменты	1,25/8,45/8,69
33 4.33	Температурные напряжения в цилиндрической оболочке, защемленной по торцам	Перепад температуры по толщине плиты	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Изгибающий момент	0,00
34	Пространственна	Равномерно- распределенная	(3) (5)	Стержень 3D Плоская	Нормальные	8,44
4.34	я пластинчатая система	нагрузка над ребрами	(3), (5)	оболочка (4 узла)	напряжения в 8 точках	9,43
35 4.35	Пространственна я коробчато- пластинчатая система	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3), (4)	Плоская оболочка (4 узла)	Перемещения и тангенциальные напряжения	См. отчет

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
36 4.36	Толстая квадратная плита, защемленная по контуру (два варианта толщины плиты)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3)	Объемный элемент (призма – 8 узлов)	Перемещения и напряжения	См. отчет
37 4.37	Толстая круглая плита, защемленная по контуру (два варианта толщины плиты)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3)	Объемный элемент (призма – 8 узлов)	Перемещения и напряжения	См. отчет
38 4.38	Разрезное кольцо, нагруженное в своей плоскости	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3)	Стержень 2D/3D Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла) Объемный элемент (призма – 8 узлов)	Вертикальное перемещение в точке приложения силы	0,00/1,82/2,62

- (1) сравнение с аналитическим решением;
- (2) сравнение с альтернативным ПС;
- (3) данные из литературных источников;
- (4) эксперимент;

(5) - в примере анализируется сходимость решения в зависимости от качества сетки.

ПК MicroFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ

ЗАДАЧИ ДИНАМИКИ

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
1 (5.1)	Собственные частоты и формы колебаний изогнутого стержня (3D)	Частотный анализ	(3)	Стержень 3D	Собственные частоты (9 частот)	0,20/0,87/0,00/ 2.41/0,55/8,60/ 10,32/0,38/8,57
2 (5.2)	Собственные частоты и формы колебаний шарнирно опертой квадратной плиты	Частотный анализ	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (10 частот)	0,21/0,00/0,16/ 0,21/0,10/0,42/ 0,21/0,13/0,12/ 0,86
3 (5.3)	Собственные частоты и формы колебаний шарнирно опертой прямоугольной плиты	Частотный анализ	(1)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (6 частот)	0,00/0,01/0,01 0,01/0,08/0,07
4 (5.4)	Собственные частоты и формы колебаний защемленной квадратной плиты	Частотный анализ	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (6 частот)	0,34/0,39/0,39 0,32/0,20/0,20
5 (5.5)	Собственные частоты и формы колебаний консольной квадратной плиты	Частотный анализ	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (5 частот)	0,00/0,49/0,77/ 1,06/1,06
6 (5.6)	Собственные частоты и формы колебаний защемленной круглой плиты	Частотный анализ	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (16 частот)	0,14/0,10/0,08/ 0,04/0,18/0,19/ 0,17/1,91/0,37/ 0,36/0,37/0,27/ 0,58/0,17/0,21/ 0,55

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
7 (5.7)	Собственные частоты и формы колебаний опертой круглой плиты	Частотный анализ	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (9 частот)	0,88/0,32/0,29/ 0,07/0,03/0,05/ 0,14/0,21/0,14
8 (5.8)	Собственные частоты и формы колебаний защемленной по торцам круговой цилиндрической оболочки	Частотный анализ	(3), (4)	Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (18 частот)	0,18/0,40/1,22/ 1,50/2,19/2,09/ 1,82/1,49/1,31/ 0,12/0,00/0,24/ 0,59/1,11/1,33/ 1,51/1,39/1,19
9 (5.9)	Собственные частоты и формы колебаний консольной цилиндрической панели	Частотный анализ	(4)	Плоская оболочка (4 узла)	Собственные частоты (5 частот)	3,93/5,50/0,46/ 0,94/2,30
10 5.10	Собственные частоты и формы колебаний цилиндрической пружины	Частотный анализ	(3)	Стержень 3D	Собственные частоты (8 частот)	0,69/0,33/0,03/ 0,40/0,69/0,28/ 0,16/0,29
11 5.11	Расчет фермы с двумя массами на действие импульса	Частотный и временной анализ	(3)	Стержень 2D/3D	Собственные частоты (2 частоты) и перемещения масс во времени	0,42/3,00 Графики перемещений см. отчет
12 5.12	Нестационарные и гармонические колебания балки с двумя массами	Частотный и временной анализ	(3)	Стержень 2D/3D	Собственные частоты (2 частоты) и перемещения масс во времени	0,00/0,00 Графики перемещений см. отчет
13 5.13	Гармонические колебания балки с распределенной массой	Частотный и временной анализ	(1)	Стержень 2D/3D	Собственные частоты (8 частот) и перемещение балки во времени в месте приложения	0,00/0,00/0,00/ 0,03/0,03/0,07/ 0,13/0,25 Графики

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
					нагрузки	перемещений
						см. отчет
14 5.14	Кинематическое возбуждение консоли с сосредоточенной массой	Частотный и временной анализ	(1)	Стержень 2D/3D	Собственная частота и перемещение массы во времени	График перемещения см. отчет

- (1) сравнение с аналитическим решением;
- (2) сравнение с альтернативным ПС;
- (3) данные из литературных источников;
- (4) эксперимент;
- (5) в примере анализируется сходимость решения в зависимости от качества сетки.

ПК МісгоFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ ЛИНЕЙНО-УПРУГАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %
1 (6.1)	Устойчивость рамы	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Стержен ь 2D/3D	Критическая нагрузка	0,24
2 (6.2)				Стержен ь 3D	Критическая нагрузка	0,57/1,49/1,49/
	Устойчивость консольного тела	Сосредоточенные статические нагрузки (3 нагружения)	(1)	Плоская оболочка (4 узла)		0,42/0,01/0,43/
				Объемный элемент (призма – 8 узлов		0,04/8,62/8,62
3	Устойчивость однопролетного опертого тела	Сосредоточенные статические моменты		Стержен		1,67
			(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	1,21/3,19
(0.3)				Объемный элемент (призма – 8 узлов		5,92
4 (6.4)	Устойчивость двутавра при выпучивании из плоскости	Сосредоточенные и равномерно- распределенные статические нагрузки (3 нагружения)	(1)	Стержен ь 3D	Критическая нагрузка	0,22/0,27/1,07
5	Устойчивость однопролетного	Равномерный	(1)	Стержен ь 3D	Критическая	8,33/8,33
(6.5)	защемленного тела	температурный нагрев		Плоская оболочка (4 узла)	нагрузка (2 значения)	7,42/9,42
6 (6.6)	Устойчивость опертой пластинки	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по двум противоположным кромкам	(1), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	0,00

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность, %	
7 (6.7)	Устойчивость опертой по двум кромкам пластинки	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по двум опертым кромкам	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	0,35	
8 (6.8)	Устойчивость опертой пластинки с кинематическим воздействием	Статическое перемещение одной из кромок	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	0,16	
9 (6.9)	Устойчивость опертой пластинки при чистом сдвиге	Равномерно- распределенная сдвиговая статическая нагрузка по всем кромкам	(3), (5)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	0,04	
10 6.10	Устойчивость ребристой пластины	Равномерно- распределенная сжимающая статическая нагрузка по двум кромкам, перпендикулярны м ребрам	(3)	Стержен ь 3D Плоская оболочка (4 узла)		0,10	
11 6.11	Устойчивость защемленной по торцам круговой цилиндрической оболочки	Внешнее сжатие равномерной статической нагрузкой	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	0,42	
12 6.12	Устойчивость тонкостенной консольной оболочки	Сжимающая статическая нагрузка по свободному торцу	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Критическая нагрузка	4,55	

- (1) сравнение с аналитическим решением;
- (2) сравнение с альтернативным ПС;
- (3) данные из литературных источников;
- (4) эксперимент;
- (5) в примере анализируется сходимость решения в зависимости от качества сетки.

ПК MicroFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ

НЕЛИНЕЙНЫЕ ЗАДАЧИ

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки Конечные результато элементы в		Оцениваемые параметры	Погрешность , %	
1 (7.1)	Перемещения и усилия балочной конструкции с односторонними связями	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1) Стержень 2D/3D		Вертикальное перемещение и изгибающий момент	0,00/0,00	
2 (7.2)	Жесткая балка на нелинейных подвесках	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение и усилия в подвесках	4,56/1,11/0,39/ 3,81/1,10/1,49	
3 (7.3)	Квадратная плита на одностороннем жестком основании	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Область контакта	0,00	
4 (7.4)	Расчет плоской нити	Сосредоточенная статическая нагрузка (2 варианта)	(3)	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение и реакции распора	0,86/0,57 0,41/1,49	
5 (7.5)	Статический расчёт вантовой системы с учётом больших перемещений	Сосредоточенная статическая нагрузка	(1), (3)	<i>Стержень</i> 2 <i>D/3D</i> , материал "трос2"	Горизонтальная и вертикальная реакция опоры, усилие в ванте	0,02/0,02/0,02	
6 (7.6)	Большие перемещения квадратной мембраны	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения и нормальные напряжения в центре мембраны	1,90/2,23	
7 (7.7)	Большие перемещения круглой мембраны	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(1)	Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальные перемещения и нормальные напряжения в центре мембраны	1,73/2,69	

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность , %
8 (7.8)	Большие перемещения Z-	Сосредоточенная статическая	NAFEMS	Стержень 2D/3D	Вертикальное перемещение на	0,84
	образной консоли	нагрузка		Плоская оболочка (4 узла)	конце консоли	1,21
				Объемный элемент (призма – 8 узлов)		1,61
Q	Большие	Сосредоточенная		Стержень 2D/3D	Вертикальное	0,08
(7.9)	защемленной круговой арки	статическая нагрузка	NAFEMS	Плоская оболочка (4 узла)	посередине арки	0,03
10	 Изгиб консольной полосы в круговую цилиндрическую оболочку 			Стержень 2D/3D	Перемещение	0,89
7.10			(1)	Плоская оболочка (4 узла)	свободного торца	0,12
11	Физически нелинейная задача.	Начальное		Стержень 3D	Суммарные значения	1,97/1,97/1,97
7.11	Пластическое сжатие соосных труб	перемещение (3 значения)	(1), (3)	Плоская оболочка (4 узла)	вертикальных узловых реакций	1,43/1,16/4,67
12 7.12	Физически нелинейная задача. Изгиб железобетонной плиты опертой в четырех точках	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Вертикальное перемещение в центре плиты	См. график в отчете
13 7.13	Физически нелинейная устойчивость стальной колонны (три варианта с разными краевыми условиями, сечениями и длиной колонны; для каждого варианта 2 варианта начальной погиби)	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3)	Стержень 3D	Предельная нагрузка	2,54/2,90

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность , %	
14 7.14	Предельное равновесие стальной рамы	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Стержень 2D/3D	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров, эпюра изгибающих моментов в предельном состоянии	1,55	
15 7.15	Предельное равновесие балочной решетки	Сосредоточенные статические нагрузки	(3)	Стержень 3D	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров, эпюра изгибающих моментов в предельном состоянии	0,08	
16 7.16	Предельное равновесие железобетонной рамы	Сосредоточенная статическая нагрузка	(3)	Стержень 2D/3D	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров, эпюра изгибающих моментов в предельном состоянии	0,61	
17 7.17	Предельное равновесие защемленной арки	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3) Стержень 2D/3D		Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров, эпюра изгибающих моментов в предельном состоянии	2,38	
18 7.18	Предельное равновесие опертой квадратной плиты	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3)	(3) Плита/ Плоская оболочка (4 узла)		0,38	
19 7.19	Предельное равновесие прямоугольной плиты (две кромки оперты, две – защемлены)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка	(3) Плита/ Плоская оболочка (4 узла)		Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров	8,67	

N	Наименование теста	Сочетание нагрузок / воздействий	Тип проверки результато в	Конечные элементы	Оцениваемые параметры	Погрешность , %	
20 7.20	Предельное равновесие круглых плит (два случая граничных условий: шарнирное опирание и защемление)	Равномерно- распределенная статическая нагрузка, сосредоточенная статическая нагрузка в центре	(3)	Плита/ Плоская оболочка (4 узла)	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров	6,53/0,92 19,11/11,42	
21 7.21	Предельное равновесие тонких квадратной и прямоугольной пластинок	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по линии вдоль вертикальной оси	(3)	Балка- стенка/ Плоская оболочка (4 узла)	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров	4,41/1,55	
22 7.22	Предельное равновесие круговой цилиндрической оболочки	Равномерно- распределенная статическая нагрузка по двум образующим линиям	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров	19,25	
23 7.23	Предельное равновесие сферического сегмента	Сосредоточенная статическая нагрузка в центре	(3)	Плоская оболочка (4 узла)	Предельная нагрузка, зоны образования пластических шарниров	4,88	

- (1) сравнение с аналитическим решением;
- (2) сравнение с альтернативным ПС;
- (3) данные из литературных источников;
- (4) эксперимент;
- (5) в примере анализируется сходимость решения в зависимости от качества сетки.

ПК МісгоFe. Типы верифицированных конечных элементов (номера примеров)

Стержень 2D (2D 2-узловой стержневой элемент) 4.1- 4.12, 4.29, 4,38, 5.11 – 5.14, 6.1, 7.1, 7.2, 7.4, 7.5, 7.8 – 7.10, 7.14, 7.16, 7.17 Стержень 3D (3D 2-узловой стержневой элемент) 4.1- 4.13, 4.29, 4.34, 4,38, 5.1, 5.10 – 5.14, 6.1 – 6.5, 6.10, 7.1, 7.2, 7.4, 7.5, 7.8 – 7.11, 7.13, 7.14 - 7.17

Балка-стенка3 (2-D 3-узловой треугольный элемент плоско-напряженного/деформированного состояния - плоская задача теории упругости) 3.0, 3.1, 4.25 Балка-стенка4 (2-D 4-узловой четырехугольный элемент плосконапряженного/деформированного состояния - плоская задача теории упругости) 3.0 – 3.10, 3.16, 4.21 – 4.29, 4.38, 7.21

Плита3 (2-D 3-узловой треугольный элемент изгиба теории пластин) 3.0, 3.1 Плита4 (2-D 4-узловой четырехугольный элемент изгиба теории пластин) 3.0 - 3.2, 3.11 – 3.15, 3.17, 4.14 – 4.20, 5.2 – 5.7, 7.18 – 7.20

Оболочка3 (3-D 3-узловой треугольный элемент плоской оболочки) 3.0, 3.1 Оболочка4 (3-D 4-узловой четырехугольный элемент плоской оболочки) 3.0 - 3.22, 4.9, 4.14 – 4.35, 4.38, 5.2 – 5.9, 6.2, 6.3, 6.5 – 6.12, 7.3, 7.6 – 7.12, 7.18 – 7.23

Объемный элемент4 (3-D 4-узловой элемент теории упругости) 3.0, 3.1 Объемный элемент5 (3-D 5-узловой элемент теории упругости) 3.0, 3.1 Объемный элемент6 (3-D 6-узловой элемент теории упругости) 3.0, 3.1 Объемный элемент8 (3-D 8-узловой элемент теории упругости) 3.0 - 3.3, 3.5, 3.6, 3.8, 4.36 – 4.38, 6.2, 6.3, 7.8

Типы верифицированных КЭ	Номера примеров
Стержень 2D	4.1-4.12, 4.29, 4,38, 5.11 – 5.14, 6.1, 7.1, 7.2, 7.4,
	7.5, 7.8 – 7.10, 7.14, 7.16, 7.17
Стержень 3D	4.1-4.13, 4.29, 4.34, 4,38, 5.1, 5.10 – 5.14, 6.1 – 6.5,
	6.10, 7.1, 7.2, 7.4, 7.5, 7.8 – 7.11, 7.13, 7.14 - 7.17
Балка-стенка3	3.0, 3.1, 4.25
Балка-стенка4	3.0 - 3.10, 3.16, 4.21 - 4.29, 4.38, 7.21
Плита3	3.0, 3.1
Плита4	3.0 - 3.2, 3.11 - 3.15, 3.17, 4.14 - 4.20, 5.2 - 5.7, 7.18
	-7.20
Оболочка3	3.0, 3.1
Оболочка4	3.0 - 3.22, 4.9, 4.14 - 4.35, 4.38, 5.2 - 5.9, 6.2, 6.3,
	6.5 - 6.12, 7.3, 7.6 - 7.12, 7.18 - 7.23
Объемный элемент4	3.0, 3.1
Объемный элемент5	3.0, 3.1
Объемный элемент6	3.0, 3.1
Объемный элемент8	3.0 - 3.3, 3.5, 3.6, 3.8, 4.36 - 4.38, 6.2, 6.3, 7.8

Сводная таблица

ПК MicroFe. МАТРИЦА ВЕРИФИКАЦИИ

	Стержень 2D	Стержень 3D	Балка-стенка3	Балка-стенка4	II.numa3	II.numa4	Оболочка3	Оболочка4	Объемный элемент4	Объемный элемент5	Объемный элементв	Объемный элементв
Конечно-элементная база			3.0,	3.0 - 3.10,	3.0,	3.0 - 3.2,	3.0,	3.0 - 3.22	3.0,	3.0,	3.0,	3.0 - 3.3,
			3.1	3.16	3.1	3.11	3.1		3.1	3.1	3.1	3.5, 3.6,
						3.15, 3.17						3.8
Линейная статика	4.1-	4.1-	4.25	4.21 -		4.14 -	4.25	4.9, 4.14 –				4.36 -
	4.12,	4.13,		4.29, 4.38		4.20		4.35, 4.38				4.38
	4.29	4.29,										
		4.34,										
		4,38										
Собственные частоты и	5.11	5.1,				5.2 - 5.7		5.2 - 5.9				
формы колебания	-	5.10										
	5.14	-										
		5.14										
Гармонический анализ	5.12,	5.12,										
(установившиеся	5.13	5.13.										
колебания)												
Прямой динамический	5.11,	5.11,										
(неустановившиеся	5.12,	5.12,										
колебания) анализ	5.14	5.14										
Линейная устойчивость	6.1	6.1 –						6.2, 6.3,				6.2, 6.3
		6.5,						6.5 – 6.12				
		6.10										
Геометрическая	7.4,	7.4,						7.6 - 7.10				7.8
нелинейность	7.5,	7.5,										
	7.8 -	7.8 -										
	7.10	7.10										
Физическая	7.2,	7.2,		7.21		7.18 -		7.11, 7.12,				
нелинейность (металл,	7.14,	7.11,				7.20		7.18 - 7.23				
железобетон, предельный	7.16,	7.13										
анализ, физически	7.17	-										
нелинейная устойчивость)		7.17										
Односторонние связи	7.1	7.1				7.3		7.3				

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Комплекс программ MicroFe основан на использовании гипотез механики сплошной среды, применение которых, как показывает практика строительства, энергомашиностроения, и других отраслей промышленности позволяет правильно определить напряженнодеформированное состояние, частоты и формы собственных колебаний, динамический отклик и другие параметры сложных пространственных конструкций.

Применяемые в ПК МісгоFе математические методы также прошли всестороннюю апробацию [2-6], и их использование не вносит в расчет моделей неустранимых погрешностей.

Именно надежность современных программ на основе метода конечных элементов в сочетании с высокой квалификацией расчетчиков позволяют значительно сократить расчетное обоснование сложных инженерных конструкций.

Комплекс программ MicroFe 2009 является очередной версией пакета программ на основе метода конечных элементов, разрабатываемого для выполнения статических и динамических расчетов сложных пространственных систем.

Комплекс может использоваться при расчете:

- напряженно-деформированного состояния балочных, пластинчатых, оболочечных и массивных конструкций, конструкций с различными сложными связями;
- * частот и форм собственных колебаний;
- * амплитудно-частотных характеристик;
- * динамического отклика конструкций при различных типах возбуждения.

Модульный принцип, положенный в основу комплекса, позволяет оперативно производить его модификацию по расширению области инженерных расчетов.

Комплекс является составной частью системы автоматизированного проектирования Ing+.

Проверка качества используемых в ПК MicroFe 2009 конечных элементов проиллюстрирована специальными тестами (Pathological tests), приведенными в разделе 3. На основе результатов этого тестирования определены оценки качества КЭ (*PTS* - Pathological Tests Score).

$$PTS = \left[1 - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{(\sigma_i^* - 1)^2 + (\delta_i^* - 1)^2}{2}\right)^{1/2}\right] \times 100\%,$$

Здесь *п* – количество испытаний

(тестов), σ_i^* , δ_i^* - нормализованные напряжения и перемещения.

Для четырехугольных элементов плоской оболочки используемых в MicroFe на основе тестов из раздела 3 получено PTS = 93.68% при n = 232, а для объемных элементов - PTS = 81.91% при n = 58, что является очень высокими характеристиками элементной базы.

Приведенные в настоящем верификационном отчете тестовые примеры и их сравнение с аналитическим решениями и экспериментальными данными, свидетельствуют о достоверности и точности расчетов, выполняемых с использованием ПК MicroFe. Верификация конструктивных расчетов в настоящем отчете не рассматривалась.

ЛИТЕРАТУРА

1. Ch.Barth, D.Lutzkanov Moderne finite Elemente fuer Scheiben und Schalen mit Drehfreiheitsgraden. / Bauinformatik 6/95.

2. Hybrid finite elements for analysis of shell structures. V.A.Semenov, P.Yu.Semenov Proceedings international congress ICSS-98. June 22-26, 1998. Vol. 1. Moscow, Russia, 1998

3. В.А. Семенов, П.Ю. Семенов Гибридные конечные элементы и метод подконструкций в задачах строительной механики на собственные значения. В кн.: Математическое моделирование в механике сплошных сред на основе методов граничных и конечных элементов. Труды XVII Международной конференции, т. Ш, СПб.:НИИХ СпбГУ, 1999

4. V. A. Semenov, P. Yu. Semenov Geometric Nonlinear and Buckling Analysis of Shell Structures by Finite Element Method., Fourth International Colloquium on Computation of Shell&Spatial Structures. IASS-IACM 2000, Greece, 2000

5. В.А. Семенов, П.Ю. Семенов К геометрически нелинейному расчету пространственных тонкостенных конструкций методом конечных элементов. В кн.: Математическое моделирование в механике сплошных сред на основе методов граничных и конечных элементов. Труды XVIII Международной конференции, т. III, СПб.:НИИХ СпбГУ, 2000

6. В.А. Семенов, П.Ю. Семенов Элемент оболочки шестью степенями свободы для расчетов с большими перемещениями. В кн.: Математическое моделирование в механике сплошных сред на основе методов граничных и конечных элементов. Труды XIX Международной конференции, т. Ш, СПб.:НИИХ СпбГУ, 2001

7. Punch E.F., Atluri S.N. Applications of isoparametric three-dimensional hybrid-stress finite elements with least-order stress fields. Computers and Structures, Vol.19, No 3, 1984

8. Постнов В.А., Хархурим И.Я. Метод конечных элементов в расчетах судовых конструкций. Л.: Судостроение, 1974.

9. Р.Клаф, Дж. Пензиен. Динамика сооружений. - М.: Стройиздат, 1979

10. G.Lumpe. Zur Stabilitaet und Biege-Torsion grosser Verformungen von raemlichen Stabwerken. – Bauingenier, Band 80, 2005

Бате К., Вилсон Е. Численные методы анализа и метод конечных элементов. М.: Стройиздат, 1982.

 Zerna, W., Mungan, I., Steffen, W., Bestimmung der Beulsicherheit von Schalen aus Stahlbeton unter Beruecksichtigung der physikalisch-nichtlinearen Materialeigenschaften, Berlin, 1980, 36 S.
13. Агапов В.П. Применение многослойных конечных элементов для расчета железобетонных плит и оболочек, подкрепленных ребрами жесткости прямоугольного сечения. В сб. Пространственные конструкции зданий и сооружений (исследование, расчет, проектирование, применение), выпуск 9, М., 2004

14. Рутман Ю.Л. Метод псевдожесткостей для решения задач о предельном равновесии жесткопластических конструкций. СПб., БГТУ, 1998.-54с.

15 Рутман Ю.Л., Семенов В.А., Лебедев В.Л. Применение метода псевдожесткостей для анализа предельных состояний конструкций // Строительная механика и расчет сооружений. 2007, N6

 Улитин В.В. Физически нелинейный анализ устойчивости конструкций. – СПб.: ГИОРД. – 2007.

17. MacNeal R., Harder R. A proposed standart set of problems to test finite element accuracy. Finite Element Anal. Des., 1987, 1, P.1793-1799.

K.Mallikarjuna, U.Shrinivasa A set of pathological tests to validate new finite elements.
Sadhana, Vol. 26, Part 6, dezember 2001, P.549-589.

19. Sze K., Chen W., Cheung Y. An efficient quadrilateral plane element with drilling degrees of freedom using orthogonal stress modes. Computers and Structures, Vol. 42, No 5, 1992

20. Доннел Л.Г. Балки, пластины и оболочки. М.: Наука, 1982

21. Кантин Д. Смещения криволинейных конечных элементов как жесткого целого// Ракетная техника и космонавтика.- 1970.- Т.8, 7.-с.84-88

22. Lee S.W., Wong S.C., Rhin J.J. Study of nine-node mixed formulation finite element for thin plates and shells// Computers snd Structures.- 1985.-V.21, N6.-P.1325-1334

23. Демидов С.П. Теория упругости, М., Высшая школа, 1979.

24. Писаренко Г.С., Яковлев А.П., Матвеев В.В. Справочник по сопротивлению материалов. - Киев: Наук. думка, 1988.

25. Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 1. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968

26. Расчеты на прочность в машиностроении /Пономарев С.Д., Бидерман В.Л., Лихарев К.К. и др. В трех томах. Том 1. М.:Машгиз, 1956.

27. P. Dellus. Resistance de materiaux. Paris: Technique et Vulgarisation, 1958.

28. Laredo M. Resistance de materiaux. Paris: Dunod, 1970. P. 77.

29. Beer F.P, Johnston E.R. Vector mechanics for engineers. Statics and Dynamics. New York: McGraw-Hill, 1962. P. 47

30. С.П. Тимошенко. С.Войновский-Кригер. Пластинки и оболочки. - М.: Наука, 1963.

31. Robinson J. Element evaluation. A set of assessment parts and tests, Proceeding of Finite Element Methods in the commercial environment, vol. 1, October 1978.

32. Batoz J.L., Tahar M.B. Evaluation of new quadrilateral thin plate boundary element, International Journal for numerical methods in engineering, vol. 18, Jon Wiley & Sons, 1982.

33. Вайнберг Д.В. Справочник по прочности, устойчивости и колебаниям пластин. Киев: Будівельник. 1973.

34. Самуль В.И. Основы теории упругости и пластичности, М., Высшая школа, 1982.

35. Гастев В.А. Краткий курс сопротивления материалов. – М.: Наука, 1977.

36. Перельмутер А.В., Сливкер В.И. Расчетные модели сооружений и возможность их анализа. – М.: ДМК Пресс, 2007, стр.238-240.

37. Roark R.J., Young W.C. Formulas for stress and strain. 5th edition. – New York: McGraw Hill, 1975.

38. А.В. Александров. Б.Я.Лащеников, Н.Н.Шапошников. Строительная механика. Тонкостенные пространственные системы. - М.: Стройиздат, 1983

39. Kanoknukulchai W., A simple and efficient finite element for general shell analysis. Int. J. Num. Meth. Engng, 1979, Vol.14, pp.179-200.

40. A.R.M. Fam and C. Turkstra, "Model study of horizontally curved box girder", J. Engng Struct. Div., ASCE, 102, st5, 1097-1108 (1976).

41. Лисицын Б.М. Расчет защемленных плит в постановке пространственной теории упругости. –Прикладная механика.– 1970.– т. 6.– вып.5.– с.18-23.

42. Метод конечных элементов в механике твердых тел./ Под редакцией А.С. Сахарова, И Альтенбаха.–Киев.: Вища Школа; Лейпциг: ФЕБ Фахбухферлаг, 1982.–480 с.

43. Hovgaard W. Stress in three dimensional pipe-bends. Transactions of ASME, vol. 57, FSP 75–12. PP. 401-416

44. Вибрации в технике. Справочник в 6 томах. Том 1, Под ред. В.В. Болотина, изд.2-ое, М., Машиностроение, 1999

45. Прочность, устойчивость, колебания. Справочник в трех томах. Том 3. Под ред. И.А. Биргера и Я.Г. Пановко. -М.: Машиностроение, 1968.

46. Olson M.D., Lindberg G.M. Vibration analysis of cantilevered curves plates, using a new cylindrical shell finite element., Proc. of 2nd Conf. math. Meth. Struct. Mech., AF base Wright. Petterson, Ohio, 1968

47. Cower G.R., Lindberg G.M., Olson M.D. a shallow shell finite element of triangular shape., Int. J. Solids and Structures, 1970, V.6, N8

48. Грудев И.Д. Колебания криволинейных стержней. М., Изд-во "МИК", 2007

49. Грудев И.Д. Устойчивость стержневых элементов в составе стальных конструкций. М., Издво "МИК", 2005

50. И.М. Рабинович, А.П. Синицын, О.В. Лужин, Б.М. Теренин. Расчет сооружений на импульсные воздействия. -М.: Стройиздат, 1970.

51. Расчеты на прочность в машиностроении /Пономарев С.Д., Бидерман В.Л., Лихарев К.К. и др. В трех томах. Том 3. М.:Машгиз, 1959

52. Киселев В.А. Строительная механика. Специальный курс (динамика и устойчивость сооружений). – М.: Изд-во литературы по строительству, 1964.

53. Корноухов Н.В. Прочность и устойчивость стержневых систем. – М.: Стройиздат, 1949.

54. J. H. Argyris, P. C. Dunne, G. A. Malejannakis, E. Schelkle, A simple triangular facet shell element with applications to linear and non-linear equilibrium and elastic stability problems, Comp. Methods Appl. Mech. Engrg., 11, (1977), 97-131

55. Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости конструкций. - М.: Изд-во АСВ, 2004.

56. Агапов В.П. Метод конечных элементов в статике, динамике и устойчивости пространственных тонкостенных подкрепленных конструкций. -М.: Изд-во АСВ, 2000.

57. Григолюк Э.И., Кабанов В.В. Устойчивость оболочек. -М.: Наука, 1978

58. Справочник проектировщика промышленных, жилых и общественных зданий и сооружений, Расчетно-теоретический. В 2-х кн. Кн. 1. Под ред. А.А.Уманского. – М., Стройиздат, 1972.

59. Halphen B., Salencon J. Elastoplasticite. Presses de l'ENPC.

60. Панагиотопулос П. Неравенства в механике и их приложения. – М.: Мир, 1989. С 367.

61. F.P. Beer, E.R. Johnston, Jr., Vector Mechanics for Engineers, Statics and Dynamics, McGraw-Hill

Book Co., Inc., New York, NY, 1962, pg. 260, problem 7,8

62. Лурье А.И. Нелинейная тория упругости- М.: Наука, 1980

63. S.H. Crandall, N.C. Dahl, An Introduction to the Mechanics of Solids, McGraw-Hill Book Co., Inc., New York, NY, 1959, pg. 180, ex. 5.1

64. Каркаускас Р.П., Крутинис А.А., Аткочюнас Ю.Ю., Каланта С.А., Нагавичюс Ю.А.

Строительная механика. Программы и решения задач на ЭВМ.- М.: Стройиздат, 1990

65. Тихий М., Ракосник Й. Расчет железобетонных рамных конструкций в пластической стадии. -М.: Стройиздат, 1976

66. Чирас А.А. Строительная механика. Теория и алгоритмы.- М.: Стройиздат, 1989

67. Ржаницин А.Р. Предельное равновесие пластин и оболочек.-М.:Наука, 1989